

挑戦！ものづくり登竜門

# 第19回かわさきロボット競技大会



## 報告書



<バトルロボット部門>



<Jr. ロボット部門>



<ロボットミニ見本市>



KAWASAKI  
<スマート動画対応>

第19回かわさきロボット競技大会実行委員会

川崎市・公益財団法人川崎市産業振興財団



はじめに

本財団では、市内に蓄積された技術や人材をさらに発展・継承させるため、総合技術的なロボットの製作を通じ、青少年における具体的なものづくりを体験する場を提供するとともに、次世代産業を担う技術者の育成、技術力の向上を図ることを目的として、かわさきロボット競技大会を開催しております。

ロボットに「移動用の脚構造」と「攻撃用の腕構造」を備えていることが当競技大会の特徴ですが、第19回目を迎える今大会は、高校生以上を対象とする「バトルロボット部門」では、全国から254チームのエントリーがあり、実機審査会、予選・決勝トーナメントと熱戦が繰り広げられました。

ロボット製作には、メカトロニクス、エレクトロニクス、コンピュータ技術等、総合的なものづくり技術が要求されます。当競技大会に出場するロボットも技術レベルは年々高くなっており、新技術に積極的に挑戦する参加者も多く見受けられ、ものづくり登竜門として定着して来た感があります。

また、小中学生を対象に、未来の創造性豊かな技術者を育てるべく、ロボットの製作から成果発表までを一貫して行う「Jr.ロボット部門」も、30チームの参加を得て開催したほか、ロボット関連企業が、自社の技術や製品を展示、紹介する「ロボットミニ見本市」も引き続き開催するなど、いずれも盛況の内に終了することができました。

本報告書は、両部門に出場したロボットの試合結果や内容などをとりまとめたものです。

おわりに、大会実行委員長であるNPO子どもモノづくり教育支援事業団の佐藤代表理事をはじめ、実行委員の皆様、また、多大なる御支援をいただきました協賛企業の皆様、大会の運営を補助していただきましたスタッフの皆様など、多数の方々のご支援に感謝申し上げます。

平成24年11月

公益財団法人川崎市産業振興財団

理事長 曾禰 純一郎



## 【目次】

I	大会概要	5
1.	目的	5
2.	運営経過	5
3.	会場	6
4.	入場者数	6
5.	内容	6
6.	共催等	7
7.	実行委員会	7
II	実機審査会	9
1.	スケジュール	9
2.	開催概要	9
3.	審査結果	11
III	予選トーナメント	13
1.	スケジュール	13
2.	出場ロボット	14
3.	トーナメント表	26
IV	決勝トーナメント	35
1.	スケジュール	35
2.	出場ロボット	36
3.	特別戦出場ロボット	54
4.	トーナメント表	58
V	JR. ロボット部門	61
1.	内容	61
2.	開催日	61
3.	競技内容	61
4.	応募資格	61
5.	参加費	61
6.	参加チーム数	61
7.	出場ロボット	62
8.	トーナメント表	73
VI	各賞の受賞者	79
VII	ロボットミニ見本市	81
VIII	アンケート	83
IX	デモンストレーション	90



# 1 大会概要









## Ⅰ 大会概要

### 1. 目的

近年、ロボット技術は従来の工業用といった生産現場から、環境、福祉、医療、サービス、エンタテインメント等の分野まで広がり、生活支援を目指したロボット開発が活発になるなど、まさに「人とロボットの共生」の時代を迎えようとしている。

また、ロボットを構成する各要素技術の革新により、これを支える産業的な裾野の広さも期待され、これからのロボット産業は「21世紀の成長産業」としてますます期待が高まっている。

本市においてもこれまでに蓄積されてきたものづくり技術等の産業基盤を活かし「ロボット」などに代表される最先端技術を中心とした新産業の新たな可能性を大きく広げていく必要がある。

こうした背景を踏まえ「ものづくり都市」として培ってきた人材や技術をさらに発展・継承させるため、メカニクス、エレクトロニクス、コンピュータ技術を融合する総合技術的なロボットを製作することで具体的なものづくりを体験する場（ものづくり登竜門）を提供し、次世代産業を担う技術者の育成、技術力の向上を図ることを目的にかわさきロボット競技大会を開催する。

### 2. 運営経過

日付	場所	内容
平成24年3月2日(金)	11階第6会議室	第1回実行委員会
平成24年3月24日(土)	9階第2・3研修室	第15回技術交流会・大会説明会
平成24年3月30日(金)		ホームページ公開
平成24年4月1日(日)		参加募集開始
平成24年5月4日(金)		募集締め切り
平成24年5月25日(金)	11階第6会議室	第2回実行委員会
平成24年6月9日(土)	11階第6会議室	バトルロボット部門：抽選会
平成24年6月23日(土)	9階第3研修室	Jr.ロボット部門：ロボット製作教室①
平成24年6月30日(土)	9階第3研修室	Jr.ロボット部門：ロボット製作教室②
平成24年7月21日(土)	9階第3研修室	Jr.ロボット部門：ロボット製作教室③
平成24年8月4日(土)	8階ロボットサロン	審判練習会
平成24年8月8日(水)		練習走行会申し込み締切

日付	場所	内容
平成 24 年 8 月 11 日 (土)	ホール	審判練習会・アルバイト説明会
平成 24 年 8 月 11 日 (土)	9 階第 3 研修室	Jr. ロボット部門：ロボット製作教室④
平成 24 年 8 月 11 日 (土)	ホール	バトルロボット部門：練習走行会
平成 24 年 8 月 17 日 (金)	ホール・9 階第 3 研修室	Jr. ロボット部門：予選・決勝
平成 24 年 8 月 17 日 (金)		再提出締め切り
平成 24 年 8 月 24 日 (金)	4 階展示場	バトルロボット部門：実機審査会
平成 24 年 8 月 25 日 (土)	全館	バトルロボット部門：予選
平成 24 年 8 月 26 日 (日)	全館	バトルロボット部門：決勝 Jr. ロボット部門：順位決定戦

### 3. 会場

- 川崎市産業振興会館（川崎市幸区堀川町 6 6 - 2 0）

### 4. 入場者数

- 3 日間延べ約 2, 0 0 0 人

### 5. 内容

#### ア. バトルロボット部門

##### (1) 競技内容

- 脚・腕構造を持つラジコン型ロボットによる異種格闘技戦

##### (2) 競技方式

- トーナメント方式（予選 1 本勝負、敗者復活戦あり・決勝 3 本勝負）

##### (3) 参加数

- 254 チーム（第 18 回 244 チーム・第 17 回 257 チーム）

#### イ. Jr. ロボット部門

市内の小中学生を対象に脚・腕構造を持つロボットキットを提供しロボットの基礎知識から、フレームの取付けなど実際の組立作業に至るまでの一連の製作を、講師の指導を受けながら行った。組上げた機体の製作発表として競技を行った。

- ロボット製作教室 平成 24 年 6 月 23 日・30 日・7 月 21 日・8 月 11 日（計 4 回）
- 参加数 30 チーム

## ウ. ロボットミニ見本市

### (1) 目的

参加者のニーズと地域産業とのマッチングを図ることを目的にロボット製作・加工技術に関連する企業を対象とした見本市を開催した。

### (2) 期間

- 平成24年8月25日～26日(2日間)

### (3) 出展社数

- 10社

## 6. 共催等

- 共催：川崎市、公益財団法人川崎市産業振興財団
- 運営：第19回かわさきロボット競技大会実行委員会
- 後援：NHK横浜放送局、神奈川県、かわさき・神奈川ロボットビジネス協議会、川崎市教育委員会、経済産業省関東経済産業局、独立行政法人新エネルギー・産業技術総合開発機構、社団法人日本ロボット工業会
- 協賛：株式会社MonotaRO、協育歯車工業株式会社、日本工学院専門学校・日本工学院八王子専門学校、沖電線株式会社、株式会社オリジナルマインド、京急サービス株式会社、株式会社延山製作所、オリエンタルモーター株式会社、川崎信用金庫、株式会社グリーンテクノ、株式会社サンナイオートメーション、セントラル技研工業株式会社、セントラル電子制御株式会社、TMCシステム株式会社、東海技研株式会社、株式会社日の出製作所、双葉電子工業株式会社、美遊JAPAN有限会社、株式会社大西家具店、川崎マリンロータリークラブ、川崎南工場振興会、社団法人川崎南法人会青年部会、株式会社東芝、株式会社廣杉計器、松山工業株式会社

## 7. 実行委員会

NO	会社名	役職	氏名
1	NPO 子どもモノづくり教育支援事業団	代表理事	佐藤 晟
2	CLUB WAD	代表	梁取 弘明
3	(公財)川崎市産業振興財団	専務理事	大谷 悦夫
4	(財)アグチ伝統木版画技術保存財団	監事	谷風 公一
5	(株)オーム社	ロボコンマガジン編集長	竹西 素子
6	千葉工業大学	未来ロボット技術研究センター室長	先川原 正浩
7	スタジオマルゴ	代表	五味淵 弘毅
8	(株)夢現工房	代表取締役	藤野 裕之
9	川崎市立川崎総合科学高等学校	校長	市野 典明
10	双葉電子工業株式会社	無線機器グループ	中村 清一
11	川崎市	経済労働局長	伊藤 和良

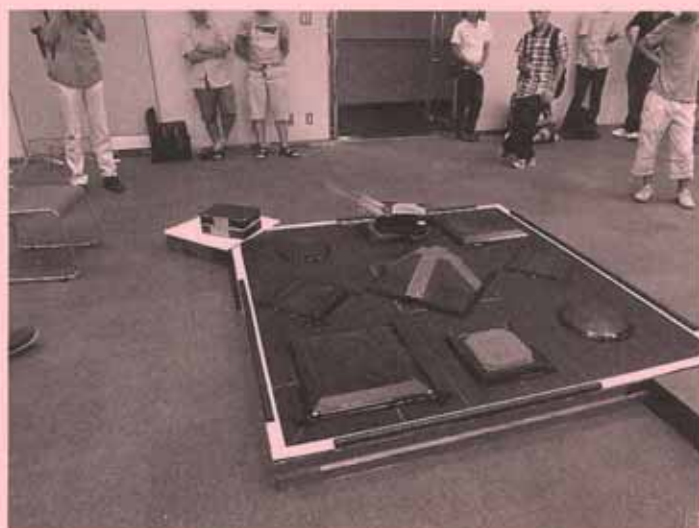
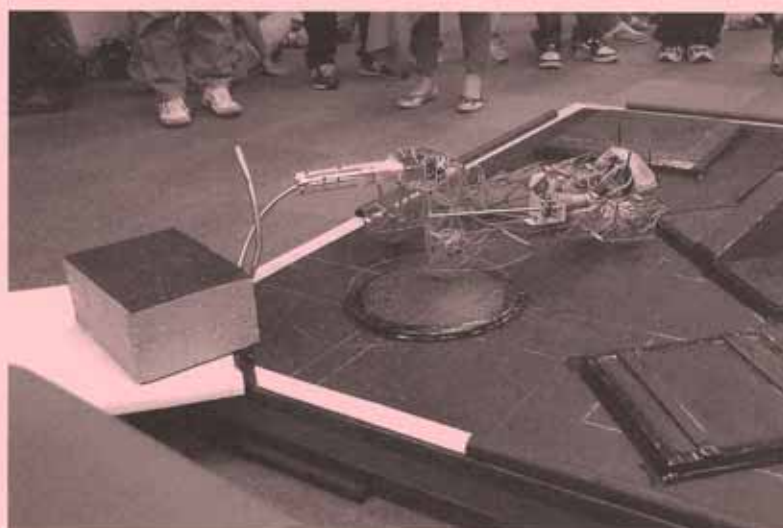
(敬称略)



