

5月29日（金） 必着

ロボットの基本設計書

ロボットの製作意図や魅力を企画としてわかりやすく、実行委員・協賛企業が短時間で理解可能な形でまとめてください。

- ☒ 競技規則を確認した
- ☐ 添付あり
- ☒ 図がページ内に収まって

ロボット名(フリガナ)15文字以内 (フリガナ) ヤヌス	キャプテンが所属する会社or学校orチームの名称(フリガナ) (フリガナ) チバダイガクシーアールエスオービー
ロボット名 Janus	千葉大学CRS_OB
すでに提出しているエントリー内容と同じ内容	
電源に「リチウム系電池」を用いる場合、大会規定品を使用してください。	

【外観(バトル時)】

【外観(スタート時)】

アームを最大高さまで持ち上げることでスタートサイズに収める。

【脚機構】

片側全体図

- 片側で380モータを2個使用する。(ロボット全体で計4個)

脚機構図

- スライダヘッケンを使用
- 120度位相差の脚板3枚を組み合わせると1つの脚ユニットを構成する。(ロボット全体で4ユニット)
- 脚板の偏心には偏心円盤(カム)と同等の機能を持つベアリングユニットを用いる。ベアリングユニットは3個のベアリングが接するように拘束される。

リンク動作図

- 1枚の脚板についての60度毎の動作を示す。

【腕機構】

全体図

- 腕機構は円弧軌道を描く機構を物理的な可動リミットによって可動域を約180度に制限したものを用いる。

機構動作図

- リンクの約60度毎の動作を示す。

<ロボットのスペックを記入してください>

■ スタート時の寸法(mm)	幅	280	mm	奥行	250	mm	高さ	380	mm
■ 重量(g)	3300 g								
■ バッテリー(種類)	LiFeバッテリー(3cell, 9.9v, 2200mAh)								
■ 駆動源(種類・個数)	腕	380モータ	×	3	脚	380モータ	×	4	個
その他 ☐ ← ☒ を入れて、上記青枠内に記載ください。									

5月29日（金）必着

ロボットの基本設計書（添付シート）

A4一枚に収まらない場合、こちらのシートをお使いください。

添付

5月29日（金）必着

ロボットの製作目標

ロボット名(フリガナ)15文字以内

(フリガナ) ヤヌス

ロボット名 Janus

キャプテンが所属する会社or学校の名称(フリガナ)

(フリガナ) チバダイガクシーアールエスオービー

千葉大学CRS_OB

<今回のロボットの製作目標を教えてください。>

<具体的に(自由記載)>

大会で勝ち進める機体を目指す。

<目標実現にむけた工夫を教えてください>

<具体的に(自由記載)>

シンプルで洗練された設計を目指す。

<ロボットの名前の由来(30文字以内)>

「物事の始まり」や「転換期」を象徴する神の名前から命名

<ロボットの特徴(50文字以内)>

シンプルでメンテ性・操縦性に優れる機体(を目指している)。

- 連絡は全て祝日を除く月曜日から金曜日(9時から17時まで)に行いますので、キャプテンあるいは連絡者の電話番号は、その時間帯に連絡できる番号をご記入ください。また、大会当日までに夏休み、お盆休みをさみしますのでご注意ください。
- 応募方法等、ご不明な点は大会事務局までお問合せください。
- ご記入いただいた個人情報下記の利用に限り、その範囲を超えて利用することはありません。
- **大会終了後に、基本設計書(個人情報除く)はホームページにて公開させていただきます。**

<連絡先>

第31回かわさきロボット競技大会実行委員会事務局

E-mail kawarobo-sanka@kawasaki-net.ne.jp

◆ご記入いただいた個人情報は下記の利用に限り、その範囲を超えて利用することはありません。

1. 申込み・問合せに対する回答のご連絡
2. 大会に関する事務連絡
3. 大会パンフレット・報告書等の配布物
4. 書類審査
5. かわさきロボットに関するイベントのお知らせ、アンケートの実施
6. 展示会・セミナー等の案内
7. 大会ホームページへの掲載
8. 賞品などの発送に伴うご連絡

※ご記入いただいた個人情報を申込者の同意なく第三者に提供することはありません。

