

5月30日(金)必着**ロボットの基本設計書**

ロボットの製作意図や魅力を企画としてわかりやすく、実行委員・協賛企業が短時間で理解可能な形でまとめてください。

☒ 競技規則を確認した☒ 添付あり☒ 図がページ内に納まっている

ロボット名(フリガナ)15文字以内

(フリガナ) ヒュプノス

ロボット名 ヒュプノス

すでに提出しているエントリー内容と同じ内容

キャプテンが所属する会社or学校orチームの名称(フリガナ)

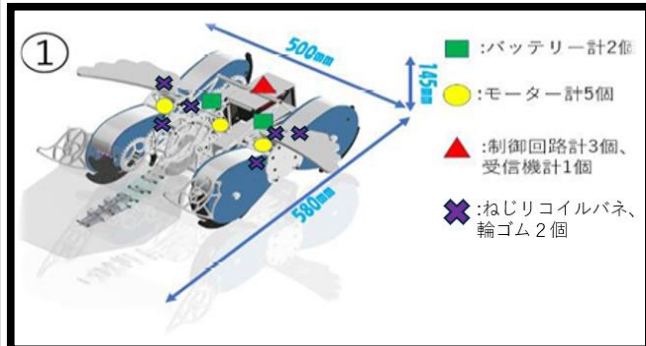
(フリガナ) シバウラコウキョウダイガクエスアルディーシー

芝浦工業大学SRDC

電源に「リチウム系電池」を用いる場合、大会規定品を使用してください。

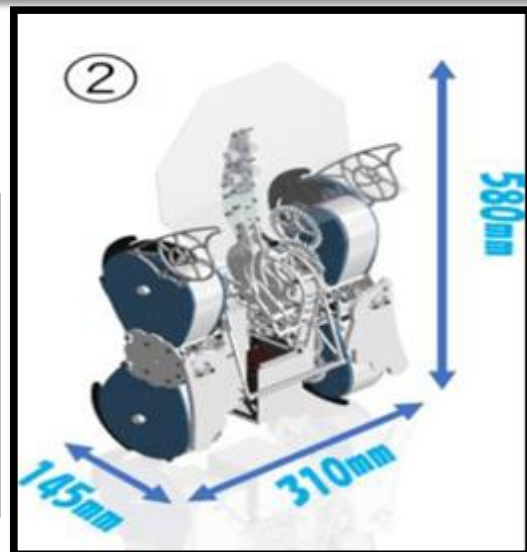
①機体概要

本機体は全長580[mm]、全幅660[mm]、全高235[mm]、総重量3225gとなっており、モーターはアームにマブチモーター製380モーター 3個、脚にマブチモーター製380モーター 4個を使用している。バッテリーには大会規定を満たしたジーフォース製 CLUB SPEC Li-fe バッテリー2600mAh 電圧6.6VまたはKAWADA社製Li-Feバッテリー2600mAh 電圧6.6Vを2個、制御回路にHOBBY WING製のQuic Run 1060を3個、プロポはFutaba製のT6K、受信機はFutaba製のR2006GS S-FHSSを使用している。その他動力源としてねじりコイルバネや輪ゴムを使用している。

**②計測時及び転倒時姿勢**

計測時の機体寸法は幅145[mm]、奥行き310[mm]、高さ580[mm]。

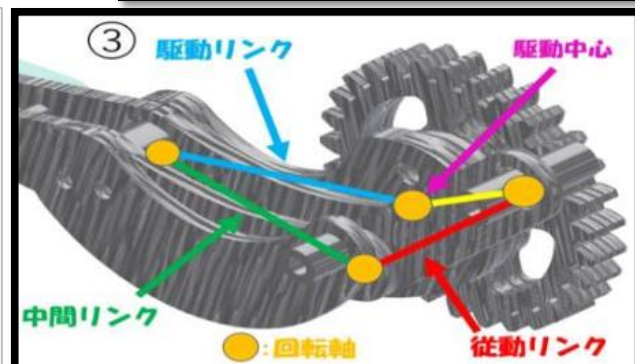
脚の位相を調整することで図のような転倒姿勢をとることができ、左右の脚ユニット中間部のウイングをたたむことで大会規定のサイズに入れることができる。

**③アーム機構**

アームは四節リンク機構を使用したシールドアーム。

駆動軸から動力を駆動リンクに伝達し、回転軸によって接続された従動リンクの揺動に従い、無動力の中間リンクとつながったシールドアームを動作させる。

アーム機構は駆動軸と回転軸の2点以上の十分離れた円弧中心を持つ連続した曲線を通させる。アーム先端にはフィレットをかけ、相手機体を意図的に破壊することを目的としていない。



