

5月30日(金)必着

ロボットの基本設計書

ロボットの製作意図や魅力を企画としてわかりやすく、実行委員・協賛企業が短時間で理解可能な形でまとめてください。

- | |
|---|
| ☒ 競技規則を確認した |
| ☒ 添付あり |
| ☒ 図がページ内に納まっている |

ロボット名 (フリガナ) 15文字以内	キャプテンが所属する会社or学校orチームの名称 (フリガナ)
(フリガナ) ゴットモルモット	(フリガナ) トウキョウデンキダイガクジドウセイギョケンキュウブ
ロボット名 ゴットモルモット	東京電機大学自動制御研究部
すでに提出しているエントリー内容と同じ内容	

電源に「リチウム系電池」を用いる場合、大会規定品を使用してください。

<概要>

- ・本機体は機体先端にあるロッドを用いて相手の機体をひっくり返す機体である。
- ・脚ユニットについているカウンターは転倒防止のためのものであり、攻撃に用いない。
- ・本機体は十分な剛性があり、エッジ部は十分な面取りがされており、安全性を考慮している。
- ・機体上面図を(図1)に示し、スタート時の姿勢を(図2)に示す。
- ・(図1)、(図2)より、本機体のスタート姿勢が既定の寸法に収まっていることがわかる。

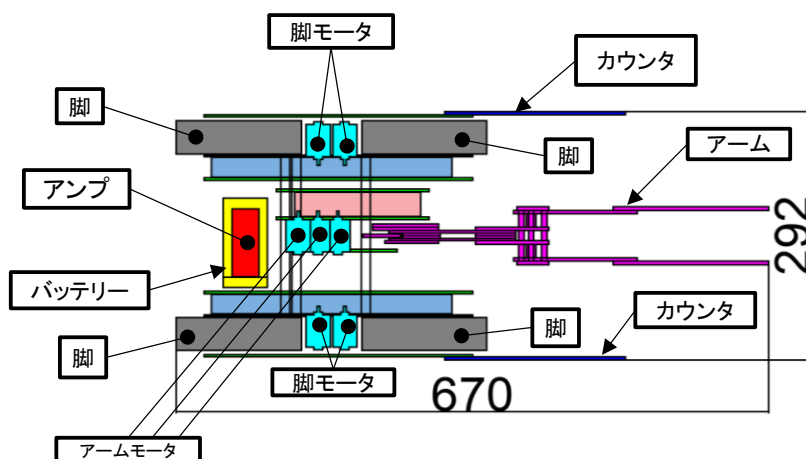


図1 機体上面図(mm)

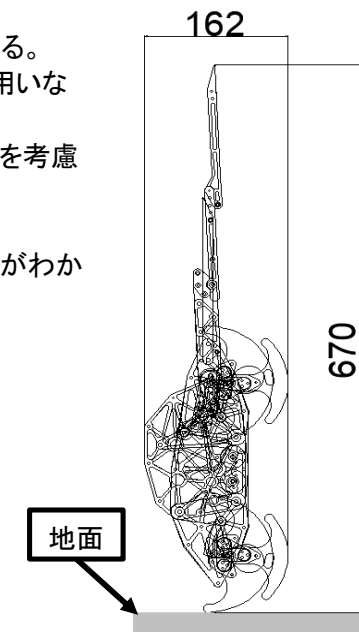


図2 スタート時の姿勢(mm)

＜脚の機構＞

- ・(図3)に脚の概略図を示し、(図4)に脚の軌道図を示す。
- ・(図3)より本機体の脚の機構は駆動節、従動節、揺動節で構成される4節リンクを採用している。
- ・互いに120度間隔でずらした3枚を1ユニットとして、4ユニットで走行する。
- ・(図4)より足裏が外側を向いて360°回転していないため、既定の条件を満たしていることがわかる。

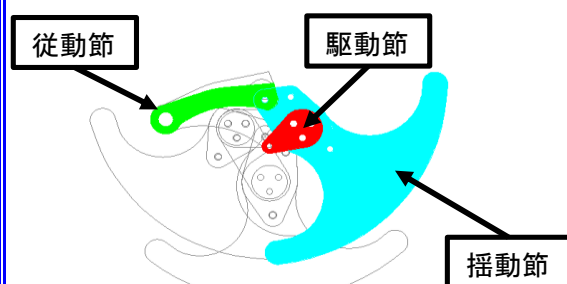


図3 脚の概略図

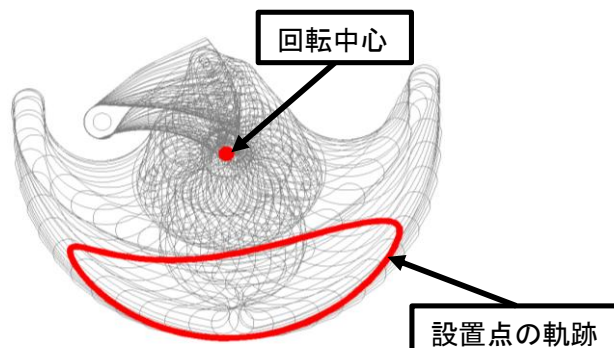


図4 脚の軌道図

＜ロボットのスペックを記入してください＞

■ スタート時の寸法(mm)	幅	162	mm	奥行	292	mm	高さ	670	mm
■ 重量(g)	3250 g								
■ バッテリー(種類)	大会規定の2100mAh6.6VLi-Feバッテリー×2								
■ 駆動源(種類・個数)	腕 大会規定のモータRS-380PH × 3 個 脚 大会規定のモータRS-380PH × 4 個 その他 ☐ ← ☒ を入れて、上記青枠内に記載ください。								

