5月30日(金)必着

ロボットの基本設計書

☑ 競技規則を確認した

☑ 添付あり

ロボットの製作意図や魅力を企画としてわかりやすく、実行委員協賛企業が短時間で理解可能な形でまとめてください。

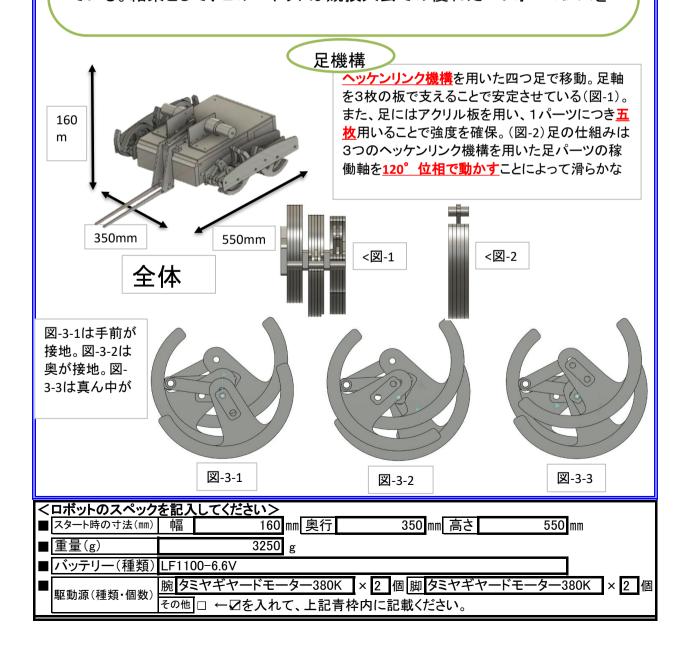
☑ 図がページ内に納まっている

ロボット名 (フリガナ) 15文字以内 キャプテンが所属する会社or学校orチームの名称 (フリガナ) 「フリガナ) 「テャブダイガエシ 「フリカナ) オヤマコウギョウコウトウセンモンガッコウ すでに提出しているエントリー内容と同じ内容

電源に「リチウム系電池」を用いる場合、大会規定品を使用してください。

機体概要

機体は軽量かつ堅牢な構造が採用され、昨年制作したロボットに比べて、機動性と強度が向上している。シンプルかつユニークな機構を採用しており、これによって強度と操作性、さらには操縦の直感性が向上し、競技者が機体を効果的に、スペックを最大限引き出して制御ができるようになっている。また、去年の故障経験からより強固かつ機動性を損なわないフレームを使用しており、どんなロボット相手にもタフに戦い続けられるようになっている。結果として、このロボットは競技大会での優れたパフォーマンスを



5月30日(金)必着

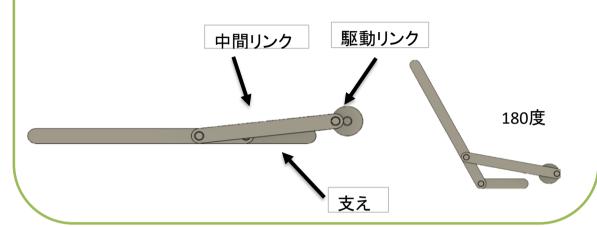
ロボットの基本設計書(添付シート)

A4一枚に収まらない場合、こちらのシートをお使いください。

添付

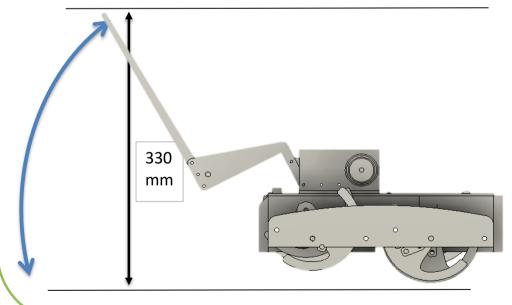
アーム機構

四節リンク機構を採用した。この機構では各節が回転軸で接続されており、駆動リンクから中間リンクを経由して動力が伝わり、最終的にアームが作動する。シンプルかつ柔軟な機構により、自由でありながら強固な腕機構を実現している。



