

5月31日(金)必着

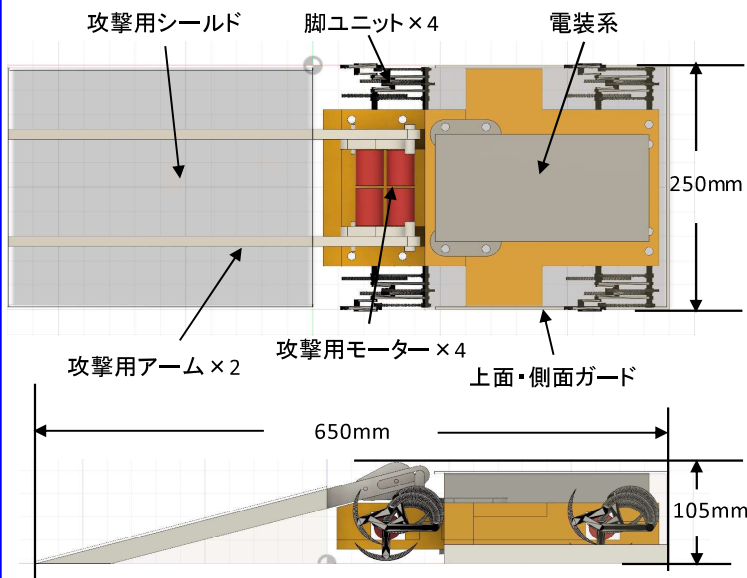
ロボットの基本設計書

ロボットの製作意図や魅力を企画としてわかりやすく、実行委員・協賛企業が短時間で理解可能な形でまとめてください。

- 競技規則を確認した
- 添付あり
- 図がページ内に納まっている

| | |
|---|---|
| ロボット名(フリガナ)15文字以内 (フリガナ) ユキツチャン ロボット名 ゆきつちゃん すでに提出しているエントリー内容と同じ内容 | キャプテンが所属する会社or学校orチームの名称(フリガナ) (フリガナ) デデンコー DEDEDENKO |
|---|---|

電源に「リチウム系電池」を用いる場合、大会規定品を使用してください。

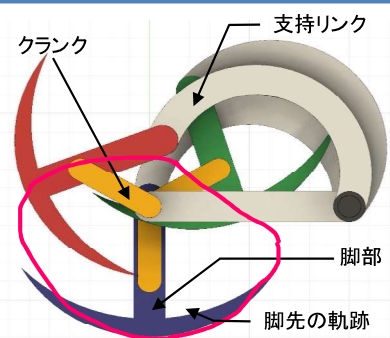


通常時の上面図

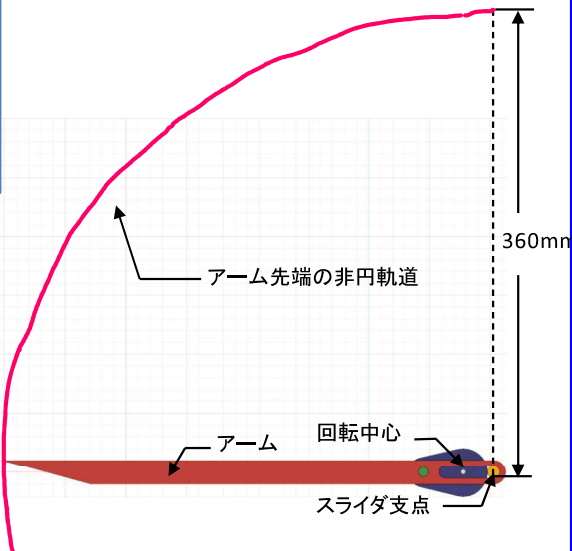
通常時が幅が250mm、奥行きが650mmとなっていますが、スタート時はアームが真上にながっているので規定を満たしています。
 攻撃面においては板状のシールドを相手の車体の下に入れて持ち上げ、横転させることを狙いとした車体です。
 防御面においては上面と側面をアクリル板などで覆うことで、鎌状のアームによって横転させられるリスクを減らしています。もし車体が横転したとしても、アームが車体に対して垂直にまで動くので復帰できるようにしています。
 安全面に関しても相手の車体と自分の車体ともにどこかが破損するようなことがないように安全に配慮して作ります。
ステアリング機構は使わず、左右のモーターを別々に制御することで旋回します。(再提出時の変更)

