

5月31日(金)必着

ロボットの基本設計書

ロボットの製作意図や魅力を企画としてわかりやすく、実行委員・協賛企業が短時間で理解可能な形でまとめてください。

- 競技規則を確認した
- 添付あり
- 図がページ内に納まっている

ロボット名(フリガナ)15文字以内 (フリガナ) アンサー ロボット名 解 すでに提出しているエントリー内容と同じ内容	キャプテンが所属する会社or学校orチームの名称(フリガナ) (フリガナ) リツメイカンダイガクアンサー 立命館大学解
--	---

電源に「リチウム系電池」を用いる場合、大会規定品を使用してください。

スタート時の姿勢を斜めからみた図

スタート時の姿勢を横からみた図

試合中の姿勢を上からみた図

脚ユニット

脚ユニットモーター (4個)

腕ユニット

腕ユニット用モーター (4個)

安全面に配慮して、攻撃部は半径5mmに半円形にする、角にやすりをかけるなどした。

脚機構

ヘッケンリンクを使用し、4節リンクとクランク機構を用いた三層足を4組使う。三層足の一つ一つは120度ずつ位相をずらしている。

赤が揺動節、青と緑が従動節、黒が原動節。

リンク。赤が揺動節、青が従動節、黄が原動節、白が従動節の先の軌道。

<ロボットのスペックを記入してください>

■ スタート時の寸法(mm)	幅	340	mm	奥行	250	mm	高さ	510	mm				
■ 重量(g)	3300 g												
■ バッテリー(種類)	Lifeバッテリー-6.6V 2つ直列												
■ 駆動源(種類・個数)	腕	マブチ380モーター			×	4	個	脚	マブチ380モーター		×	4	個
	その他	□ ← <input checked="" type="checkbox"/> を入れて、上記青枠内に記載ください。											

5月31日(金)必着

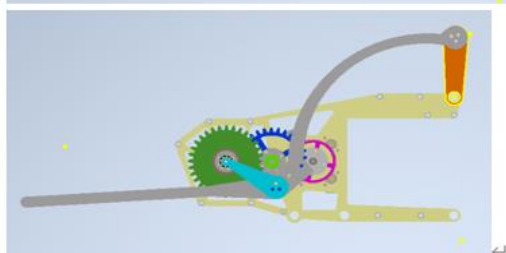
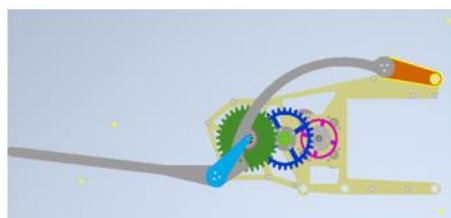
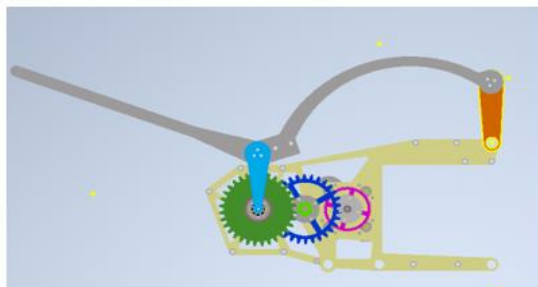
ロボットの基本設計書(添付シート)

添付

A4一枚に収まらない場合、こちらのシートをお使いください。

腕機構

4節リンク機構を用いた揺動リンク機構を使用している。アームのリンク機構は一つのアーム作動面が最低2点以上の十分に感覚の開いた円弧中心を持つ連続した曲線を往復する動作をする構造をしている。

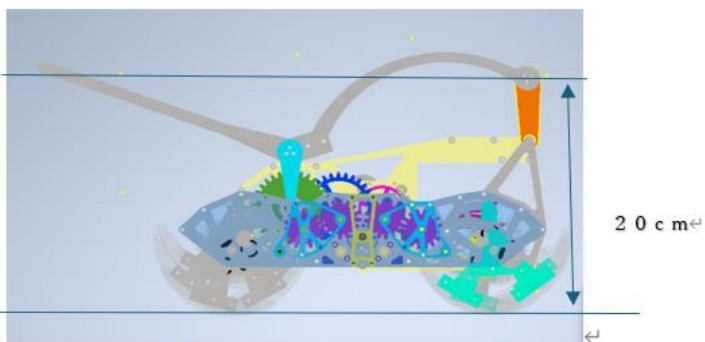


水色が原動節、灰が従動節、橙が揺動節。



従動節の先の軌道。

リンク。灰が従動節、青が原動節、白が



20cm

5月19日(金)必着**ロボットの製作目標**

ロボット名(フリガナ)15文字以内

(フリガナ) アンサー

ロボット名 解

キャプテンが所属する会社or学校の名称(フリガナ)

(フリガナ) リツメイカンダイガクアンサー

立命館大学解

<今回のロボットの製作目標を教えてください。>

- ロボットを完成させること 前回のロボットを超えること 新しい技術で作ること
 新しい材料を使うこと 新しいメンバーで作ること 前回より良い結果(成績)

<具体的に(自由記載)>

<目標実現にむけた工夫を教えてください>

<具体的に(自由記載)>

<ロボットの名前の由来(30文字以内)>

機体「謎」に対応して

<ロボットの特徴(50文字以内)>

1本のロットの機体です。

- 連絡は全て祝日を除く月曜日から金曜日(9時から17時まで)に行いますので、キャプテンあるいは連絡者の電話番号は、その時間帯に連絡できる番号をご記入ください。また、大会当日までに夏休み、お盆休みをさみますのでご注意ください。
- 応募方法等、ご不明な点は大会事務局までお問合せください。
- ご記入いただいた個人情報は下記の目的で利用させていただき、その範囲を超えて利用することはありません
- **大会終了後に、基本設計書(個人情報除く)はホームページにて公開させていただきます。**

<連絡先>

第29回かわさきロボット競技大会実行委員会事務局

E-mail kawarobo-sanka@kawasaki-net.ne.jp



- ◆ご記入いただいた個人情報は下記の目的で利用させていただき、その範囲を超えて利用することはありません。
1. 申込み・問合せに対する回答のご連絡
 2. 大会に関する事務連絡
 3. 大会パンフレット・報告書等の配布物
 4. 書類審査
 5. かわさきロボットに関するイベントのお知らせ、アンケートの実施
 6. 展示会・セミナー等の案内
 7. 大会ホームページへの掲載
- ※ご記入いただいた個人情報を申込者の同意なく第三者に提供することはありません。