

5月30日(金)必着

ロボットの基本設計書

ロボットの製作意図や魅力を企画としてわかりやすく、実行委員・協賛企業が短時間で理解可能な形でまとめてください。

- 競技規則を確認した
- 添付あり
- 図がページ内に納まっている

ロボット名(フリガナ)15文字以内 (フリガナ) モーレンハイム	キャプテンが所属する会社or学校orチームの名称(フリガナ) (フリガナ) チュウオウダイガクセイミツカイコウガクケンキュウ
ロボット名 モーレンハイム すでに提出しているエントリー内容と同じ内容	中央大学精密機械工学研究部

電源に「リチウム系電池」を用いる場合、大会規定品を使用してください。

機体の特徴

- ①横回転アームで三枚足の基本的な機体。
 - ②スタート姿勢は幅330mm, 奥行き230mm, 高さ530mm。
 - ③このほかにカウンター、バッテリーボックスを追加予定。
- ※各パーツ、適切にRを設け危険が少なくなるように考慮する予定。

腕の機構

- ①図1のようにアームは真円軌道を描く。
- ②アームの回転半径が220mmあるため、地面から200mmの位置を任意のタイミングで通過することができる。

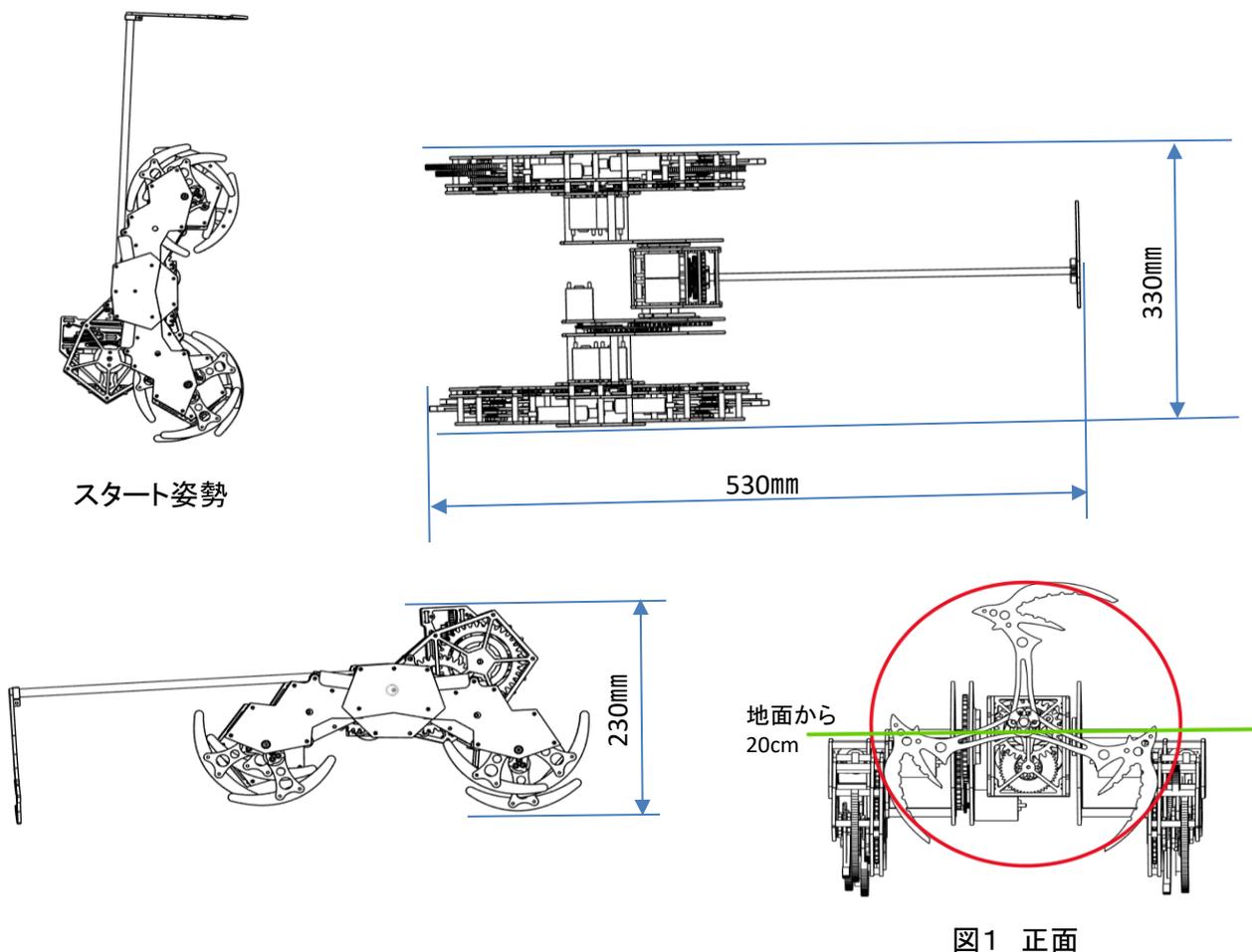


