

5月29日（金）必着

ロボットの基本設計書

ロボットの製作意図や魅力を企画としてわかりやすく、実行委員・協賛企業が短時間で理解可能な形でまとめてください。

- ☑ 競技規則を確認した
- ☑ 添付あり
- ☑ 図がページ内に収まって

ロボット名(フリガナ)15文字以内	キャプテンが所属する会社or学校orチームの名称(フリガナ)
(フリガナ) ミイ	(フリガナ) アールアールエスティー オージー
ロボット名 見 ver.ΕωςⅢ	RRST OG(立命館大学ロボット技術研究会OG)
すでに提出しているエントリー内容と同じ内容	
電源に「リチウム系電池」を用いる場合、大会規定品を使用してください。	

概要

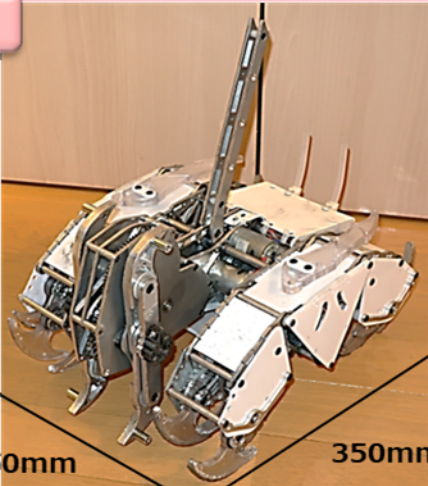


図1：スタート前姿勢 全体図

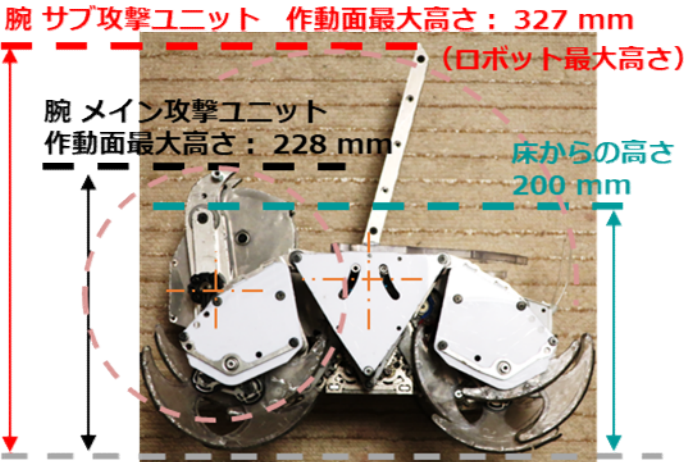


図2：スタート前姿勢 側面図

ロボットのコンセプト

フィールドを走り回る！
倒されても起き上がる！

脚ユニットにサスペンションを搭載し、リング場内を走り回ります。横転防止スタビライザーをスタート後左右に展開します。移動も速く、自由に動き回ることができるのでみんなに応援してもらえるような目の離せないロボットです！
ひっくり返されてもサブ攻撃ユニットで何度でも体勢を立て直すことができます！

試合を見て、操縦が楽しそう・あのロボットなら動かしてみたいと思ってもらえるような機体を初心者の人にも見てもらい、これからかわさきロボットを始める人にインスピレーションを与えられたらと思います。

