

5月31日(金)必着

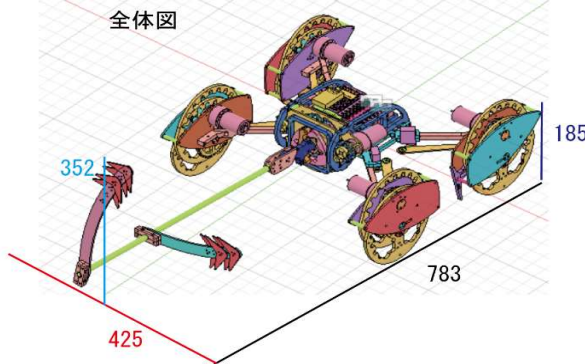
ロボットの基本設計書

ロボットの製作意図や魅力を企画としてわかりやすく、実行委員・協賛企業が短時間で理解可能な形でまとめてください。

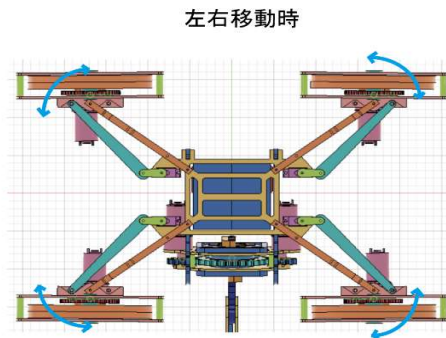
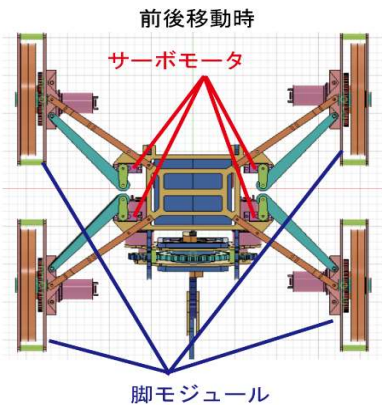
- 競技規則を確認した
- 添付あり
- 図がページ内に納まっている

ロボット名(フリガナ)15文字以内 (フリガナ) スレイプニル ロボット名 Sleipnir すでに提出しているエントリー内容と同じ内容	キャプテンが所属する会社or学校orチームの名称(フリガナ) (フリガナ) カオスプロジェクト CHAOS PROJECT
---	---

電源に「リチウム系電池」を用いる場合、大会規定品を使用してください。

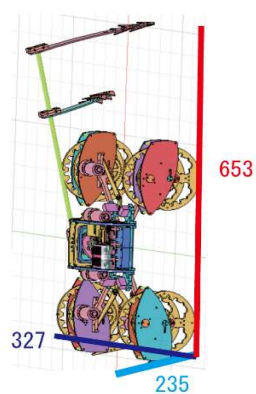


全長 783mm × 全幅 425mm × 全高 (機体高) 185mm
 アーム最高到達点は 352mm です
 バッテリーは LiFe バッテリーを 2 個使用します
 総重量 3250g です
 (修正箇所)
 アーム先端部のデザインを変更したため、
 全体図を修正してます
 サイズは変更なしです

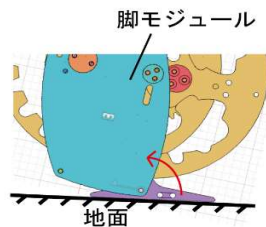


脚モジュールをサーボモータ (360° 回らない) で回転させることで脚モジュールの向きを変え、前後移動だけでなく左右移動も可能にしています

スタート時



スタート時は脚モジュールの向きを変え、アームを折りたたんだ状態で倒立することで全幅 327 mm × 奥行 235 mm × 全高 653 mm となります



(修正箇所)
 スタート時の倒立姿勢を安定させるため、脚モジュール下にストッパ (紫) を追加した脚が動くとストッパがはずれ90度程度回転して、機体が転倒する

<ロボットのスペックを記入してください>

■ スタート時の寸法 (mm)	幅	327	mm	奥行	235	mm	高さ	653	mm	
■ 重量 (g)	3250 g									
■ バッテリー (種類)	LiFe									
■ 駆動源 (種類・個数)	腕	380モータ	×	2	個	脚	380モータ	×	4	個
	その他 <input checked="" type="checkbox"/> ← <input checked="" type="checkbox"/> を入れて、上記青枠内に記載ください。									