## 2 バトルロボット部門

### 実機審査会

平成24年8月24日（金）





## II 実機審査会

### 1. スケジュール

時間	内容
10:00	午前の部参加チーム受付
	受付：審査／計量／計測／クリスタル回収／撮影
	競技開始（随時）
12:30	午前の部最終受付
13:00	参加チーム受付
15:30	午後の部最終受付
16:00	午後の部終了
16:30	結果発表
	参加者への対応
17:00	終了

### 2. 開催概要

#### ア. 日時・場所

- 日時 平成24年8月24日（金）9:30-17:00
- 場所 川崎市産業振興会館内（4階企画展示場）

#### イ. 受付について

- 午前の部 10時～13時（最終受付12時30分）
- 午後の部 13時～16時（最終受付15時30分）

#### ウ. 参加チーム

- 88チーム、内通過（翌予選トーナメント出場）41チーム

#### エ. 実施内容

- 審査後、タイムトライアルを行う。

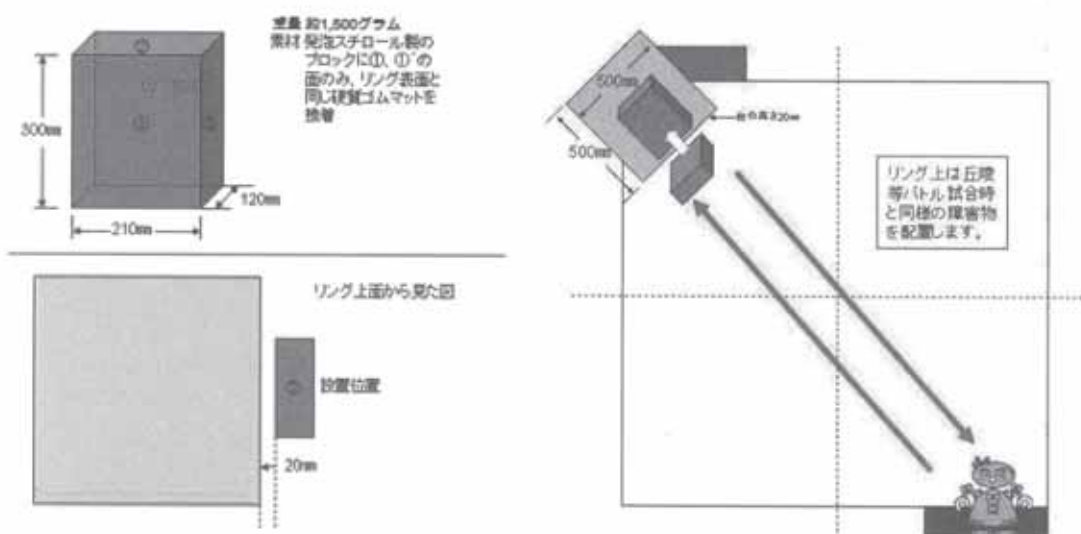


## オ. フィールド

- 第19回大会のリングを使用（丘陵も設置、リングと場外部の段差は130mm）

## カ. 競技ルール

- ① ロボットがスタート台の内側に収まるようにロボットを設置します。（計測時の姿勢）
- ② 審判の合図によりスタートする。
- ③ リング対角線上の物体をアームにより高さ20mm、大きさ500mm×500mmの台（移動スペース）へ、挿入面から内側に完全に収まるように移動し、スタート台まで戻ってきた時間を計測する。アームが対象物へ接触できない機構の場合、アーム機構を有する面から移動の操作を与えることとする。アーム機構が無い横面、後部面からの操作は失格とする。
- ④ ロボットの機体の最後尾がゴールライン（スタート台とリングの設置線）を越えた時点記録とする。
- ⑤ 場外部への接触は可とし、但し、機体が全て落下し再入場できない場合は競技中止となる。
- ⑥ 2回までトライアル可能で、良い方のタイムを記録とする。
- ⑦ トライアルは原則2回続けて行うものとする。（修理が必要な場合のみ1回目のトライアル終了後に最大5分間の修理時間を取ることが可能）
- ⑧ 但し、修理時間の5分間を経過して2回目のトライアルが行われなかった場合には、競技中止となり、1回目のタイムが記録となる。



### 3. 審査結果

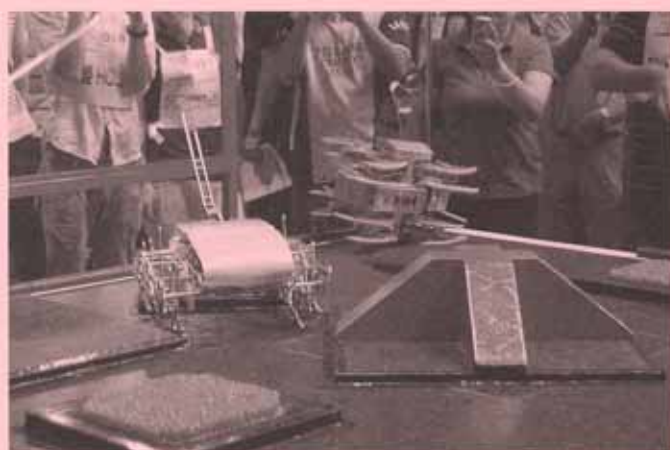
登録 番号	ロボット名	第1回目タイム			第2回目タイム			記録タイム (秒数)	順位			
		1	2	3	1	2	3					
215	PMKM	'	11	"	19	'	7	"	78	7.78	1	
135	K314 22式 Vier	'	8	"	70	'	9	"	22	8.7	2	
134	K314 24式	'	12	"	32	'	9	"	34	9.34	3	
126	K314 26式	'	11	"	95	'	9	"	71	9.71	4	
127	神無月	'	10	"	71	'	9	"	75	9.75	5	
33	aim	'	12	"	56	'	11	"	19	11.19	6	
169	紅璃夢存覇死喪斗轟	'	23	"	7	'	11	"	98	11.98	7	
19	POTEMKIN	'	16	"	29	'	12	"	62	12.62	8	
184	鬼蜻蜓	'	16	"	62	'	12	"	99	12.99	9	
186	バーさや Car	'		"		'	13	"	5	13.05	10	
27	びりびり☆びかちゅ SS	'	19	"	22	'	14	"	3	14.03	11	
175	M5A2 Delta	'	21	"	98	'	14	"	14	14.14	12	
254	海兵-ホーン・フィッシュ	'	15	"	10	'	14	"	65	14.65	13	
86	鏝鉋	'	22	"	77	'	14	"	92	14.92	14	
113	12th-Wジゴクシ	'	15	"	33	'		"		15.33	15	
79	ハイボール	'	15	"	95	'	15	"	61	15.61	16	
77	双発双胴Iブレイカー	'	24	"	6	'	15	"	84	15.84	17	
145	ハヤブサ	'	16	"	73	'		"		16.73	18	
132	Bander Snatch	'	19	"	50	'	17	"	92	17.92	19	
100	火羅	'	18	"	12	'	21	"	21	18.12	20	
64	弱者の牙	1	'	14	"	45	'	18	"	23	18.23	21
232	ネオ・サトラレン V5	'	31	"	88	'	18	"	31	18.31	22	
203	Deer Horn	'	18	"	40	'		"		18.4	23	
98	松雲	'	18	"	86	'	18	"	70	18.7	24	
31	20BAK	'	37	"	4	'	18	"	73	18.73	25	
170	重装歩兵	'	18	"	75	'	28	"	80	18.75	26	
230	BREAKER.R4	'	18	"	80	'		"		18.8	27	
124	LineLive	'	19	"	29	'	27	"	95	19.29	28	
154	シュラゲ付 02	'		"		'	19	"	39	19.39	29	
39	真菌 裂片妖 撲滅	'	22	"	73	'	21	"	12	21.12	30	
177	ステルバイ	'	21	"	99	'		"		21.99	31	
187	馬耳東風	'		"		'	22	"	25	22.25	32	
204	NORIA	'	57	"	66	'	23	"	20	23.2	33	
40	文月	'		"		'	24	"	29	24.29	34	
61	2012	'	28	"	38	'	28	"	26	28.26	35	
182	ツインテール	'	39	"	51	'	31	"	8	31.08	36	
38	根生 裂片妖 怨恨	'		"		'	31	"	23	31.23	37	
76	黒孔雀瑪瑙	'	31	"	31	'		"		31.31	38	
80	連動機械	'	47	"	50	'	32	"	6	32.06	39	
65	Shadow Knight	'	34	"	72	'		"		34.72	40	
148	空飛ぶスパグッティモンスター	'		"		'	34	"	87	34.87	41	
21	stronger	'	38	"	76	'		"		38.76	42	
179	あるていめつと☆きーくん	'		"		'	39	"	76	39.76	43	
250	メカトロリン☆	'	41	"	81	'		"		41.81	44	
32	Gムニー	'		"		1	'	1	"	17	61.17	45
101	WJM007	1	'	10	"	97	'			70.97	46	
221	ガンバレタカ	1	'	25	"	28	'			85.28	47	
130	Stinger	1	'	37	"	89	'			97.89	48	
233	サトラレン改	'		"		2	'	59	"	22	179.22	49
196	運河7号	5	'	7	"	33	'			307.33	50	
202	おびんさま	'		"		9	'	20	"	33	560.33	51
14	Unimax	'		"		'		"		0	0	
15	もののふ乙	'		"		'		"		0	0	
20	こなた	'		"		'		"		0	0	

登録番号	ロボット名	第1回目タイム				第2回目タイム				記録タイム (秒数)	順位
56	Thoroughbred	*	*	*	*	*	*	*	*	0	
57	誠造	*	*	*	*	*	*	*	*	0	
62	流水	*	*	*	*	*	*	*	*	0	
63	そよかぜ	*	*	*	*	*	*	*	*	0	
81	T4	*	*	*	*	*	*	*	*	0	
83	avaritia 2nd	*	*	*	*	*	*	*	*	0	
96	紫苑	*	*	*	*	*	*	*	*	0	
99	スパイダーま	*	*	*	*	*	*	*	*	0	
102	ツリフネ	*	*	*	*	*	*	*	*	0	
103	階段ボーク (仮)-8	*	*	*	*	*	*	*	*	0	
104	扇ブラ	*	*	*	*	*	*	*	*	0	
105	ギザデストロイヤー	*	*	*	*	*	*	*	*	0	
110	SOLOMON	*	*	*	*	*	*	*	*	0	
137	CIT 千葉工太郎	*	*	*	*	*	*	*	*	0	
147	エクセリオン	*	*	*	*	*	*	*	*	0	
155	デスタップ	*	*	*	*	*	*	*	*	0	
159	ウインドラス・ヒロシ	*	*	*	*	*	*	*	*	0	
168	7*1の錬金術師	*	*	*	*	*	*	*	*	0	
190	saize	*	*	*	*	*	*	*	*	0	
197	T-1000	*	*	*	*	*	*	*	*	0	
198	箱丸	*	*	*	*	*	*	*	*	0	
199	夕暮れ	*	*	*	*	*	*	*	*	0	
200	虎山 01	*	*	*	*	*	*	*	*	0	
201	風来坊 mk-III	*	*	*	*	*	*	*	*	0	
205	Hi-v-Drehen	*	*	*	*	*	*	*	*	0	
208	ROCKY14	*	*	*	*	*	*	*	*	0	
211	LEVIA	*	*	*	*	*	*	*	*	0	
220	Е Д И Н О Р О Г	*	*	*	*	*	*	*	*	0	
223	Zibaku Switch	*	*	*	*	*	*	*	*	0	
235	晴嵐	*	*	*	*	*	*	*	*	0	
245	光	*	*	*	*	*	*	*	*	0	
249	Let's parry	*	*	*	*	*	*	*	*	0	
252	SPINER	*	*	*	*	*	*	*	*	0	
253	STARGAZER	*	*	*	*	*	*	*	*	0	