5月30日(金)必着**ロボットの基本設計書(添付シート)**

A4一枚に収まらない場合、こちらのシートをお使いください。

添付

<アームの機構>

- ・(図5)にアームの機構概略図を示し、(図6)にアーム先端の軌道を示す。
- ・(図5)よりアームの機構は従動節、駆動節、揺動節からなる4節リンクを採用している。
- ・(図6)よりアームの先端が地面から523mm離れていることがわかる。このことからアーム先端は地面から200mmの高さを任意にいつでも通過することができる
- ・図7よりアーム機構の出力軸に対して大会規定のモータを3個使用している。

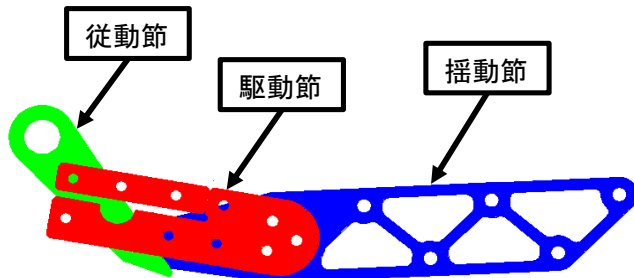


図5 アーム機構概略図

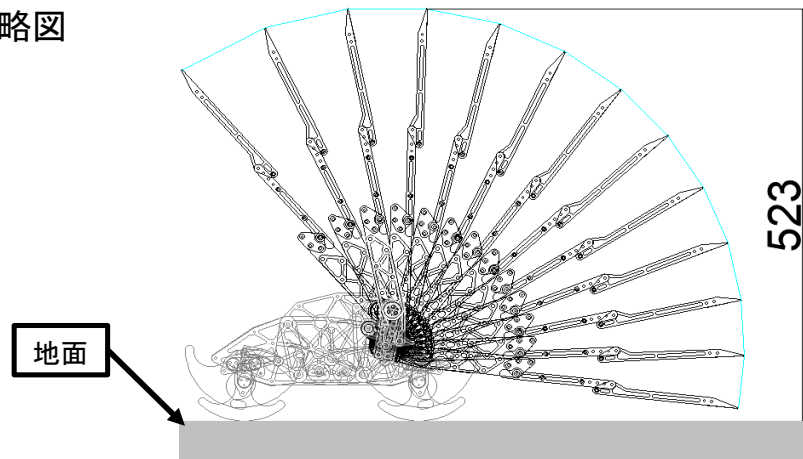


図6 アーム先端の軌道

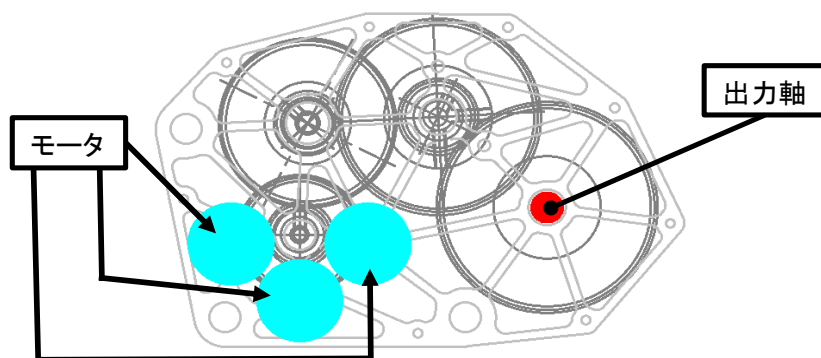


図7 アーム機構の出力軸

5月30日(金)必着**ロボットの製作目標**

ロボット名(フリガナ)15文字以内 (フリガナ) ゴットモルモット ロボット名 ゴットモルモット	キャプテンが所属する会社or学校の名称(フリガナ) (フリガナ) トウキョウデンキダイガクシドウセイキョケンキュウブ 東京電機大学自動制御研究部
--	--

<今回のロボットの製作目標を教えてください。>

☒ ロボットを完成させること ☐ 前回のロボットを超えること ☐ 新しい技術で作ること
☐ 新しい材料を使うこと ☐ 新しいメンバーで作ること ☐ 前回より良い結果(成績)

<具体的に(自由記載)>

できるだけ加工しやすい機体にする。

<目標実現にむけた工夫を教えてください>

<具体的に(自由記載)>

特に脚ユニットの外側の側板を全体の剛性を維持しつつ分割した

<ロボットの名前の由来(30文字以内)>

某神のように機体をモルモットのように可愛がりたいため。

<ロボットの特徴(50文字以内)>

某神を彷彿とさせるような色彩になっている。

● 連絡は全て祝日を除く月曜日から金曜日(9時から17時まで)に行いますので、キャプテンあるいは連絡者の電話番号は、その時間帯に連絡できる番号をご記入ください。また、大会当日までに夏休み、お盆休みをはさみますのでご注意ください。

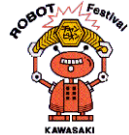
● 応募方法等、ご不明な点は大会事務局までお問合せください。

● ご記入いただいた個人情報は下記の目的で利用させていただき、その範囲を超えて利用することはありません。

● **大会終了後に、基本設計書(個人情報除く)はホームページにて公開させていただきます。**

<連絡先>

第30回かわさきロボット競技大会実行委員会事務局
E-mail kawarobo-sanka@kawasaki-net.ne.jp



◆ご記入いただいた個人情報は下記の目的で利用させていただき、その範囲を超えて利用することはありません。

1. 申込み・問合せに対する回答のご連絡
2. 大会に関する事務連絡
3. 大会パンフレット・報告書等の配布物
4. 書類審査
5. かわさきロボットに関するイベントのお知らせ、アンケートの実施
6. 展示会・セミナー等の案内
7. 大会ホームページへの掲載

※ご記入いただいた個人情報を申込者の同意なく第三者に提供することはありません。