

5月31日(金)必着

ロボットの基本設計書

ロボットの製作意図や魅力を企画としてわかりやすく、実行委員・協賛企業が短時間で理解可能な形でまとめてください。

- 競技規則を確認した
- 添付あり
- 図がページ内に納まっている

ロボット名(フリガナ)15文字以内 (フリガナ) パイナポーアームズ	キャプテンが所属する会社or学校orチームの名称(フリガナ) (フリガナ) ラグナルジオ (アールアールエステー オービー)
ロボット名 鳳 arms すでに提出しているエントリー内容と同じ内容	Lagunargio (RRST OB)

電源に「リチウム系電池」を用いる場合、大会規定品を使用してください。

計測時姿勢

※測
※区
※こ
※1
上記

690mm

220mm

安全のため、機体のすべての角にR1.5以上のフィレットをかけます。

上面図

690mm

320mm

上下機構用モータ×2

攻撃用モータ×4

脚用モータ2×2

バッテリ

脚図

脚機構について
機体の脚にはスライダクランク機構を用います。赤い直線と円は原動節とその軌跡を表し、水色の点のスライダ軸部、紺色の線が脚先端の軌跡を表しています。3層を一組とし、これを4組使用して移動します。

腕機構について
攻撃するアーム部分は回転半径100mm以上の鎌のようなパーツでできており、任意のタイミングで地面から200mmの地点を通過できます。

競技時姿勢

200mm

<ロボットのスペックを記入してください>

■ スタート時の寸法(mm)	幅	320	mm	奥行	220	mm	高さ	690	mm	
■ 重量(g)	3300 g									
■ バッテリー(種類)	LiFe 6.6V 2100mAh									
■ 駆動源(種類・個数)	腕	RS380PH	×	6	個	脚	RS380PH	×	4	個
その他 <input type="checkbox"/> ← <input checked="" type="checkbox"/> を入れて、上記青枠内に記載ください。										

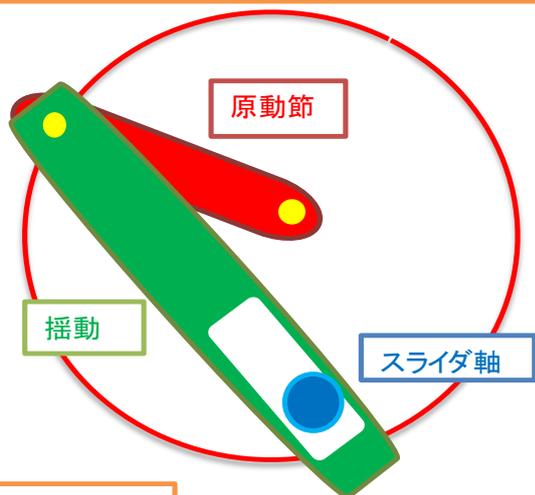
5月31日(金)必着

ロボットの基本設計書(添付シート)

