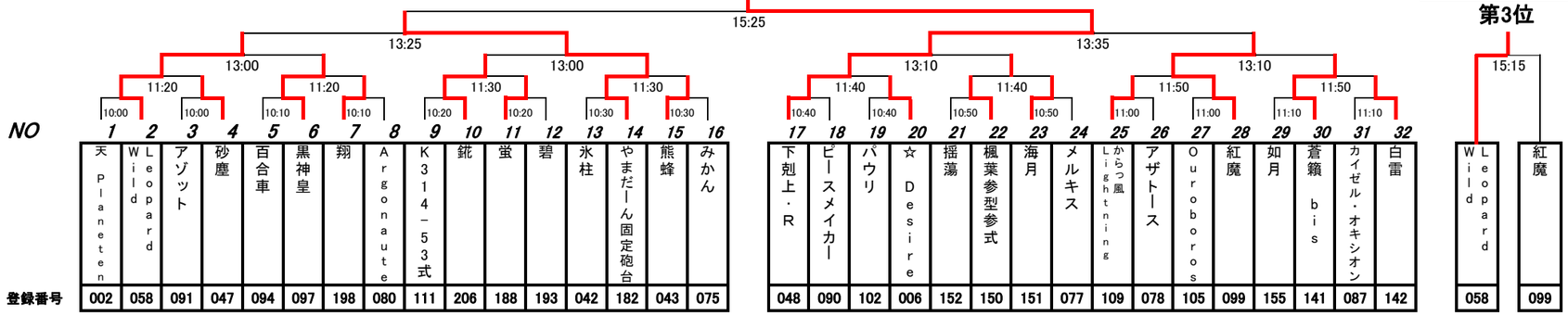
第24回かわさきロボット競技大会バトルロボット決勝トーナメント

下剋上・R
優　勝

やまだーん固定砲台
準 優 勝

Leopard Wild
第3位



NO	種別	キャプテン	ロボットの特徴
1	社会人	田口　博之	ミ☆（`･天･´）☆彡
2	社会人	西村　進一	Leopardのアタリマエを見直す
3	社会人	三島　諒	いい感じのシールドアームで相手を力強くこかします
4	社会人	増田　龍太郎	地味
5	社会人	中島　慧	大きい脚、大きい本体、大きいアーム、大きいのってカッコイイ！！
6	社会人	東　浩昭	長いロッドによる遠距離からの攻撃と、スムーズな歩行による突撃が可能なロボット
7	学生	榊原　康平	戦わなければ生き残れない！
8	学生	宮田　大空	小型機にいろんな機能詰め込んだキメラになってます。重量越えの恐れがあるため混ぜすぎ注意。
9	社会人	小椚　大介	究極の走りやすいさを求めて、未だ模索中
10	社会人	岩政　恒史	しんぷるいずべすと
11	学生	鐘江　崚	名前の通り素直な挙動をしてくれるように願っています… あ、あと蛍なんで光ります！

NO	種別	キャプテン	ロボットの特徴
12	学生	太田　駿介	何が得意なフレンズかワカラナイ
13	社会人	谷口 冬馬	試合に負けて、勝負にも負けて、それでも自分に負けなきゃ負けじゃねー。 それが俺のかわロボなんだよ。
14	社会人	山田　大介	多様性こそかわロボ　全力でネタに走ります。
15	学生	藤井　賢吾	脚はヘッケン，アームはロッド
16	学生	船戸　光一	みかんは未完なのがいいんです。程よく丸みを帯びた脚がお気に入りです。
17	社会人	西嶋　駿	ねえ、何人やればいい？　あと何機倒せばそこへ着ける？
18	社会人	蔵永　泰大	何度でも復帰して攻撃を続けます。
19	学生	宮下　慎之介	脚と攻撃に遊星歯車機構を使用しています。
20	社会人	渡邉　一裕	己が目でその強さを確かめろ！括目せよ！人機一体の技の切れ味に！！！
21	学生	落合　和也	横に長いシールドを用いて、相手の攻撃を防ぎつつカウンターをきめる。
22	学生	清野　稜太	緑にしようかと思ったけど赤くしました。

NO	種別	キャプテン	ロボットの特徴
23	学生	秋澤　将也	ロッドを用いて相手を投げ飛ばす。
24	学生	中野　涼	とりあえず、賞品が欲しいです。
25	社会人	新井　智博	性能UPしたサスペンションと操縦補助機能により、今まで以上のスタートダッシュが可能になりました。
26	学生	萩野　良太	長いロッドでロングレンジの戦いを制します。
27	学生	伊藤　一輝	大きな鎌の回転に敵を巻き込みたたかう
28	社会人	須澤　慶太	紅いくて堅い！（主に動作が）
29	学生	長瀬　誠輝	沈まんさ、沈ませはしない、絶対にだ。
30	学生	三澤　朋也	ながいあーむがとくちょうのろぼっとです。
31	学生	落合　雅大	強い相手にはもっと強いアームで！オキシオン決戦仕様の新アームで相手をぶっ飛ばす！
32	学生	菊池　泰秀	機体ボディ側板に雷を描きました

Jr.ロボット出場チーム

登録番号	ロボット名	操縦者	学校	意気込み
Jr26	volt V-spec Ⅱ	楢木野　洸人	川崎市立東橘中学校	一緒にがんばってきた仲間の分までがんばって、1位を狙います。
Jr28	ゴーラム	佐々木　悠杜	川崎市立古川小学校	落ち着いてがんばります。
Jr29	ボスネコ改	田中　雄大	和光中学校	6年越しで順位決定戦、がんばります！

優　勝	ボスネコ改
準優勝	volt V-spec Ⅱ
第三位	ゴーラム

	volt V-spec Ⅱ	ゴーラム	ボスネコ改
volt V-spec Ⅱ			×
ゴーラム	×		×
ボスネコ改	○	○	

特別戦出場チーム

登録番号	ロボット名	ロボットの特徴	登録番号	ロボット名	ロボットの特徴
015	アプト	小型機でありながら、腕の延長機構によりできるだけ長いリーチを確保できるように心掛けました。	131	Applicon01	構造を簡略化・ユニット化により容易に構造の改変ができるようにし、今後数年をかけて進化するロボット。
033	赤百合	スライダリンクにマジックハンドを取りつけており、アームの長さが可変します。 斬新性の高い機体です。	160	m13341	小型かつ軽量であるマシンでありながら、高い走行性能であること。
040	THE WHIM	時代はダウンフォース！	164	赤鬼	限られた数のモータの動力を最大限生かすために不等速回転連鎖を用いて動力の効率を最大限にまで上げた。
118	Gladiateur	脚ユニット、アームユニット等に、工具不要のワンタッチ着脱機構を搭載。	175	晴嵐	一見さんからもかわさきロボットを「戦車のラジコン」ではなく「ロボット」と認識させる外観。
129	eVe	4脚トロット歩容による不整地での高速安定歩行と犬の首を模したアームによる闘犬的戦いが可能なロボット	180	××タロウXXI	旋回砲塔を廃し砲身を前向きに固定、その分の重量を動力に割り振り攻撃力をUpさせた。