※安全を考慮し、各パーツの角には適切に丸み付けを施します。

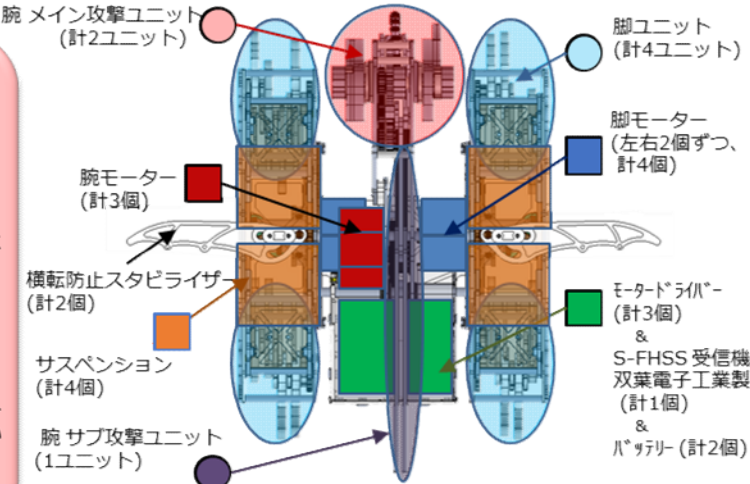


図3：部品レイアウト（スタート後姿勢 平面図）

<ロボットのスペックを記入してください>

■ スタート時の寸法(mm)	幅	250	mm	奥行	350	mm	高さ	327	mm			
■ 重量(g)	3300 g											
■ バッテリー(種類)	リチウムフェライトバッテリー											
■ 駆動源(種類・個数)	腕	380 スポーツチューンモーター(タミヤ製)			×	3	脚	RS-380PH(マブチモーター製380モーター)		×	4	個
その他 ☐ ←☑を入れて、上記青枠内に記載ください。												

5月29日（金）必着

ロボットの基本設計書(添付シート)

A4一枚に収まらない場合、こちらのシートをお使いください。

添付

脚

四節リンクを使用した脚機構を搭載します。1つの脚ユニット（下左図）に、駆動リンクを90度ずつずらした4つの四節リンク機構を備え、中間リンク部分を使ってリングの上を進みます。ロボットには、合計4つの脚ユニットを搭載します。

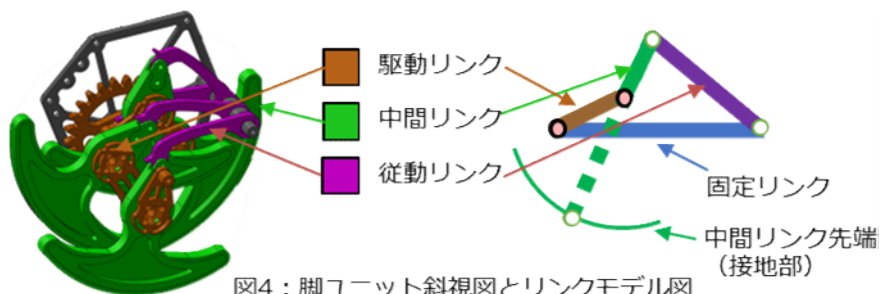


図4：脚ユニット斜視図とリンクモデル図

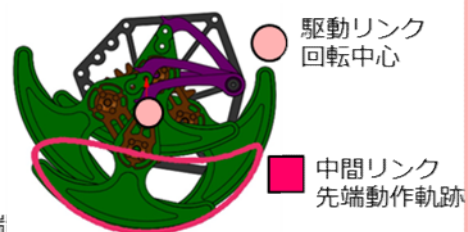


図5：脚ユニット 側面図

腕

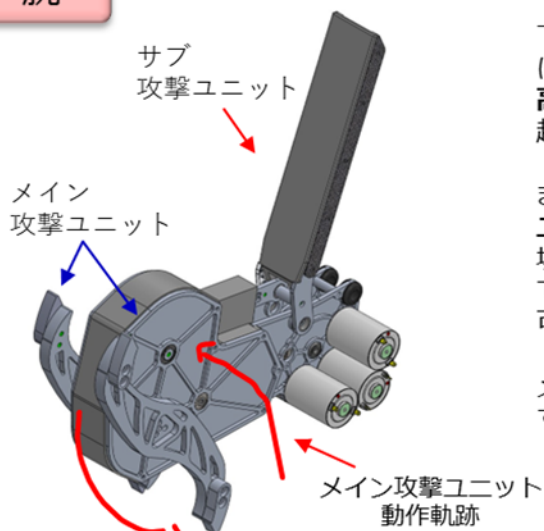


図6：メイン攻撃ユニットとサブ攻撃ユニットの配置図

下から掬い上げるように回転する、**メイン攻撃ユニット**を腕に搭載します。このユニットを備えています。**作動面の最大高さは228mm**であり、任意のタイミングで高さ200mmを超えることが可能です。

また、**てこクラック機構**を備え往復運動をする、**サブ攻撃ユニット**を搭載します。ロボットの上に敵ロボットが乗った場合に相手を振り落とします。**作動面の最大高さは327mm**であり、任意のタイミングで高さ200mmを超えることが可能です。