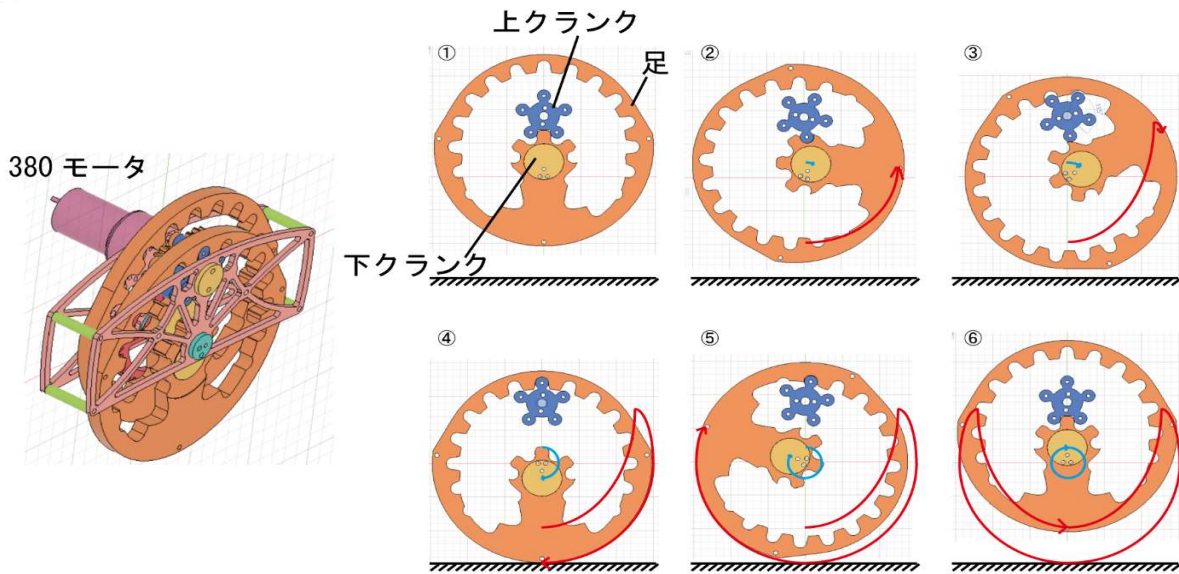
5月31日(金)必着

ロボットの基本設計書(添付シート)

A4一枚に収まらない場合、こちらのシートをお使いください。

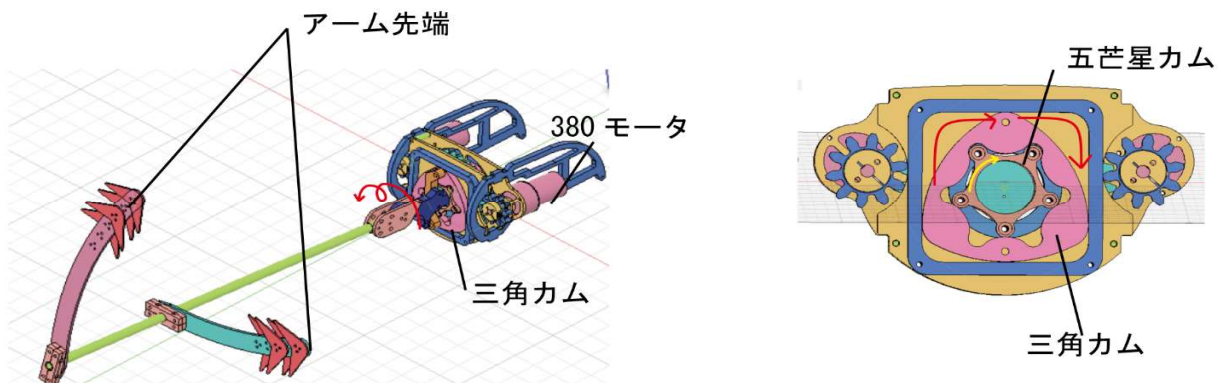
添付

脚機構



脚リンクは上クランク（五芒星形カム・青）と下クランク（偏心円形カム・黄）を利用した変則的なダブルクランクを採用しています。上下クランクはギアを介してリンクしており、ともに同じ回転方向に回っています。足（橙）は下クランクが1回転する間に①から⑥に示すように赤い線で示す軌道をとります。逆位相をもう1セット追加し脚モジュールを構成しています。

アーム機構



四角形の穴の中に三角カムが入っています。三角カムには六芒星形の穴があり、その中に五芒星カムが入っています。五芒星カムが回転することで三角カムはトコロイドに近い軌跡を描きながら回転します。アーム先端は三角カムに接続されています。

(修正箇所)

アーム先端のデザインを変更してます

5月19日(金)必着

ロボットの製作目標

ロボット名(フリガナ)15文字以内 (フリガナ) スレイプニル ロボット名 Sleipnir	キャプテンが所属する会社or学校の名称(フリガナ) (フリガナ) カオスプロジェクト CHAOS PROJECT
--	--

<今回のロボットの製作目標を教えてください。>

ロボットを完成させること 前回のロボットを超えること 新しい技術で作ること
 新しい材料を使うこと 新しいメンバーで作ること 前回より良い結果(成績)

<具体的に(自由記載)>

フレキシビリティをテーマに機体を作成した

<目標実現にむけた工夫を教えてください>

<具体的に(自由記載)>

サーボモータを用いて脚の向きを変更することで前後左右の移動を可能にした

<ロボットの名前の由来(30文字以内)>

機体と同じ8本の脚を持った伝説の馬になぞらえた

<ロボットの特徴(50文字以内)>

アームリンク、脚リンクとともに一風変わったリンクを採用しています

● 連絡は全て祝日を除く月曜日から金曜日(9時から17時まで)に行いますので、キャプテンあるいは連絡者の電話番号は、その時間帯に連絡できる番号をご記入ください。また、大会当日までに夏休み、お盆休みをさみませますのでご注意ください。


● 応募方法等、ご不明な点は大会事務局までお問合せください。

● ご記入いただいた個人情報は下記の目的で利用させていただき、その範囲を超えて利用することはありません

● **大会終了後に、基本設計書(個人情報除く)はホームページにて公開させていただきます。**

<連絡先>

第29回かわさきロボット競技大会実行委員会事務局
E-mail kawarobo-sanka@kawasaki-net.ne.jp



- ◆ご記入いただいた個人情報は下記の目的で利用させていただき、その範囲を超えて利用することはありません。
1. 申込み・問合せに対する回答のご連絡
 2. 大会に関する事務連絡
 3. 大会パンフレット・報告書等の配布物
 4. 書類審査
 5. かわさきロボットに関するイベントのお知らせ、アンケートの実施
 6. 展示会・セミナー等の案内
 7. 大会ホームページへの掲載
- ※ご記入いただいた個人情報を申込者の同意なく第三者に提供することはありません。