### 3 バトルロボット部門

#### 予選トーナメント

平成 24 年 8 月 25 日 (土)







### III 予選トーナメント

#### 1. スケジュール

時間	会場
	(ホールA・B・C・Dリング)
8:00	参加チーム受付(1階ロビー)
8:30	実行委員会 *参加チーム受付は原則9:30で終了。(状況を見て時間延長)
9:30	開会式  1 挨拶:財団理事長 2 挨拶:実行委員長 3 実行委員紹介 4 試合規則の説明と注意事項:審判部長 5 選手宣誓:★ 「No90 網干(あぼし)」さん
10:00	試合開始 (本戦) Aリング～Dリング1回戦24試合2回戦3試合3回戦12試合
13:15	休憩
13:45	試合開始 (本戦) Aリング～Dリング4回戦6試合 *決勝トーナメント出場チーム:24チーム決定(6チーム×4リング)  (敗者復活戦) Aリング～Dリング 1回戦12試合2回戦3試合3回戦12試合 4回戦6試合5回戦6試合 *決勝トーナメント出場チーム:24チーム決定(6チーム×4リング)
17:45	結果発表  1 決勝トーナメント特別戦出場チームの発表 2 予選トーナメントの総括:実行委員長
18:15	終了

## 2. 出場ロボット

NO	種別	市内	ロボット名	ロボットメイ	キャプテン名	所属 (チーム名)	リング	ロボット特徴
1	社会人		MENGO SirLion	マンゴ <sup>ー</sup> チライオン	廣瀬 貴世	あゝ真夜中の機動技術研究部	B49	いつもニコニコあなたの側に這いよる混沌をイメージしてください。
2	社会人		鹹 AIRDRIVER	カイライキ <sup>ー</sup> エア <sup>ー</sup> ライバー	上本 宏明	RRST OB(立命館大学ロボット技術研究会OB)	D20	アーム操作が下手なら自律制御すればいいんだ!という開き直り
3	社会人		天 Gleichen	アマツ <sup>ク</sup> ライヘン	田口 博之	RRST OB(立命館大学ロボット技術研究会OB)	B06	没個性
4	社会人		FUN	ファン	清藤 英樹	RRST OB(立命館大学ロボット技術研究会OB)	C44	☆ミドルレンジロッドアームでシンプルな構成のロボットです☆
5	社会人		隼	ハヤブサ	道場 智史	RRSTOB(立命館大学ロボット技術研究会OB)	C01	ハリケーンミキサー!!
6	社会人		卵	タマゴ <sup>ク</sup> ハエ	伊藤 智	RRST OB(立命館大学ロボット技術研究会OB)	A35	絶滅気味のエアアーム、オリジナルの脚リンクを搭載しています。
7	社会人		魂魅 裂片妖	ソウメイ <sup>ク</sup> スリク <sup>ク</sup> ア	太田 葵	葵屋	B05	sliver は雌雄同体なので男の娘。ふたなりかもしれない。
8	学生		桜-sakuya-夜	サクラ	安藤 和宏	葵屋	C38	今回はデザインにも挑戦しました。
9	社会人		温羅菜那	ウラナ	秋山 雄亮	葵屋	A24	必中突貫!突撃あるのみ
10	社会人		都牟刈・八双	ツムカリ <sup>ク</sup> ハツウ	村上 智彦	葵屋	B39	多様性の淘汰に一石を投じるべくうんたらかんたら・・・つまりやってみなかっただけです。
11	社会人		しろやぎ12	シロヤギ <sup>ク</sup> ジューク	齋藤 敬	秋田県立大学システム科学技術学部機械知能システム学科	D01	学術系かわさきロボットとして特許取得・出願、更には実用化に向けた企業助成を得ています。
12	学生		あしがる武	アシガール	荒田 慈元	秋田県立大学システム科学技術学部機械知能システム学科	D43	同大学で研究されている「しろやぎ」を、更に戦闘特化型の機体です。
13	学生		33333333	スリーサイン	秋山 幸宏	秋田県立大学システム科学技術学部機械知能システム学科	D08	一つのサイクルに三本の足を使っており、その脚機構を三脚分で採用していること。
16	社会人		Phar Lap	ファーラップ	小松原 洋平	安曇野機械工業	A40	壊れにくい事だけが取り得。
17	社会人		Palindrome	パ <sup>ー</sup> リント <sup>ク</sup> ロム	大橋 幸二	一般参加	B12	足の機構を上下ともに、設けることでロボットが反転しても移動することができるようにした。
18	学生		カスケード <sup>ク</sup>	カスケード <sup>ク</sup>	鈴木 圭介	茨城工業高等専門学校 CAD 研究同好会	A49	今回初めて実装するシールドタイプのアームで相手を弾き飛ばします。
19	学生		POTEMKIN	ポ <sup>テ</sup> ムキン	栗山 智成	茨城大学	D45	シールドを利用し、どんなタイプの機体に対しても安定して立ち回ります。



NO	種別	市内	ロボット名	ロボットメイ	キャプテン名	所属(チーム名)	リング	ロボット特徴
22	社会人		タラスネッパ - Legend	タラスネッパ - レジエント	河合 寛紀	★M ろーず★ (大工大OBち〜む)	B14	目標「来年は新機体作成!!」を言い出してからもう4年・・・
23	学生		流星雨	リョウセイウ	天野 允人	★M ろーず★ (大工大OBち〜む)	A14	流星って感じの要素が全くないのが特徴です。
24	社会人		☆、	ホシクズ	川合 真悟	★M ろーず★ (大工大OBち〜む)	A15	大きな脚による機動性を重視した機体。
25	社会人		ぶちつよいぶちむさし	ブチツヨイブチムサシ	松葉 一孝	★M ろーず★ (大工大OBち〜む)	D11	ぶちつよい、ぶちむさしです。
26	社会人		黒姫 HOLIC	クロヒメホリック	家代岡 雄輔	★M ろーず★ (大工大OBち〜む)	B23	脚モータ4個による高速移動に加え、走破性強化のため、足配置とアーム高さ、重心バランスを改善しました。
27	社会人		びりびり☆びかちゅSS	ビリビリ☆ビカチュエス	井上 弘基	★M ろーず★ (大工大OBち〜む)	A09	長いアームが特徴です!!
28	学生		塩鮭	シホザサ	松原 圭佑	大阪工業大学機械工学研究部	C09	塩っぱい機体です
29	学生		ヘカウント	ヘカウント	土井 研治	大阪工業大学機械工学研究部	C05	「こいつの肩は赤く塗らねえのか?」「貴様…塗りたいのか!?!」「へっ、冗談だよ。」
30	学生		剛掌	ゴウショウ	清水 希	大阪工業大学機械工学研究部	D26	機敏な動きで相手を惑わします。
31	学生		20BAK	トゥエンティバク	井口 直登	大阪工業大学機械工学研究部	A02	ともかくでかい!! ロッドの長さが963 <sup>mm</sup> 。
33	学生		aim	エイム	鈴木 智也	大阪工業大学機械工学研究部	C39	大きな足で障害物は難なく走破。
34	学生		ダスタフ	ダスタフ	松生 直樹	大阪工業大学機械工学研究部	B22	肉抜きしつつ壊れにくく作り直しました
36	学生		Run! Bull! 完全体	ランブルカウゼンタイ	安井 頼一	大阪府立大学	C29	攻守を共に兼ね備えたアームと安定姿勢からのスタートができる胴体
37	学生		ボール乗り	ボールリ	山本 晃大	岡山理科大学 科学愛好会	D40	シールド砕かれても諦めません。
38	学生		根生 裂片妖 怨恨	ネシクリクアランカー	高野 恵輔	岡山理科大学 科学愛好会	C26	sliverは雌雄同体なので男の娘。ふたなりかもしれない。
39	学生		真菌 裂片妖 撲滅	ファンカスクリクアエラテイクイ	時長 聡一郎	岡山理科大学 科学愛好会	D42	sliverは雌雄同体なので男の娘。ふたなりかもしれない。
40	学生		文月	フヅキ	松本 健志	岡山理科大学科学愛好会	C10	初めてなのでなるべく単純にしました。
41	学生		菅鐘琴	チユウショウ	真行寺 裕一	神奈川工科大学 ロボット工学研究部	C51	ロボットの特徴が紹介されるまでには内定が貰えているといいな・・・
42	学生		ラファール	ラファール	山口 将	神奈川工科大学 ロボット工学研究部	D50	このロボに足りないものは、それは情熱思想理念頭脳気品優雅さ勤勉さ! そして何よりも速さが足りない!!
43	学生		B2W2	ブラックホワイト	洲鎌 壮嗣	神奈川工科大学 ロボット工学研究部	B29	こうかは ばつぐんだ!

NO	種別	市内	ロボット名	ロボットメイ	キャプテン名	所属(チーム名)	リング	ロボット特徴
44	学生	○	EXPLORER	エクスプローラー	森 栄樹	神奈川工科大学 ロボット工学研究部	C24	探検家らしく、秘宝(技術的な?)を持っております・・・はい・・・きっと。
45	学生	○	まだ出来てないの、	マクテキナイ、	中嶋 有介	神奈川工科大学 ロボット工学研究部	B08	特徴が多すぎて 50 文字ではとても収まりません。決して製作者の文才が無いわけではないはずです…。
46	学生		しゃこたん	シャコタン	成尾 英展	神奈川工科大学 ロボット工学研究部	C07	低重心の機体で相手の機体に接近し、2つのモーターをつけたアームで力強く相手を持ち上げます。
47	学生		黒兎	クロウサギ	西貝 亮佑	神奈川工科大学 ロボット工学研究部	D02	ABSを使った軽い機体です。
48	学生		金蓮花	キンレンカ	中島 慧	神奈川工科大学 ロボット工学研究部	B10	グネグネとした蔓のようなアームでどんな機体でも巻き込みます!!花言葉は勝利です!!
49	学生		鋼鉄処女	アイアンメイデン	渡邊 光太郎	神奈川工科大学 ロボット工学研究部	D39	ブレード回転を採用し、先端に鎌を付け、威力を上げる。
50	学生		戦乙女 Gringerde	ウァルキリーグリンゲルデ	野崎 将	神奈川工科大学 ロボット工学研究部	C17	愛と勇気と希望と友情と夢と未来と情熱と優しさで強さと光と平和と自由と勝利と正義と魔法と奇跡のかわロボ
51	学生		がりれお	ガリレオ	安達 大介	神奈川工科大学 ロボット工学研究部	D31	今年はロッドとカウンターが別々に動きます。
52	学生		Universe	ユニバース	勝又 天理	神奈川工科大学 ロボット工学研究部	B50	相手を翻弄します!? 自分も翻弄されます!?
53	学生		Fox 2	フォックスフヴァイ	北島 尚	神奈川工科大学 ロボット工学研究部	A21	ver2なので、見た目の性能もUPしています。
54	社会人		スクトゥム	スクトゥム	松田 和之	神奈工OB	A11	一見相撲ロボットのよう形をしていますがかちゃんとかわさきロボットです。
55	社会人		12式 飛燕	ヒトフタシヒエン	横溝 信介	株式会社 滝澤鉄工所	A25	初心に戻ってシンプルに、ロングアームと盾を装備。使い慣れた構造で、手堅いロボットにしました。
58	社会人	○	SUNBREAK	サンブレイク	獨古 優美	株式会社 日の出製作所	C08	3本のアームを搭載することにより素早い相手でも確実に捕らえます。もし敵が複数の場合でも応戦可能です。
59	社会人	○	流星群 Mark 2	リュウセイガン マーク2	加藤 竜也	株式会社 日の出製作所	D36	ウォームギアを使い、展開と収納をコントロール可能。リングや相手に合わせて形状を変えて戦えます。
60	社会人		つば九郎	ツバクワ	三浦 直人	株式会社 ヤクルト本社	C20	丈夫なボディと確かな脚・・・そして、今回は駆動部改良につき、高速化歩行を実現!!
61	社会人		2012	ニセンジュウニ	奥田 眞士	株式会社 HME 電子事業部 開発部	B11	基本に則った構造の機体
64	学生	○	弱者の矛	シヤクシヤノコ	本荘 凌雅	川崎総合科学高等学校	A28	ショートロッド型です。