通常時の側面図

通常時の高さが105mmとなっていて、アームが上がることで任意に地面から20cmの高さを通過することができます。
 アームについているシールドによって下側の隙間をなくし、棒状や板状のアームによって横転させられるリスクを減らしています。また、車体の下をスポンジで覆うことで横転させられるリスクを減らしつつ、段差を乗り越えることができるようにしています。



脚部 脚部はヘッケンリンクを用いました。3枚の脚を120度ずつずらして組み合わせさせたものを1セットとし、4セット12脚で動きます。



アーム スライダクランク機構を用いました。モーターによってまず青のクランクが回転し、赤のアームが上側には約90度、下側には約15度動きます。スライダの溝が支点に沿うように動くことで、先端が非円軌道を描きます。

<ロボットのスペックを記入してください>

| | | | | | | | | | | |
|----------------|----------------------------|--|----|----|-----|----|--------------------|-----|----|---|
| ■ スタート時の寸法(mm) | 幅 | 250 | mm | 奥行 | 340 | mm | 高さ | 450 | mm | |
| ■ 重量(g) | 3250 g | | | | | | | | | |
| ■ バッテリー(種類) | リチウムフェライトバッテリー 2200mAh × 2 | | | | | | | | | |
| ■ 駆動源(種類・個数) | 腕 | RS380PH(マブチモーター社製) | × | 4 | 個 | 脚 | RS380PH(マブチモーター社製) | × | 4 | 個 |
| | その他 | <input checked="" type="checkbox"/> ←☑を入れて、上記青枠内に記載ください。 | | | | | | | | |

5月31日(金)必着

ロボットの基本設計書(添付シート)

添付

A4一枚に収まらない場合、こちらのシートをお使いください。

5月19日(金)必着

ロボットの製作目標

| | |
|---|---|
| ロボット名(フリガナ)15文字以内 (フリガナ) ユキッチャン 味ット名 ゆきっちゃん | キャプテンが所属する会社or学校の名称(フリガナ) (フリガナ) デデデンコー DEDEDENKO |
|---|---|

<今回のロボットの製作目標を教えてください。>

ロボットを完成させること
 前回のロボットを超えること
 新しい技術で作ること
 新しい材料を使うこと
 新しいメンバーで作ること
 前回より良い結果(成績)

<具体的に(自由記載)>

部内で初の試みということもあるので、次年度以降のためにもロボットを完成させたい。

<目標実現にむけた工夫を教えてください>

<具体的に(自由記載)>

<ロボットの名前の由来(30文字以内)>

チーム皆が雪見だいふくが好きだったので命名しました。

<ロボットの特徴(50文字以内)>

鎌状のアームに対しても棒状や板状のアームに対してもひっくり返されて負けにくいように設計しました。

● 連絡は全て祝日を除く月曜日から金曜日(9時から17時まで)に行いますので、キャプテンあるいは連絡者の電話番号は、その時間帯に連絡できる番号をご記入ください。また、大会当日までに夏休み、お盆休みをはさみますのでご注意ください。


● 応募方法等、ご不明な点は大会事務局までお問合せください。

● ご記入いただいた個人情報は下記の目的で利用させていただき、その範囲を超えて利用することはありません。

● **大会終了後に、基本設計書(個人情報除く)はホームページにて公開させていただきます。**

<連絡先>

第29回かわさきロボット競技大会実行委員会事務局
E-mail kawarobo-sanka@kawasaki-net.ne.jp



◆ご記入いただいた個人情報は下記の目的で利用させていただき、その範囲を超えて利用することはありません。

1. 申込み・問合せに対する回答のご連絡
2. 大会に関する事務連絡
3. 大会パンフレット・報告書等の配布物
4. 書類審査
5. かわさきロボットに関するイベントのお知らせ、アンケートの実施
6. 展示会・セミナー等の案内
7. 大会ホームページへの掲載

※ご記入いただいた個人情報を申込者の同意なく第三者に提供することはありません。