<ロボットのスペックを記入してください>

■ スタート時の寸法(mm) 幅 145 mm 奥行き 310 mm 高さ 580 mm

■ 重量(g) 3225 g

■ バッテリー(種類) ジーフォース製またはKAWADA社製 Li-Fe2600mAh 6.6V

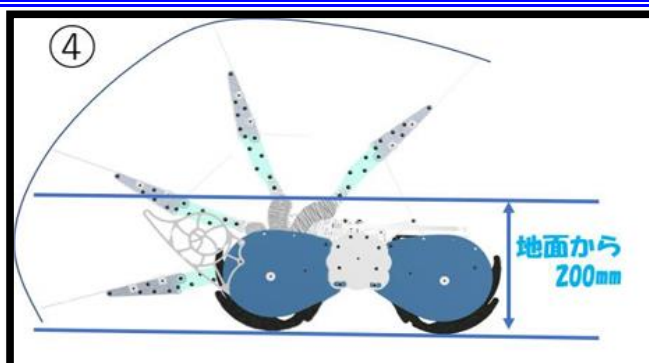
■ 駆動源(種類・個数) 腕 マブチモーター製 380モーター × 3 個 脚 マブチモーター製 380モーター × 2 個
その他 ☒ ←☒を入れて、上記青枠内に記載ください。

5月30日(金)必着**ロボットの基本設計書(添付シート)**

A4一枚に収まらない場合、こちらのシートをお使いください。

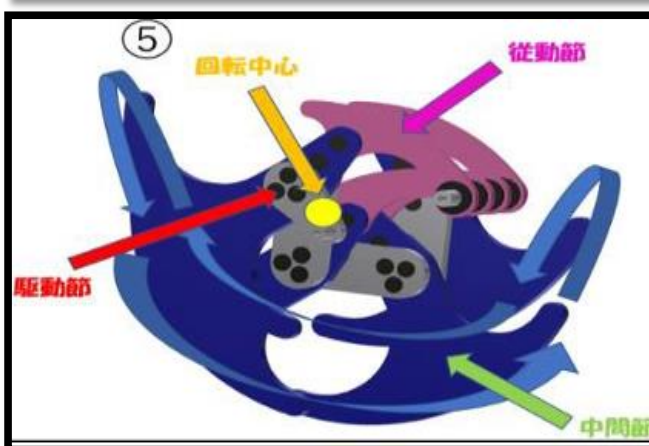
添付**④アーム機構の動作軌跡**

試合時のアーム先の動作軌跡。

試合中アームは任意の地面より**200mm**を超えることができる。**⑤脚の機構**脚は**四節ヘッケンリンク機構**を利用した90度位相の四層のヘッケンで構成され左右にそれぞれ前部、後部の計4ユニットで構成されている。

動力は左右のユニットに1つずつ計2つのマブチモーター製の380モーターを使用、ギアで動力を伝達する。足先の軌跡は青い矢印で示している。

足裏の接地面は360度外側を向いて回転しない。



5月30日(金)必着**ロボットの製作目標**

ロボット名(フリガナ)15文字以内

(フリガナ) ヒュブノス

ロボット名 ヒュブノス

キャプテンが所属する会社or学校の名称(フリガナ)

(フリガナ) シバウラコウキョウダイカクエスアルディーシー

芝浦工業大学SRDC

<今回のロボットの製作目標を教えてください。>

- | | | |
|---------------------------------------|--|--|
| ☐ ロボットを完成させること | ☐ 前回のロボットを超えること | ☐ 新しい技術で作ること |
| ☐ 新しい材料を使うこと | ☐ 新しいメンバーで作ること | ☒ 前回より良い結果(成績) |

<具体的に(自由記載)>

いろんな戦い方に挑戦したい

<目標実現にむけた工夫を教えてください>

<具体的に(自由記載)>

<ロボットの名前の由来(30文字以内)>

天使の羽で相手を眠らせたい

<ロボットの特徴(50文字以内)>

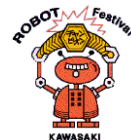
羽のようなウイングなど特徴的な見た目

- 連絡は全て祝日を除く月曜日から金曜日(9時から17時まで)に行いますので、キャプテンあるいは連絡者の電話番号は、その時間帯に連絡できる番号をご記入ください。また、大会当日までに夏休み、お盆休みをはさみますのでご注意ください。
- 応募方法等、ご不明な点は大会事務局までお問合せください。
- ご記入いただいた個人情報は下記の目的で利用させていただき、その範囲を超えて利用することはありません。
- **大会終了後に、基本設計書(個人情報除く)はホームページにて公開させていただきます。**

<連絡先>

第30回かわさきロボット競技大会実行委員会事務局

E-mail kawarobo-sanka@kawasaki-net.ne.jp



◆ご記入いただいた個人情報は下記の目的で利用させていただき、その範囲を超えて利用することはありません。

1. 申込み・問合せに対する回答のご連絡
2. 大会に関する事務連絡
3. 大会パンフレット・報告書等の配布物
4. 書類審査
5. かわさきロボットに関するイベントのお知らせ、アンケートの実施
6. 展示会・セミナー等の案内
7. 大会ホームページへの掲載

※ご記入いただいた個人情報を申込者の同意なく第三者に提供することはありません。