NO	種別	市内	ロボット名	ロボットメイ	キャプテン名	所属(チーム名)	リング	ロボット特徴
65	学生	○	Shadow Knight	シャド`ウナイト	清原 靖久	川崎総合科学高等学校	C40	“今年は去年にも増してより一層アームがでかくなりました。機動性もUPしました。(≧▽≦)”
66	社会人		クービー-EVOL	クービー`エボ`ル	増田 裕一	カンの職人団(近大ロボ研OB)	B26	少ない動力で効率よい攻撃をするために加減速機構を加えたリンクアームです。
67	社会人		スパイク F type-R	スパイク`フ`タイプ`ア`ール	井田 雅巳	カンの職人団(近大ロボ研OB)	C34	高速アームに最速の足で上位を目指します。
68	社会人		Chariot zwei	チャリオット`ツ`ワイ	越 康真	カンの職人団(近大ロボ研OB)	B18	強い弱いとか関係なしに、自分の好きなように作りました
69	学生		メルキョフ	メルキョ`フ`ク	大森 遼平	近畿大学 理工会学生部会 ロボット研究会	C13	しっかりした機体を作ろうとしましたが…
70	学生		八咫鳥	ヤタ`カ`ラス	助野 正哉	近畿大学 理工会学生部会 ロボット研究会	B40	3足×4脚のシールド回転アーム
71	学生		3本のアスバラガス ver1.5	サン`ボン`ア`ス`ハラ`ガス`ラ`カ`ス`グ`ア`ー`ジョン`1.5	山浦 彰悟	近畿大学 理工会学生部会 ロボット研究会	D29	高回転高質量のシールドアームで相手を弾き飛ばします。
72	学生		Rk-52	アール`ケー`コ`シ`ュ`ウ`ニ`	大谷 直輝	近畿大学 理工会学生部会 ロボット研究会	C18	回転シールドを採用し足の数を多くすることで、小型の機体で攻撃力と機動力を十分に確保しました。
73	学生		荒切り山葵	アラ`キ`リ`ヤマ`カイ`	水村 隼人	群馬高専ロボット研究会	A10	クランクアームで相手ロボットを投げ飛ばす!(仮)
74	学生		王冠盾	クラウン`シ`ールド`	瀧澤 亮太	群馬高専ロボット研究会	D47	スタートダッシュで先手必勝!
75	学生		からっ風 Fomalhaut	カラ`ッ`カゼ`フ`ォ`ム`アル`ハ`ウ`ト`	新井 智博	群馬高専ロボット研究会 OB	D21	“其は恒温の最高速——改良したうしろ脚で最速の攻撃を目指します。”
76	社会人		黒孔雀瑪瑙	クニ`キ`ス`フ`ラ`ッ`ク`シ`ャ`ッ`ク`	間中 亮介	KHK 歯車工房	D34	どんな敵でも2分間でケリをつけてやる!!
77	社会人		双発双胴 T ブレイカー	フイン`ド`レ`イ`カ`ー`	小野 元寛	KHK 歯車工房	C04	納期順守でただ今参上!
78	社会人		Foret Noire	フォレ`ノ`ワ`ー`	晩田 雄斗	KHK 歯車工房	B25	いろんな夢がたくさん詰まったロボットです。
79	社会人		ハイボール	ハイ`ボ`ール`	戸塚 修平	KHK 歯車工房	D19	いつもの形にはもう飽きたので今年のテーマはコンパクト。
80	社会人		速動機械	ト`ク`ド`ウ`キ`カ`イ`	中澤 宏輔	個人	C03	移動速度を重視し、相手の死角に入って、一方的に攻撃できる状態を作り出すことのできるロボット
82	学生		柘榴石	ク`ロ`ネット`	並木 仁美	個人参加	A05	小回りの良さで対戦相手をかく乱し、アームで追い出す、相手を壊さない戦い方のロボットです。

NO	種別	市内	ロボット名	ロボットメイ	キャプテン名	所属(チーム名)	リング	ロボット特徴
84	社会人		NCT	エヌ・シー・タイ	樋口 裕士	個人参加	C43	ロボット全体が透明ボディでかわいいデザインが特徴。多くのロボットとは違った脚の駆動も特徴のひとつ。
85	社会人		ハチカー	ハチカー	宇野 俊一	個人参加	C28	小型高速機です。製作時間がないので製作する部品点数を減らしてみます。
86	社会人	○	鋸地	カクシ	野元 真孝	個人参加	D46	ショートロッドによる近接戦闘型
87	学生		Fujimaru-BG	フジマルビーズ	藤生 大和	埼玉工業大学	B38	「製作しやすい」をコンセプトに各部品をシンプルにすることで部品の加工・組立てを容易に出来る。
88	社会人		機動戦艦やまだーん	キトウケンカンヤクタン	山田 大介	魁!やまだーん塾	B21	変形機構によって機体が巨大化し、真ん中の大きな山を跨ぐことが出来る。
89	社会人		巖 Snake	イワレ スネーク	谷口 冬馬	さくら荘 (RRSTOB)	B30	ツイスターゲームと歯磨きは18禁だと思います
90	学生		ましろ	マシロ	網干 雄城	さくら荘 (RRSTOB)	A01	明日のことはわからないけど…わたしはね わたしね、空太が・・・
91	学生		稲 Gratitude	イナリ グラティテュード	石川 淳一	さくら荘 (RRSTOB)	D24	みなさん、いたずらゴコロわくわくしてますか。
92	学生		地 Gnome	ウネ ノーム	香西 健太	さくら荘 (RRSTOB)	D23	(j・ω・)うー!(/・ω・)/にやー!(j・ω・)うー!(/・ω・)/にやー!
93	社会人		エンドレスさとぼ	エンドレスサトボ	佐藤 豊	佐藤ロボット研究所	A44	上下に転倒しても動ける機体なので、何度でも立ち上がり最後には勝利をつかみます。
94	社会人		Leopard / Zero	レパードゼロ	西村 進一	鮫洲レーシング	D25	概ね去年と同じ
95	学生		紅桜	ベニサクラ	清水 晃央	サレジオ工業高等専門学校	D22	スライダールリンクとブレード回転アーム
97	学生		アルタイルΣ-M7	アルタイルグマムナ	小山 礼央	サレジオ工業高等専門学校	B45	短いロッドとスライダールリンクを採用。
98	学生		松雲	マウン	吉松 秀作	サレジオ工業高等専門学校	C47	リーチが長い。地面からボディの間が長いので山に強く、素早く動く。
100	学生		火羅	カ	唐沢 拓也	サレジオ工業高等専門学校	A37	特殊な横回転アーム。地面からボディの間が長いので山に強く、素早く動く。
106	学生		フォータ	フォータ	野松 大駿	芝浦工業大学 ロボット遊交部からくり	C06	アームの形状です。
107	学生		輝刃	キハ	鈴木 肇	芝浦工業大学 SRDC	D16	刺されても押しきるぜ。
108	社会人		ダークリバルサー	ダークリバルサー	三島 諒	芝浦工業大学 SRDC	B28	アームが超回る。さらに転倒復帰もできる! フフフフ、怖かろう。
109	学生		TNT	ティーエヌティー	加藤 真吾	芝浦工業大学 SRDC	C49	走破性を重視し、立ち回りで相手より優位に立ちます。

NO	種別	市内	ロボット名	ロボットメイ	キャプテン名	所属(チーム名)	リング	ロボット特徴
111	学生		Cumuloniubus	キュムロンバス	安藤 聡真	芝浦工業大学 SRDC	B19	小型であることを生かし、相手の側面や死角を狙います。
112	学生		茨姫	イハヒメ	相澤 達郎	芝浦工業大学 SRDC	A41	唯のロッドではない。
113	学生		12th-Wジゴム	ジゴム	福永 達	芝浦工業大学 SRDC	C19	気合を込めたシールドアーム
114	社会人		村正	ムラマサ	芹ヶ野 貴裕	芝浦工業大学 SRDC	D12	どんな相手と対戦しても、10d5 でぶった斬る。
115	学生		ティルフィン	ティルフィン	伊藤 国宗	芝浦工業大学 SRDC	A19	相手の攻撃を防ぎつつ隙を見てひっくり返します。
116	学生		EDGE	エッジ	根岸 遼太郎	芝浦工業大学 SRDC	B02	横回転アームが横回転する！？
117	学生		Graffias	グラフィアス	本藤 啓	芝浦工業大学 SRDC	C27	長いロッドを用いて、相手をひっくり返し行動不能にする。
118	社会人		ヒカクナ	ヒカクナ	佐伯 政之	芝浦工業大学 SRDC	B17	安定した動作と、力強い攻撃を行います。
119	学生		コアトル	コアトル	青木 健吾	芝浦工業大学 SRDC	D48	二本の横回転アームですくいあげます。
120	社会人		彭侯	ポウコウ	上條 学	芝浦工業大学 SRDC	D27	サーボ化した棒アームを使って相手を持ち上げます。
121	学生		レーヴァテイン	レーヴァテイン	塩田 晃弘	芝浦工業大学 SRDC	D44	横回転アームです。復帰もします。
122	学生		Penetrator 4	ペネトレーターフォー	吉野 祥太	職業能力開発総合大学校	A43	高機動！高火力！高強度！
123	社会人		八神皇	ヤシロウ	東 浩昭	神皇騎士団	C14	攻防一体のロボット。
124	社会人		LineLive	ラインライブ	五味 秀敏	諏訪東京理科大 OB	C46	とにかく簡単につくれるように設計しています。
125	社会人		アルレシヤ	アルレシヤ	磯部 雅也	セントラル技研工業 ㈱	D30	去年よりアームを高回転化し威力を上げました
126	社会人		K314 26 式	K314 26 シキ	横溝 忠善	セントラル技研工業株式会社/Team K 314	B27	高速ブレード回転アームと走破性、旋回性のある脚で試合開始数秒に全てを掛ける超短期決戦仕様のロボット
127	社会人		神無月	カミナツキ	永島 章太郎	セントラル技研工業株式会社	C48	縦回転ブレードかつ小型機故の取り回しの良さで、操作技術が勝敗に大きく影響を与える機体です。
128	社会人	○	ez-again	イーザアゲイン	ワダ マサノブ	セントラル電子制御(株)	D15	全方向移動で相手の懐に飛び込み、相手の内側から攻撃する機動性重視のロボットです。
129	社会人		メタラント	メタラント	野本 稜	倉庫	A38	前面に設置されたアルミ製シールドが動き、相手をひっくり返します。