メイン攻撃ユニットとサブ攻撃ユニットは**同じ駆動源を使用**するため**連動して動作**します。

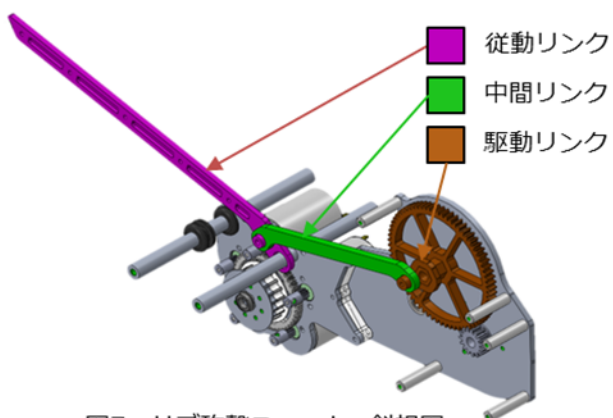


図7：サブ攻撃ユニット 斜視図

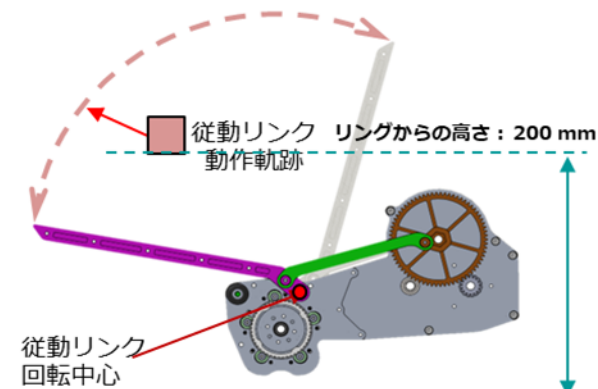


図8：サブ攻撃ユニット 側面図

5月29日（金）必着

ロボットの製作目標

ロボット名(フリガナ)15文字以内

(フリガナ) ミイ

ロボット名 見 ver.ⅤωΣⅢ

キャプテンが所属する会社or学校の名称(フリガナ)

(フリガナ) アールアールエスティー オージー

RRST OG(立命館大学ロボット技術研究会OG)

<今回のロボットの製作目標を教えてください。>

<具体的に(自由記載)>

- ①仕事とのバランスを両立する。
- ②後輩を育成する。
- ③期待してくださる人に応える。

<目標実現にむけた工夫を教えてください>

<具体的に(自由記載)>

規則正しい生活をする。所属団体OGとして後輩が困っている場面で積極的に助ける。
練習試合をする。コントローラーを持ちながら試合動画を見て、イメージトレーニングをする。
体に無茶をさせない。

<ロボットの名前の由来(30文字以内)>

あい・まい・みい

<ロボットの特徴(50文字以内)>

フィールドのどこでも走り回れるゾ！

- 連絡は全て祝日を除く月曜日から金曜日(9時から17時まで)に行いますので、キャプテンあるいは連絡者の電話番号は、その時間帯に連絡できる番号をご記入ください。また、大会当日までに夏休み、お盆休みをはさみますのでご注意ください。
- 応募方法等、ご不明な点は大会事務局までお問合せください。
- ご記入いただいた個人情報下記(1)の目的で利用させていただきます、その範囲を超えて利用することはありません。
- **大会終了後に、基本設計書(個人情報除く)はホームページにて公開させていただきます。**

<連絡先>

第31回かわさきロボット競技大会実行委員会事務局

E-mail kawarobo-sanka@kawasaki-net.ne.jp

◆ご記入いただいた個人情報は下記(1)の目的で利用させていただきます、その範囲を超えて利用することはありません。

1. 申込み・問合せに対する回答のご連絡
2. 大会に関する事務連絡
3. 大会パンフレット・報告書等の配布物
4. 書類審査
5. かわさきロボットに関するイベントのお知らせ、アンケートの実施
6. 展示会・セミナー等の案内
7. 大会ホームページへの掲載
8. 賞品などの発送に伴うご連絡

※ご記入いただいた個人情報を申込者の同意なく第三者に提供することはありません。