図1 正面

<ロボットのスペックを記入してください>

■ スタート時の寸法(mm)	幅	330	mm	奥行	230	mm	高さ	530	mm				
■ 重量(g)	3200 g												
■ バッテリー(種類)	Li-Feバッテリー6.6V×2												
■ 駆動源(種類・個数)	腕	マブチRS-380			×	5	個	脚	マブチRS-380		×	4	個
	その他	<input type="checkbox"/> ← <input checked="" type="checkbox"/> を入れて、上記青枠内に記載ください。											

5月30日(金)必着

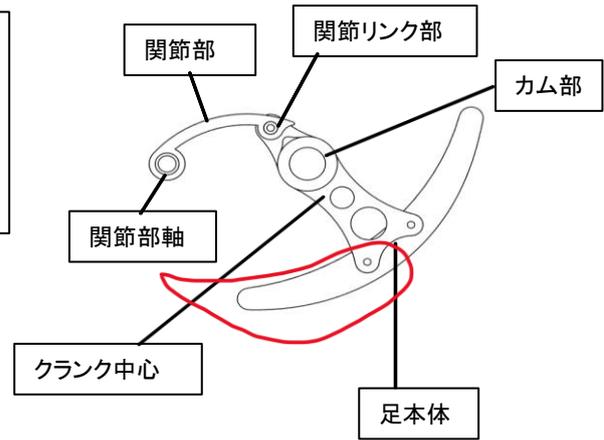
ロボットの基本設計書(添付シート)

添付

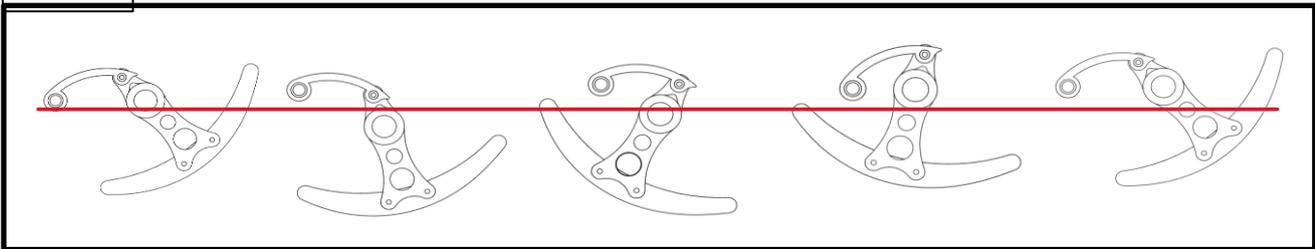
A4一枚に収まらない場合、こちらのシートをお使いください。

足機構

三相サーキュラーヘッケンを使用. カムクランクが120°ずつ位相がずれており, 三枚で1ユニットとなっている. 通常のヘッケンリンクを同じく, 接地点はクランクの回転中心を取り囲まない軌道を描く.