NO	種別	市内	ロボット名	ロボットメイ	キャプテン名	所属(チーム名)	リング	ロボット特徴
131	学生		BUG・BUSH!!!	ハ'ク'ハ'ツェ	今井 健人	大同大学ロボット研究部	A39	関節があり胴体が曲がるムカデ脚ロボットです!移動方法は前進後進のみで左右の移動は首の位置で決まる。
132	学生		Bander Snatch	ハンター'スナッチ	西嶋 駿	大同大学ロボット研究部	A12	小さくシンプルで堅牢な機体となっております
133	学生		Big Dream	ビ'グ'ド'リーム	稲垣 友喜	大同大学ロボット研究部	A23	前回の改良点を踏まえ1から設計を見直した機体です。バランスのとれた安定した動きを目指します。
134	社会人		K314 24式	ケー'314'フタシ'ユウ'ヨシキ	大西 謙治	Team K-314	A42	去年の機体を、今回のリングにある程度適応させる小改良を行ったマシンです。相変わらずの器用貧乏っぷり
135	社会人		K314 22式 Vier	ケイ'シチ'ヨン'ニシ'ファイ'ア	小栢 大介	Team K314	C30	小型・高機動・高火力を体現する機体
136	社会人		R4	ア'ル'フォー	臼木 優	Team T	D28	腕構造としてロッドを備え、脚にはヘッケンリンクを採用。シンプルな構造を目指して設計した。
138	学生		六等星	ロ'ク'トウ'セイ	清水 祐鷹	Chiba. Robot. Studio	D41	足機構のクランク部分が必要ない分、足がより厚く摩擦が大きいため押し負けにくい
139	学生		房騒さん	ホ'ウ'ウラ'シ'ン	安藤 彰浩	Chiba. Robot. Studio	C21	小さい体で素早く相手の懐に潜り込んで抱き上げる。
140	学生		fai#	ファイ	岩瀬 裕史	中央大学精密機械工学研究部	B20	コンセプトは小型・高機動。武装の換装が可能な仕様の機体。昨年の反省を生かした改良機。
141	学生		アルテマダオ(仮)	アル'テマ'ダ'オ(カ)	佐藤 歩	中央大学精密機械工学研究部	A46	換装可能であることに加え、特殊な接続面によりアームを変な角度で装着できます。45度とかいけます。
142	学生		セントラル	セント'ラル	平野 龍一	中央大学精密機械工学研究部	B43	やっぱり、きどうりょく
143	学生		テロートヤンセン	テ'ロ'ト'ヤ'ン'セン	島野 諒	中央大学精密機械工学研究部	C32	樹脂とアルミと電気で動く、ストランドビーストの突然変異種です。
144	学生		天羽々斬	アメ'ノ'ハ'ハ'ギリ	丸山 誠司	中央大学精密機械工学研究部	B09	蒼ノ一閃
145	学生		ハヤブサ	ハ'ヤ'フ'サ	美田 恭兵	中央大学精密機械工学研究部	C22	作りやすさに重点を置きました。
146	学生		人間失格	ニン'ゲ'ン'シ'ツ'カク	中川 翔太	中央大学精密機械工学研究部	A08	去年の大会で強いと感じた為回転アームを採用し、また同アーム対策としてシールドアームも組み込みました。
148	学生		空飛ぶスバゲッティモンスター	ソ'ラ'ト'ブ'ス'バ'ゲ'ッ'ティ'モン'スタ'ー	日沖 高弘	中央大学精密機械工学研究部	B04	アーム部がさながら戦車の砲塔のように回転するのがこのロボットの最大の特徴です

NO	種別	市内	ロボット名	ロボットメイ	キャプテン名	所属 (チーム名)	リング	ロボット特徴
149	社会人		カンクII	カンク2	森竹 康雄	Tエンジニアリング	A04	アームに伸縮機構を付け、近・遠距離両方に対応出来ると良いなーと設計したマシン。
150	社会人		空音	ソナ	杵渕 広海	Tマルチエンジニアリング	C11	コンピュータが機体の姿勢を読み取り、操縦をサポートします。垂直尾翼が邪魔です・・・。
151	学生		特殊鋼機 <sup>ク</sup> アハ <sup>ラ</sup>	トクシュコウキ <sup>ク</sup> アハ <sup>ラ</sup>	友澤 尚人	電気通信大学ロボメカ工房	C50	普通の回転シールドアームと大きめな足です。
152	学生		GRACE NOTE	グレースノート	蒲谷 岳人	電気通信大学ロボメカ工房	A13	低重心、コンパクト、高トルク。振動が微少な脚機構であるスライダークラックリンクを搭載。
153	学生		箒1号-竹	ホウキイチゴクク	市川 貴大	電気通信大学ロボメカ工房	C42	2本のロッドを独立させて動かすことが可能で、どんな状況にも対応することができます。
154	学生		ジュラナイト02	ジュラナイトセ <sup>ロ</sup> ク	衣松 孝祐	電気通信大学ロボメカ工房	B41	全体的に厚い板で作成し、とても頑丈に作成してあります。
156	学生		Agate	アゲート	中島 瑞	電気通信大学ロボメカ工房	B07	中型の回転シールド機です。
157	学生		マイベース	マイベース	高橋 佑徳	電気通信大学ロボメカ工房	A31	俺は絶対に倒れない!
158	社会人		カトレア	カトレア	弓納持 充代	東京エレクトロニクスシステムズ(株)	A33	スムーズに歩行可能な脚構造をもち、機動力を高めたロボットです。
160	学生		ケツイ	ケツイ	堀 憲一	東京海洋大学ロボット研究部	A32	チームで今まで使用してきたことがない、大きい回転刃が特徴です
161	学生		まな板II	マナク	土倉 亮平	東京海洋大学ロボット研究部	C41	板状の足で確実に速い移動を実現しました。
162	学生		メイルブレイカー	メイルブレイカー	向井 実枝	東京工科大学ロボット研究部	A17	シンプルかつ簡単に作りやすく、頑丈で壊れにくいロボットというコンセプトでこのロボットを作製しました。
163	学生		ウィンターブレイカー	ウィンターブレイカー	山崎 慎平	東京工科大学ロボット研究部	A18	ショートロッドアームを採用し、高い機動性から相手機体の懐に潜りこむことをコンセプトにしました。
164	学生		プロトウカ <sup>ク</sup>	プロトウカ <sup>ク</sup>	早川 和宏	東京工科大学ロボット研究部	C35	大きく回転するアームが特徴です。後ろに重心がくるようにモータ、バッテリーは後方に積んであります。
165	学生		Crafted 3rd	クラフト <sup>ト</sup> キ <sup>ード</sup>	細川 拓巳	東京工業大学 ロボット技術研究会	B32	脚機構に留め輪・滑り軸受を多用し構造を単純化しました。さらにシールドを装着し、守りを固めています。
166	学生		TANK-M&I	タンクマ <sup>ク</sup> ク	野田 幸矢	東京工業大学ロボット技術研究会	D33	コンパクトな機体サイズ、シンプルな構造、汎用的な一本角を用いたフナバタルを繰り出す。



NO	種別	市内	ロボット名	ロボットメイ	キャプテン名	所属(チーム名)	リング	ロボット特徴
167	学生		glarus	グラーラス	門脇 廉	東京工業大学ロボット技術研究会	B34	この場でお会いできるなんて感激です。ノーマークのまま潜り続けられればベスト。
169	学生		紅璃夢存覇死喪斗轟	クリムゾンハットコウ	橋本 竜一	東京電機大学自動制御研究部	A06	捻り合い宇宙。
170	学生		重装歩兵	ヘビーアームズ	小野 晃靖	東京電機大学自動制御研究部	B37	シールドにより敵を倒すことができる
171	学生		allegro	アレグロ	豊田 晋伍	東京電機大学自動制御研究部	A26	ブレードで真ん中の十字スティックをたたいて自爆するのは仕様です。
172	学生		ういんどみる	ウインドミル	鈴木 秀崇	東京電機大学自動制御研究部	C33	鎌がかっこいい
173	学生		芋焼酎 不知火	イモショウチュウシラシ	山室 祐貴	東京電機大学自動制御研究部	C15	お酒はほどほどに
174	学生		雪月花	セツゲカ	佐々木 慧	東京電機大学自動制御研究部	D51	トルク重視の回転ブレード作ってたらなんか気付いたら大きくなってた。
175	学生		M5A2 Delta	エムファイブエーデルタ	角田 修一	東京電機大学自動制御研究部	A30	ポリカーボネート板がべちべち びったんびったん。
176	学生		大キング	ダイキング	原 大樹	東京電機大学自動制御研究部	A34	機体は剛性を強化しましたが、操縦者の剛性は未だに軟弱です。
177	学生		ステルバイ	ステルバイ	藤原 翔太	東京電機大学自動制御研究部	D03	立ちスタートを採用することにより大きなブレードを使うことができ、攻撃範囲を広く取れる。
178	学生		聖海苔	セカイ	伊能 駿	東京電機大学自動制御研究部	A27	スライダ一脚で横回転
180	学生		ZWEI AX	ツウィアックス	萩野 翔矢	東京電機大学自動制御研究部	C31	横回転アームで相手を転倒させる
181	学生		Ω	オメガ	野口 裕司	東京電機大学自動制御研究部	D14	ぼくのかんがえたさいきょうのろぼとです。
182	学生		ツインテール	ツインテール	丸山 直哉	東京電機大学自動制御研究部	D32	ロッドの先端にマシュマロを刺し、ライター等で軽く炙ると、焼きマシュマロができます。
183	学生		春の猟犬 ALLYL	ハルリョウケン アレル	中條 由果	東京電機大学自動制御研究部	D04	知ってたかい?どこの化学科でも「キューベえ」を飼ってるんだよw もちろん電大にもいるよ☆
184	学生		鬼蜻蜓	オニマ	須田 勝也	東京電機大学自動制御研究部	B46	例年と違って無難。出来れば復帰したい
185	学生		ミスターS	ミスターエス	藤田 成己	東京電機大学自動制御研究部	A20	とにかくかっこいい!!!!
186	学生		パーさやCar	パーサヤカー	福地 翼	東京電機大学自動制御研究部	D09	ダメージを受けすぎると暴走するとかしないとか
187	学生		馬耳東風	バシトルフク	坂本 徹哉	東京電機大学自動制御研究部	B51	立ちスタートのシールド機です
188	学生		龍一槍	リウイチウ	伊藤 友二	東京電機大学理工学部学術文化部会ロボット研究会部	A07	独立サーボ駆動するメインロッドとシールドのアームが特徴です。
189	学生		まなみ号	マナミウ	望月 駿也	東京電機大学理工学部学術文化部会ロボット研究会部	A36	シールドを用いた攻撃をし、またそのシールドで起き上がる。

