

5月31日(金)必着

ロボットの基本設計書

ロボットの製作意図や魅力を企画としてわかりやすく、実行委員・協賛企業が短時間で理解可能な形でまとめてください。

<input checked="" type="checkbox"/> 競技規則を確認した
<input checked="" type="checkbox"/> 添付あり
<input checked="" type="checkbox"/> 図がページ内に納まっている

ロボット名(フリガナ)15文字以内 (フリガナ) カルキニオン ロボット名 カルキニオン すでに提出しているエントリー内容と同じ内容	キャプテンが所属する会社or学校orチームの名称(フリガナ) (フリガナ) チュウオウダイガクセイミツキカイコウカクケンキュウブ 中央大学精密機械工学部
---	--

電源に「リチウム系電池」を用いる場合、大会規定品を使用してください。

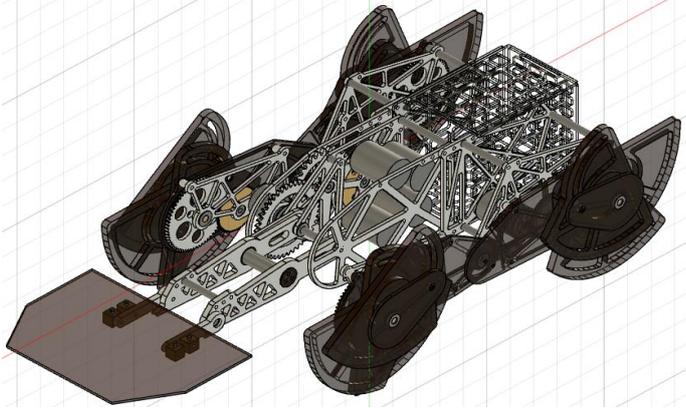


図1. 機体の全体図

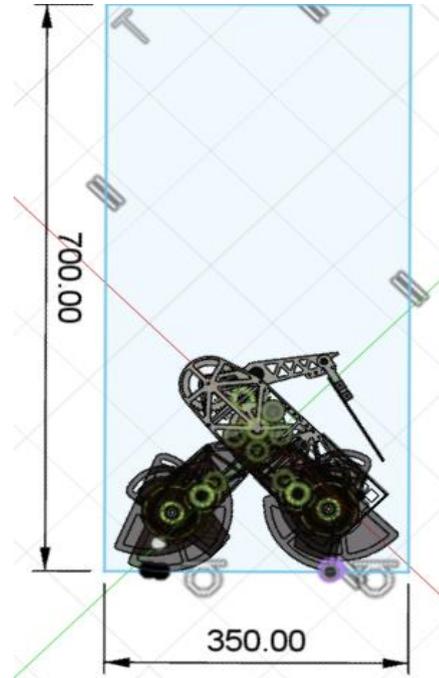


図2. スタート姿勢と寸法

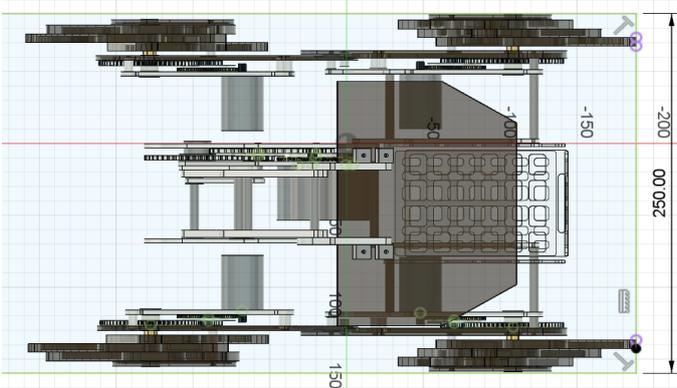


図3. 横幅寸法

図1に期待の全体図を示す。図2はスタート時の姿勢である。スタート時は脚部を三角形状にしたため、スタート時の寸法は幅248[mm]、奥行き320[mm]、高さ280[mm]であり、大会の規定を満たしている。