脚軌道



腕機構

アームの縦と横は真円で回転しており, 図2のような軌道を描く. アームは後ろから前まで回転することができるため復帰をすることも可能である.

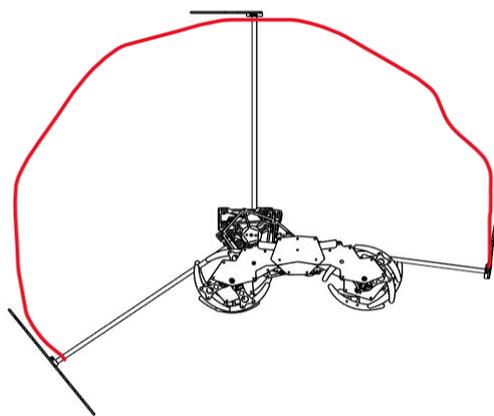
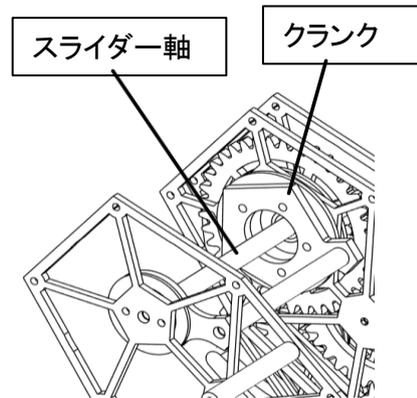
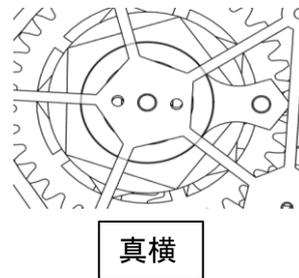


図2 アームの軌道

5月30日(金)必着**ロボットの製作目標**

ロボット名(フリガナ)15文字以内 (フリガナ) モーレンハイム ロボット名 モーレンハイム	キャプテンが所属する会社or学校の名称(フリガナ) (フリガナ) チュウオウダイガクセイミツキカイコウガクケンキュウブ 中央大学精密機械工学研究部
--	---

<今回のロボットの製作目標を教えてください。>

- ロボットを完成させること 前回のロボットを超えること 新しい技術で作ること
 新しい材料を使うこと 新しいメンバーで作ること 前回より良い結果(成績)

<具体的に(自由記載)>

しっかりと動く、戦うことのできる機体をつくる。

<目標実現にむけた工夫を教えてください>**<具体的に(自由記載)>**

機体の高さ、干渉に気をつけて設計した。

<ロボットの名前の由来(30文字以内)>

肩甲骨前方にある凹みであるモーレンハイム窩から。

<ロボットの特徴(50文字以内)>

横回転アームのシンプルで組み立てのしやすい機体

- 連絡は全て祝日を除く月曜日から金曜日(9時から17時まで)に行いますので、キャプテンあるいは連絡者の電話番号は、その時間帯に連絡できる番号をご記入ください。また、大会当日までに夏休み、お盆休みをさみませるのでご注意ください。
- 応募方法等、ご不明な点は大会事務局までお問合せください。
- ご記入いただいた個人情報は下記の目的で利用させていただき、その範囲を超えて利用することはありません。
- **大会終了後に、基本設計書(個人情報除く)はホームページにて公開させていただきます。**

<連絡先>

第30回かわさきロボット競技大会実行委員会事務局

E-mail kawarobo-sanka@kawasaki-net.ne.jp



◆ご記入いただいた個人情報は下記の目的で利用させていただき、その範囲を超えて利用することはありません。

1. 申込み・問合せに対する回答のご連絡
2. 大会に関する事務連絡
3. 大会パンフレット・報告書等の配布物
4. 書類審査
5. かわさきロボットに関するイベントのお知らせ、アンケートの実施
6. 展示会・セミナー等の案内
7. 大会ホームページへの掲載

※ご記入いただいた個人情報を申込者の同意なく第三者に提供することはありません。