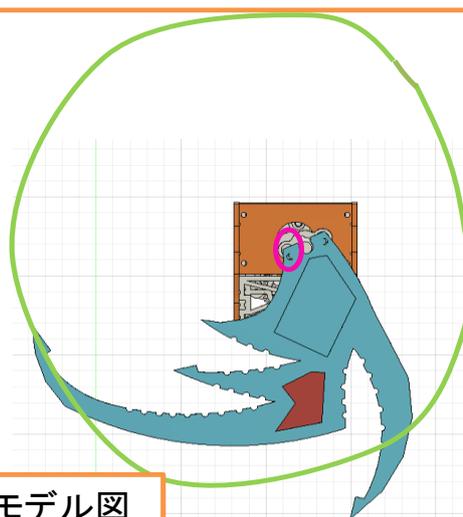
A4一枚に収まらない場合、こちらのシートをお使いください。

添付

アーム機構



簡易モデル図



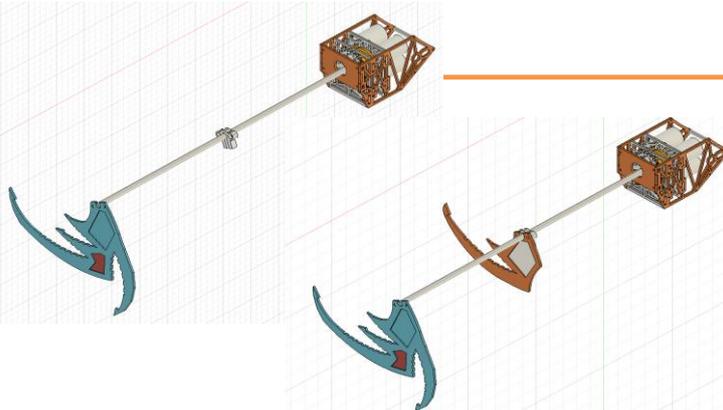
CADモデル図

アームは攻撃用の回転機構、転倒復帰用の上下機構ともに同じスライダクランク機構を用いています。

上左図はアーム回転機構を簡易化したモデル図です。原動節(赤)、揺動節(緑)、スライダ軸(青丸)から構成されています。赤い円は原動節の軌跡、黄色い丸は回転軸です。原動節が動力側に接続されており、揺動節がスライダ軸に沿って楕円形の揺動運動をする仕組みです。これは競技規則にあるスライダクランクの規則を満たしています。

駆動の際は緑の揺動節の先の鎌のような水色のパーツ(アーム手先)を作動面として駆動します。上右図が攻撃アームの軌道を示した図です。図中のピンクの曲線がアーム根元の軌跡、黄緑の曲線がアームが攻撃に使用する部分の軌跡を表しています。これらの軌跡はどちらも十分に離れた(目視可能な)複数の円弧中心を持つ連続した曲線を通る軌跡であり、アームの作動面はアーム機構の攻撃可能部位として規則に沿った軌跡を描きます。

アーム先端は鎌のようなパーツを1枚または2枚に換装することができます。(右図参照)
換装してもアーム軌跡は変わりません。



5月19日(金)必着**ロボットの製作目標**

ロボット名(フリガナ)15文字以内 (フリガナ) パイナポーアームズ	キャプテンが所属する会社or学校の名称(フリガナ) (フリガナ) ラグナルジオ (アールアールエステー オービー)
ロボット名 鳳 arms	Lagunargio (RRST OB)

<今回のロボットの製作目標を教えてください。>

ロボットを完成させること 前回のロボットを超えること 新しい技術で作ること
 新しい材料を使うこと 新しいメンバーで作ること 前回より良い結果(成績)

<具体的に(自由記載)>

以前の大会出場機体から、基本は変えずに減速機構や脚機構をブラッシュアップした。

<目標実現にむけた工夫を教えてください>

<具体的に(自由記載)>

脚機構の部品数を少なくし、メンテナンス性を向上した。

<ロボットの名前の由来(30文字以内)>

Xアカウント名と、自分だけが扱う武器というイメージから

<ロボットの特徴(50文字以内)>

横回転アーム、脚機構すべてにスライダクランクを使った生粋のスライダー機体、オンステージ!

● 連絡は全て祝日を除く月曜日から金曜日(9時から17時まで)に行いますので、キャプテンあるいは連絡者の電話番号は、その時間帯に連絡できる番号をご記入ください。また、大会当日までに夏休み、お盆休みをさみますのでご注意ください。

● 応募方法等、ご不明な点は大会事務局までお問合せください。

● ご記入いただいた個人情報は下記の目的で利用させていただき、その範囲を超えて利用することはありません

● **大会終了後に、基本設計書(個人情報除く)はホームページにて公開させていただきます。**

<連絡先>
 第29回かわさきロボット競技大会実行委員会事務局
 E-mail kawarobo-sanka@kawasaki-net.ne.jp



- ◆ご記入いただいた個人情報は下記の目的で利用させていただき、その範囲を超えて利用することはありません。
1. 申込み・問合せに対する回答のご連絡
 2. 大会に関する事務連絡
 3. 大会パンフレット・報告書等の配布物
 4. 書類審査
 5. かわさきロボットに関するイベントのお知らせ、アンケートの実施
 6. 展示会・セミナー等の案内
 7. 大会ホームページへの掲載
- ※ご記入いただいた個人情報を申込者の同意なく第三者に提供することはありません。