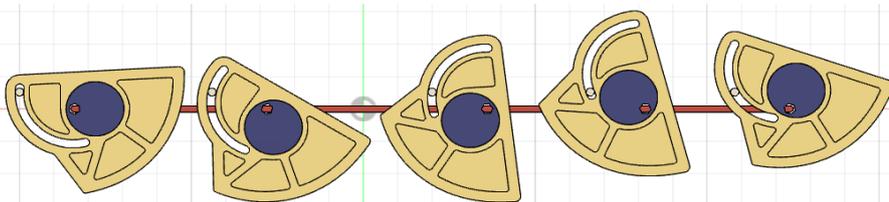


図4. 足の挙動

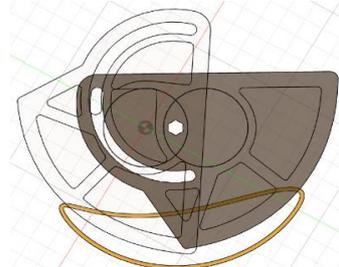


図5. 足先の軌道(黄線)

足機構には三相サーキュラーヘッケンを使用。カムクラックが120° ずつずれた3枚の足で1ユニットとなる。図5のように接地点はクラックの回転中心を取り囲まない軌道を描く(黄色い線)。

<ロボットのスペックを記入してください>

■ スタート時の寸法(mm)	幅	248 mm	奥行	320 mm	高さ	280 mm	
■ 重量(g)	3250 g						
■ バッテリー(種類)	Li-Feバッテリー6.6V×2						
■ 駆動源(種類・個数)	腕	マブチRS-380 × 4 個				脚	マブチRS-380 × 4 個
	その他	<input type="checkbox"/> ← <input checked="" type="checkbox"/> を入れて、上記青枠内に記載ください。					

5月31日(金)必着

ロボットの基本設計書(添付シート)