アームの動作軌跡

アームは以下のような軌跡を描く。アーム先端が地面からの高さ200 mmを容易に通過する。事が可能。最大330mmまで自在に可動可能であり、これにより試合の中で柔軟に対応することができる。



5月30日(金)必着

ロボットの製作目標

		
ロボット名(フリカ	『 ナ)15文字以内	 キャプテンが所属する会社or学校の名称(フリガナ)
(フリガナ) チャブダ		(フリガナ) オヤマコウギョウコウトウセンモンガッコウ
味ット名 ちゃぶ台:		小山工業高等専門学校
	介で製作自標を教えで早さい 対料を使うこと □ 新しいメンバーで作	
どんなロッ 持った	に(自由記載)〉 ボット相手にも、戦い続けられる継戦 ッジ精神に溢れたロボット	能力の高さと、決して勝ちを譲らない粘り強さを
く 具体的 決して壊 チーム メンバー	で出し合った物の中からチョイスし、言	るためによりシンプルで強靭な構造とフレームを 受計した。また、一年生だから出せる意見もある
ーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーー	所入部員からも広く意見を募った。 前の由来(30文字以内)> 返しのように相手のロボットひっくり返	ヹ すロボット
<ロボットの特 過去のロ	徴(50文字以内)> ボットから良いとこどりをしつつ、自分	かたちらしさを練りこんだ、理想のバトルロボット
者の電話番休みをはされ	号は、その時間帯に連絡できる番号 みますのでご注意ください。	ら17時まで)に行いますので、キャプテンあるはい連絡 をご記入ください。また、大会当日までに夏休み、お盆
●ご記入いたが		合せください。]させていただき、その範囲を超えて利用することはあり <mark>ームページにて公開させて頂きます</mark> 。
<連絡先> 第30回かわ	さきロボット競技大会実行委員会事績	

- ◆ご記人いただいた個人情報は下記の目的で利用させていただき、その範囲を超えて利用することはありません。
- 1. 申込み・問合せに対する回答のご連絡 2. 大会に関する事務連絡 3. 大会パンフレット・報告書等の配布物 4. 書類審査 5. かわさきロボットに関するイベントのお知らせ、アンケートの実施 6. 展示会・セミナー等の案内
- 7. 大会ホームページへの掲載

E-mail kawarobo-sanka@kawasaki-net.ne.jp

※ご記入いただいた個人情報を申込者の同意なく第三者に提供することはありません。

「ロボットの基本設計書は次の点に留意して分かりやすく作図(説明)してください。」 ※誤解や疑義が生じることが無いようにロボットを設計、製作し申込書類を提出してください。

※基本設計書とは、仕様の性能を実現するために、全体的にどのような構造・機構にするか示したもの。

-競技規則第3章参照-

- 1. ロボットの全体イメージが分かること。
- 2. <u>脚構造とその動作・先端軌跡等</u>が容易に 理解できること。
- 3. 腕構造とその動作・先端軌跡等が容易に 理解できること。また、その図で地面から20 センチメートルの高さを通過する機構である ことが分かること。
- 4. 粗雑でないこと、分かりやすいこと、安全 面を考慮した構造であること。
- 5. ロボットのスペック<u>(寸法・重さ・駆動源や</u> バッテリーの種類 等)。
- 6. 青線の枠内に収まるように作図(添付)し てください。
- 7. CADでの作図は必須ではありません。 (手書きでも問題ありません)
- (注1)主要な設計図面、画像、説明文などを 青線の枠内に収まるように作図(添付)して ください。その他、枠内に収まらないものの み、上限1枚まで添付シートへの追加も可能 です。

(注2)動画(アニメーションGIFを含む)は禁 止。

※PDFのファイル形式で提出してください。

←左側の青枠の中に貼り付けてください。 ※添付する資料はこの枠内(青線)に収まる 大きさで作成してください。

下記、添付シート利用可