NO	種別	市内	ロボット名	ロボットメイ	キャプテン名	所属 (チーム名)	リング	ロボット特徴
191	学生		ああああ	TTTT	楠瀬 章太	東京農工大学ロボット研究会 R.U.R	B33	回転ブレードを細くして前からの攻撃に当たりやすくして、軽量化する。タイヤをつけたことで滑らかに動く。
192	学生		絶対防衛防人君	セ`ッタイ ホ`ウキ`ョ キリキリ	門倉 宏充	東京農工大学ロボット研究会 R.U.R	C23	シールドを展開することによってマシンの転倒を防ぎます。攻撃にはスプリングを用います。
193	学生		たけんし	タケンシ	天方 伸彦	東京農工大学ロボット研究会 R.U.R	D07	竹をアームに使い、強力かつしなやかにあいてを攻撃する。
194	学生		武匠	ブシウ	瀬戸 匠	東京農工大学ロボット研究会 R.U.R	D13	シールドアームを用いて相手の攻撃を受け流しながら相手を倒すことが出来る、スピード重視の小型マシン
195	学生		あいぼん	アイボン	孫 允晟	東京農工大学ロボット研究会 R.U.R	C12	非固定の回転シールドアームなのでぶつかり合いに強いです。
203	学生		Deer Horn	ディアホーン	岡田 貴賢	東洋大学ロボット研究会	D49	この機体に越えられない障害物は無い
204	学生		NORIA	ノリア	長坂 歩	東洋大学ロボット研究会	D18	このロボットは六脚で移動し高速回転アームを備え相手のロボットをはじき返します。
206	学生		meno-molto	メノモルト	佐藤 友一	東洋大学ロボット研究会	B48	↑(↑`o`~)↑↑↑↑↑↑↑↑(↑`o`~)↑↑↑↑↑↑↑↑(↑`o`~)↑↑↑↑↑↑↑↑
209	社会人		Theta	シータ	宮城 仁一	トキコーポレーション株式会社	A50	上下振動のほとんど無い三角形のクランクを使用した脚機構と、すくい上げる腕機構の機体。
210	社会人		すこーびお	スコビーオ	渡谷 博樹	苫小牧高専ロボテク08	D17	横回転アームで相手の無防備な横面を攻撃!
212	学生		HANG3	ハンガスリー	小島 大樹	都立産技高専品川キャンパスロボット研究部	D35	軟体動物です!!
213	学生		ストライカー-X	ストライカーエクス	山口 博之	都立産技高専品川キャンパスロボット研究部	A16	特徴がないのが特徴です
214	学生		星海さん家のコレジャナイザー君	ホシミンチ ノコレジャ ナイザー ン	滝口 圭太	都立産技高専品川キャンパスロボット研究部	B01	右前後と左後ろ、左前後と右後ろ足がそれぞれ3点接地になっているため、常時4つの足が接地している。
215	学生		PMKM	ピーエムケム	田中 秀明	都立産技高専品川キャンパスロボット研究部	B47	高い機動力、攻撃力、そして左右の装甲による防御力を併せ持つ万能マシン。かわいいはずである。
216	学生		Liquid	リキッド	長岡 駿平	都立産技高専品川キャンパスロボット研究部	C45	シンプルかつメンテナンス性を考慮した作りになりました。
217	学生		Rampage	ランペイジ	齊藤 峻弥	都立産技高専品川キャンパスロボット研究部	B35	これが見えてるってことは決勝トーナメントに上がったってことだね!やったね俺!

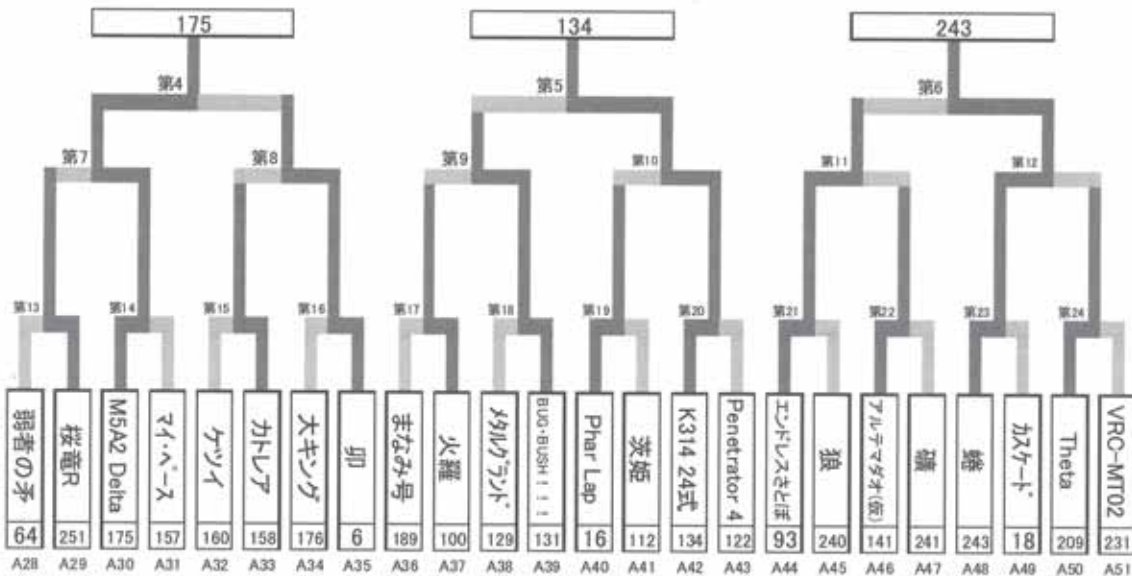
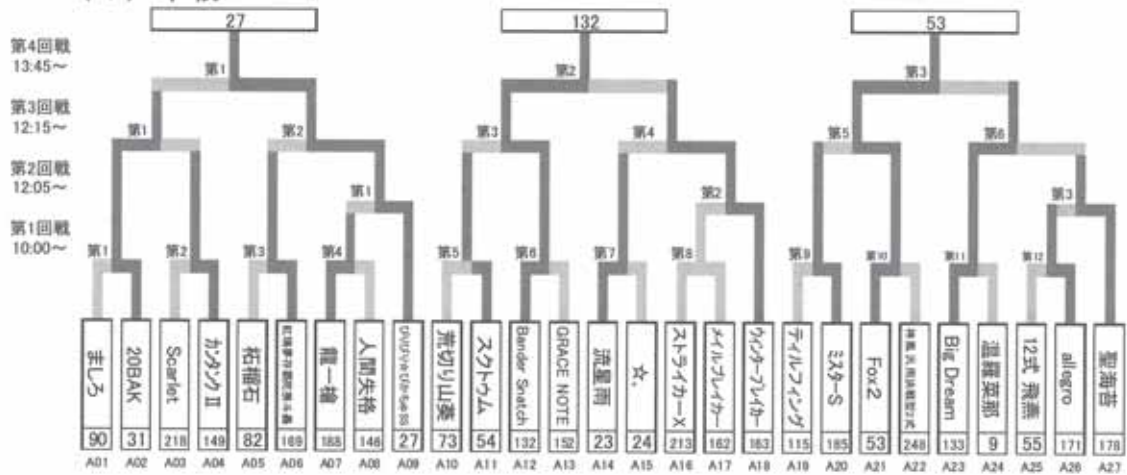
NO	種別	市内	ロボット名	ロボットメイ	キャプテン名	所属 (チーム名)	リング	ロボット特徴
218	学生		Scarlet	スカーレット	佐々木 克哉	都立産技高専品川キャンパスロボット研究部	A03	外装がシンプルすぎたのでチーム全員で改良したらこんな外装になった。後悔はしていない
222	学生		ハープ&ヘイス	ハープ&ヘイス	木原 心	長岡高専ロボティクス部	C25	初参加ですがベストを尽くして設計しました。
224	学生		トリスター-V	トリスターファイブ	大港 千寛	新潟職業能力開発短期大学校	B44	回転シールドとスライダリンクを採用しています。回転シールドの駆動モータをマシン前方に配置しました。
225	学生		トリスター-VI	トリスターシックス	宮坂 善樹	新潟職業能力開発短期大学校	C02	初めて回転ブレードマシンを製作しました。ブレード間をロッドで連結し、大きな攻撃面を持たせています。
226	学生		BLENDER	ブレンダー	興野 光	日本工学院八王子専門学校 ロボット・機械科	D38	アーム部分が大きく、タミヤモータを4個使用して、トルクを最大限に引き出している。
227	社会人		Φ成	ファイブ	野田 雅史	Notch Room	C16	一般的な脚に一般的なクランクアームの一般的なかわさきロボットです。
228	社会人		ファントムブレイカー風牙	ファントムブレイカーオキハ	下村 慧	日取垂心機械人形研究所	B03	高速回転する2対のアームと大型の脚による速さで勝利をつかむ
229	社会人		コットブレイカー	コットブレイカー	窪澤 允人	日取垂心機械人形研究所	C36	ウィングで防御力、並行リンク回転アームで攻撃範囲、登板用脚で移動力を強化した展開型百足脚中型機。
230	社会人		BREAKER, R4	ブレイカーアールフォー	笹木 優	日取垂心機械人形研究所	B13	大きめの足で走破性を良くし、高速バケットアームで相手を場外へ押し出します。
231	社会人		VRC-MT02	ブイアールシーエムティイゼーロ	田中 学	V.R.C	A51	今年はちゃんと丘を越えられるようにしたよ。ひっくり返されても起きられるかも・・・。
232	社会人		ネオ・サトラレンV5	ネオサトラレンブイファイブ	安井 武夫	V.R.C	B15	最近の流れに乗って？マシンを作ったらこんなマシンになりました。
234	社会人		クシザシタロウXVI	クシザシタロウシックスティーン	植村 千尋	双葉電子工業株式会社	B31	凹凸に強いねじれる構造と、遠距離用ロッド+近距離用シールドの2段アーム。
236	社会人		雪猫神楽	エキネコカクラ	梶 悠太	みわっち FARM	B42	ついに転倒復帰機構(しっぽ)を搭載しました。次は耳かも？ 似てるけど小悪魔じゃないです。
237	学生		理	コトリ	高橋 耕平	立命館大学ロボット技術研究会	B16	!!!! WARNING !!!!
238	学生		巖	イワ	渡辺 一裕	立命館大学ロボット技術研究会	D05	氏名：渡辺一裕！ 所属：立命館大学理工学部！ 回生：2！ 年齢：19！ 血液型：B！
239	学生		蝶	チョウ	城井 明日翔	立命館大学ロボット技術研究会	D37	蜘蛛の巣に捕らえられた哀れな蝶

NO	種別	市内	ロボット名	ロボットメイ	キャプテン名	所属(チーム名)	リング	ロボット特徴
240	学生		狼	ウ	廣澤 望	立命館大学ロボット技術研究会	A45	大型の足によるスピードと、常に相手の下をいくシールドアームで相手をひっくりかえます。
241	学生		礦	アガネ	川端 健太郎	立命館大学ロボット技術研究会	A47	オールラウンダーでした。
242	学生		祓	ハラエ	三木 善弘	立命館大学ロボット技術研究会	D06	淨めます
243	学生		蟻	コ	藤原 加奈子	立命館大学ロボット技術研究会	A48	この機体の半分はスライダクランクで、もう半分はやましさをできています
244	学生		鑄	シキ	岩政 恒史	立命館大学ロボット技術研究会	C37	鑄の再調整は難しいということがわかったわ。あまりにも完成されすぎている。でも、それでいい……
246	社会人		DuRandal	デュランダール	小川 洋一郎	YO-LAB	B24	昨年断念した新型機を投入予定。2つの回転ブレードで、その名の通り切れ味の良い戦いができるかが、勝負。
247	社会人		神風 強襲侵略型 2式	カミカゼキョウシュウシンリョクオウゲイシキ	清水 自由理	WASA Okude Boys	D10	折りたたみ可能な超ロングアームで、遠距離から相手を押し出します。
248	社会人		神風 汎用決戦型 2式	カミカゼハンヨウケツセンカクニシキ	笠井 栄良	WASA Okude Boys	A22	各脚にモータを配置し高い走行性能を実現させ、相手を一瞬にして空中へと弾き飛ばすアームを備えた機体
251	学生		桜竜 R	オウリュウリオン	服部 均	早稲田大学宇宙航空研究会	A29	“脚部にヘッケンリンク機構、腕部に回転アームを実装。デザインのモチーフはソメイヨシノです。”
254	学生		海兵-ホーン・フィッシュ	カイハイホーンフィッシュ	北爪 光	東京電機大学自動制御研究部	B36	重心を低くすることにより安定した戦いをすることができ、長いロッドで相手を牽制する。