A4一枚に収まらない場合、こちらのシートをお使いください。

添付

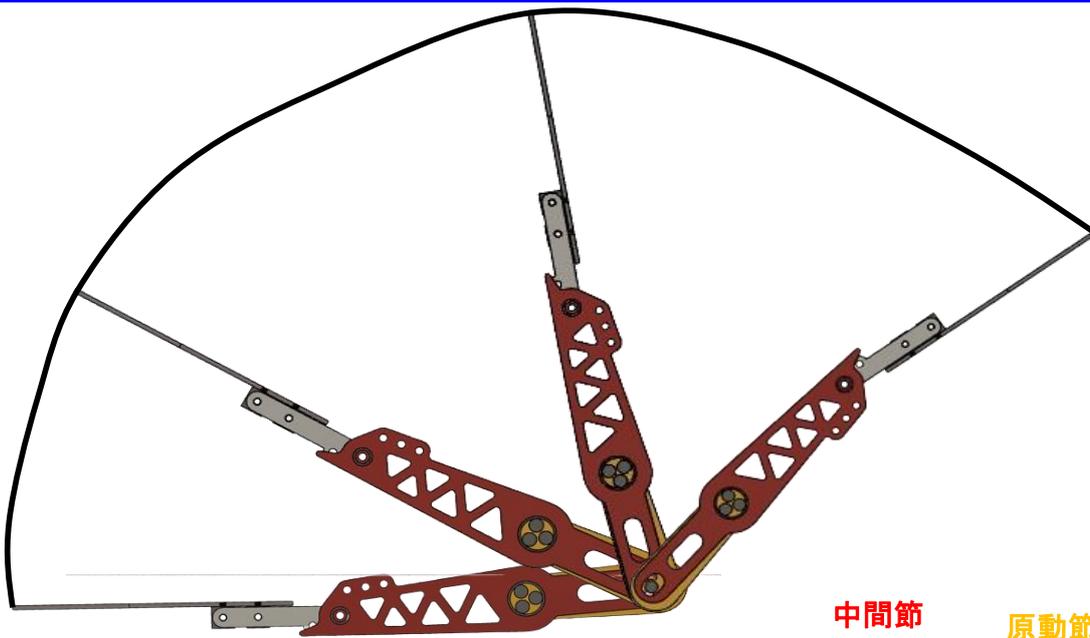


図6. アームの挙動

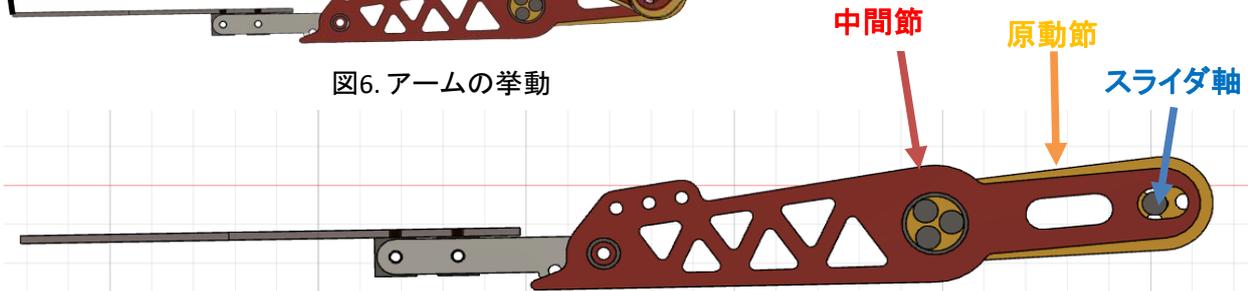


図7. リンクの詳細

アーム機構にはスライダクランク機構を採用した。図6のような揺動運動をする。図7のように、原動節の回転中心とスライダ軸は十分離れている。

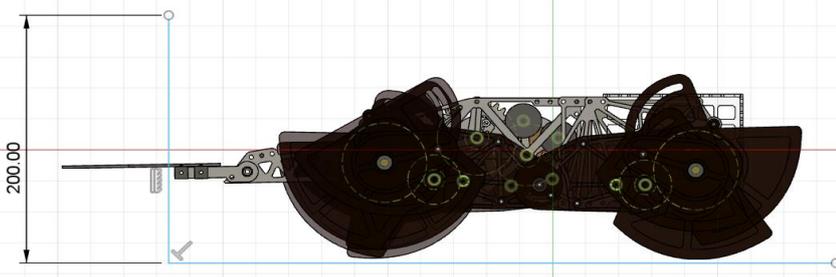


図8. アーム作動面の高さ

また、アーム作動面は図8のようにリング上面より20[cm]の高さをいつでも任意に通過できる。

その他

モーターはマブチRS-380を計8個、バッテリーはKAWADA製のLI-Fe2600[mAh]6.6[V]を2本使用。

5月19日(金)必着**ロボットの製作目標**

ロボット名(フリガナ)15文字以内 (フリガナ) カルキニオン ロボット名 カルキニオン	キャプテンが所属する会社or学校の名称(フリガナ) (フリガナ) チュウオウダイガクセイミツキカイコウガクケンキュウブ 中央大学精密機械工学部
--	---

<今回のロボットの製作目標を教えてください。>

ロボットを完成させること 前回のロボットを超えること 新しい技術ですること
 新しい材料を使うこと 新しいメンバーですること 前回より良い結果(成績)

<具体的に(自由記載)>

ロマンのあるロボットを作る。

<目標実現にむけた工夫を教えてください>

<具体的に(自由記載)>

大きいほうがカッコいいのでなるべく大きく、変形すると楽しいので足が展開するようにした。

<ロボットの名前の由来(30文字以内)>

後輩が考えてくれました。ヤドカリという意味らしいです。

<ロボットの特徴(50文字以内)>

スタート時に足が展開するプチトランスフォームが楽しい。足もアームもスライダ機構の欲張りセット

● 連絡は全て祝日を除く月曜日から金曜日(9時から17時まで)に行いますので、キャプテンあるいは連絡者の電話番号は、その時間帯に連絡できる番号をご記入ください。また、大会当日までに夏休み、お盆休みをはさみますのでご注意ください。

● 応募方法等、ご不明な点は大会事務局までお問合せください。

● ご記入いただいた個人情報は下記の目的で利用させていただき、その範囲を超えて利用することはありません。

● **大会終了後に、基本設計書(個人情報除く)はホームページにて公開させていただきます。**

<連絡先>

第29回かわさきロボット競技大会実行委員会事務局
E-mail kawarobo-sanka@kawasaki-net.ne.jp



◆ご記入いただいた個人情報は下記の目的で利用させていただき、その範囲を超えて利用することはありません。

1. 申込み・問合せに対する回答のご連絡
2. 大会に関する事務連絡
3. 大会パンフレット・報告書等の配布物
4. 書類審査
5. かわさきロボットに関するイベントのお知らせ、アンケートの実施
6. 展示会・セミナー等の案内
7. 大会ホームページへの掲載

※ご記入いただいた個人情報を申込者の同意なく第三者に提供することはありません。