### 3. トーナメント表

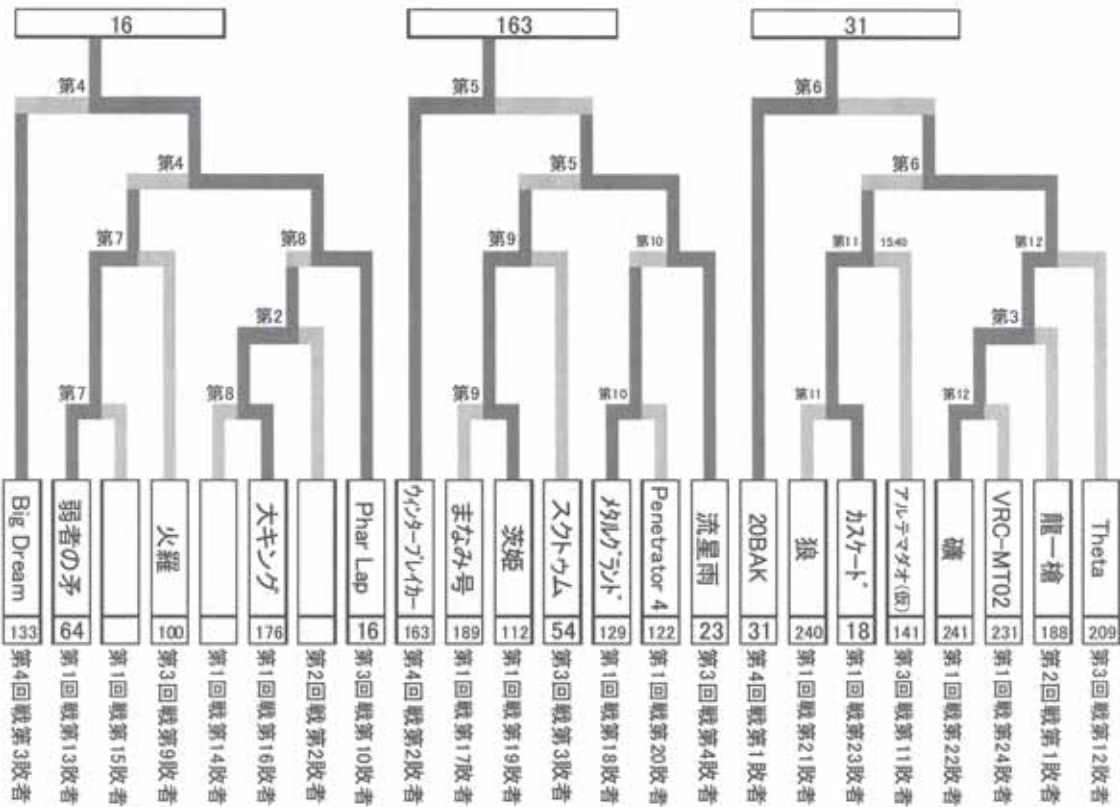
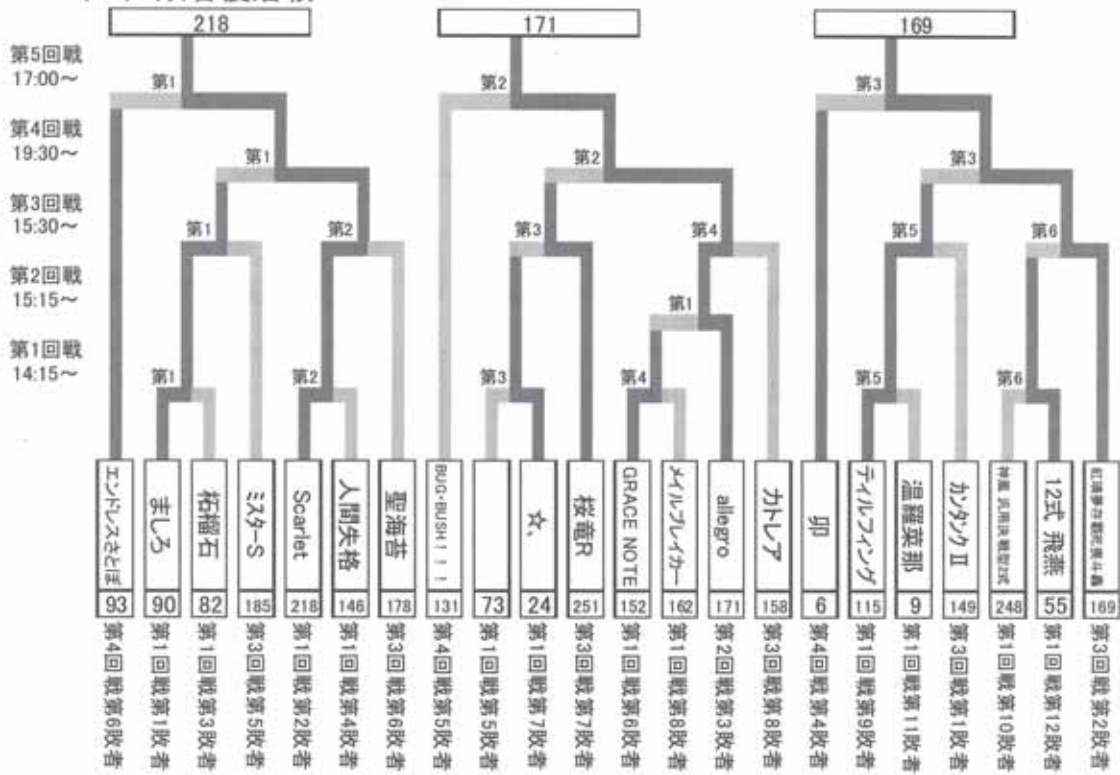
#### ア. Aリング

##### (1) 本戦



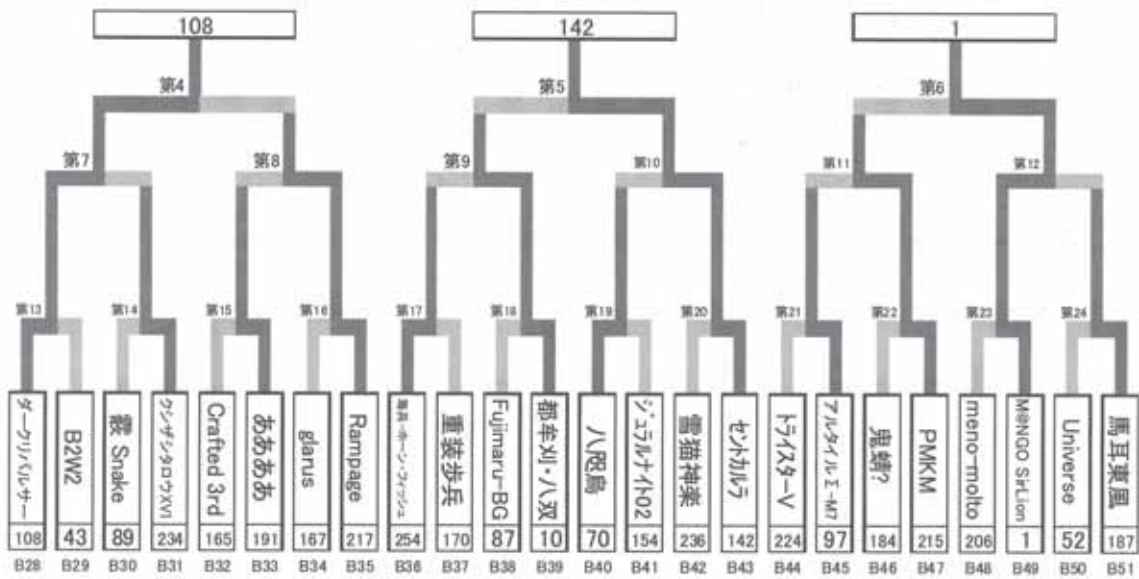
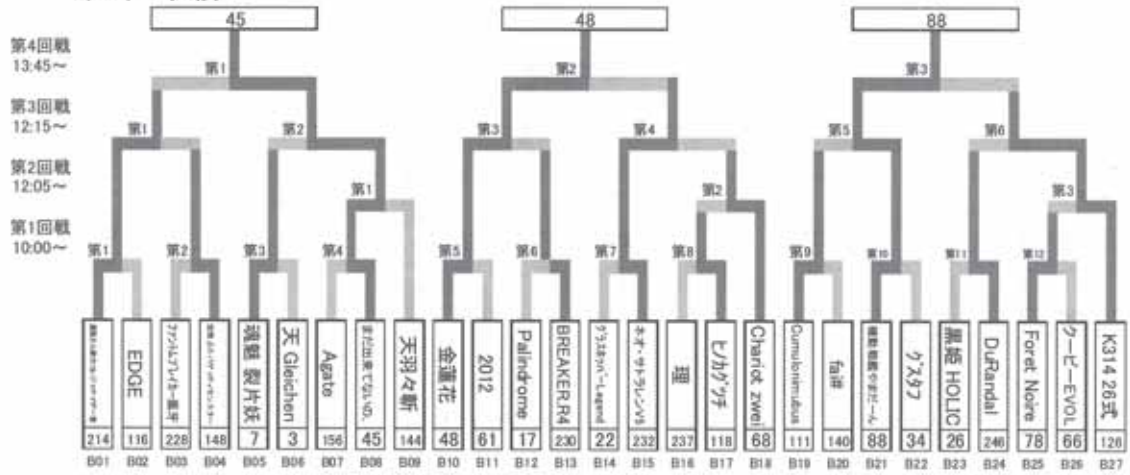


(2) 敗者復活戦



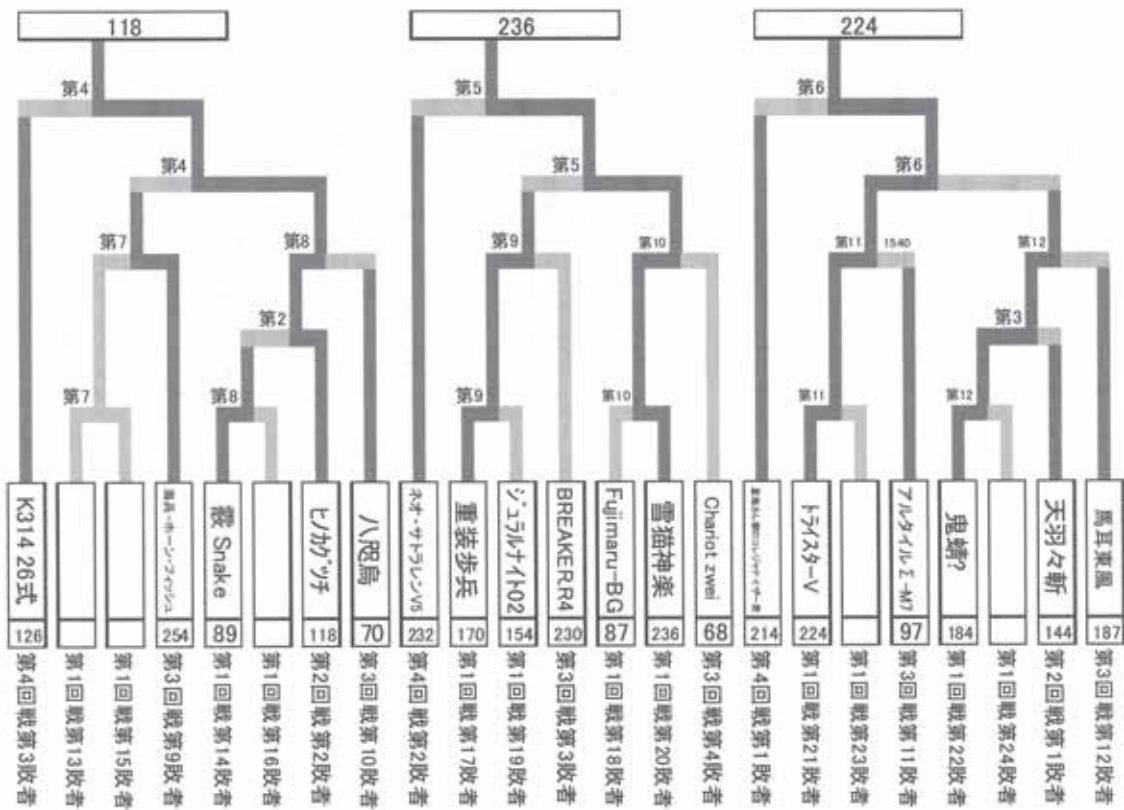
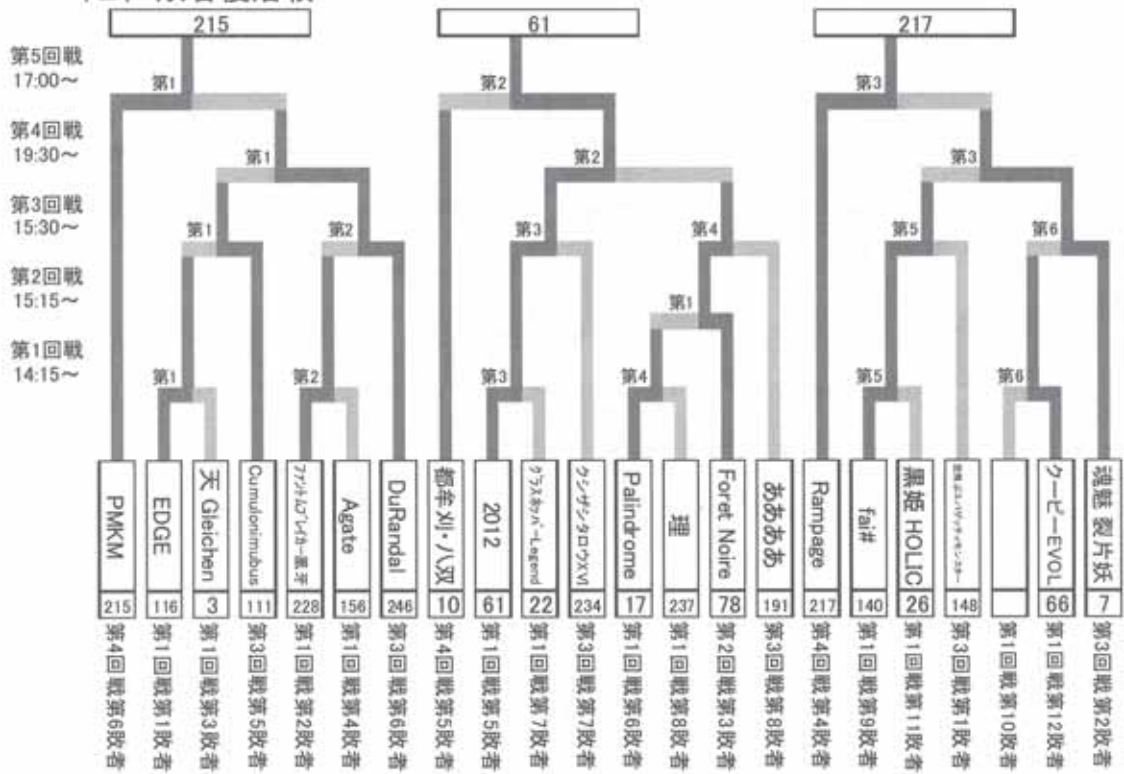
イ. Bリング

(1) 本戦



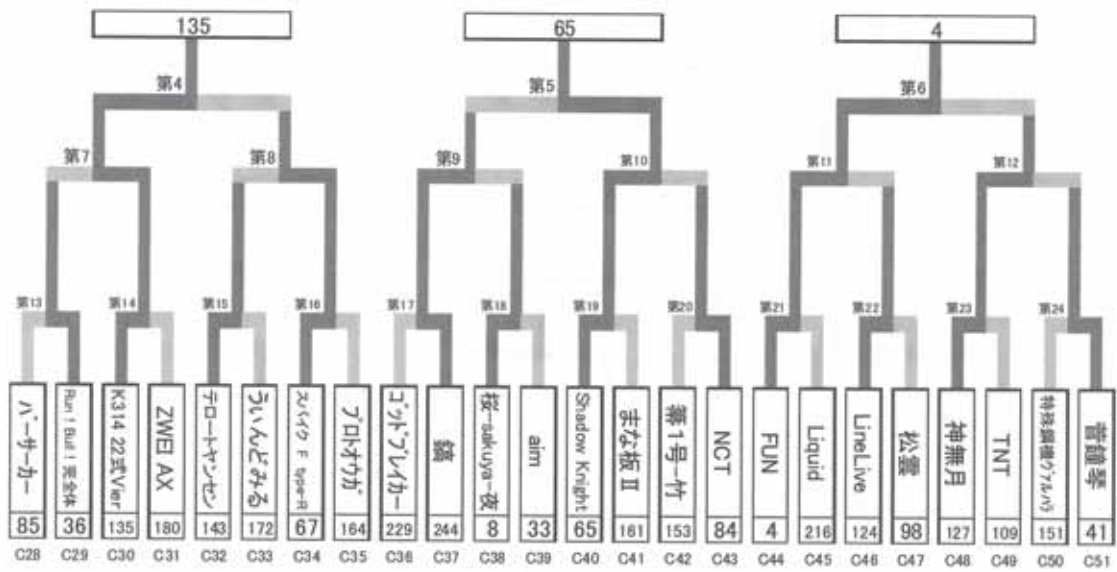
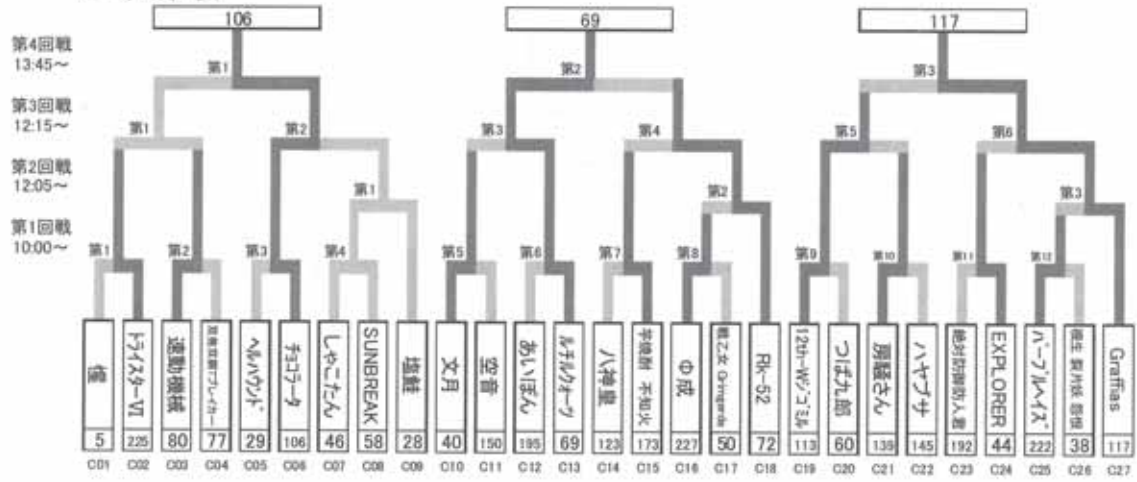


(2) 敗者復活戦

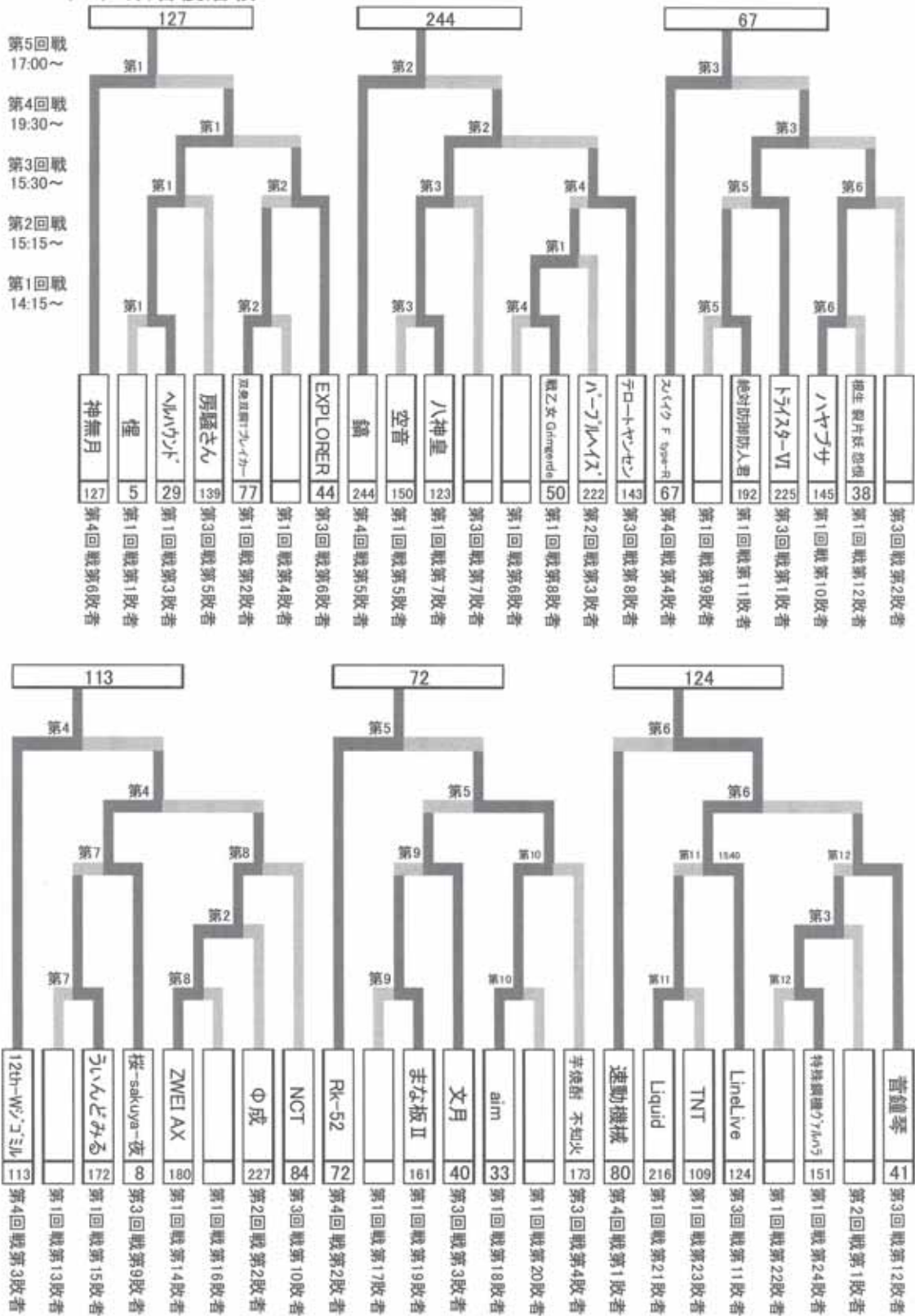


ウ. Cリング

(1) 本戦

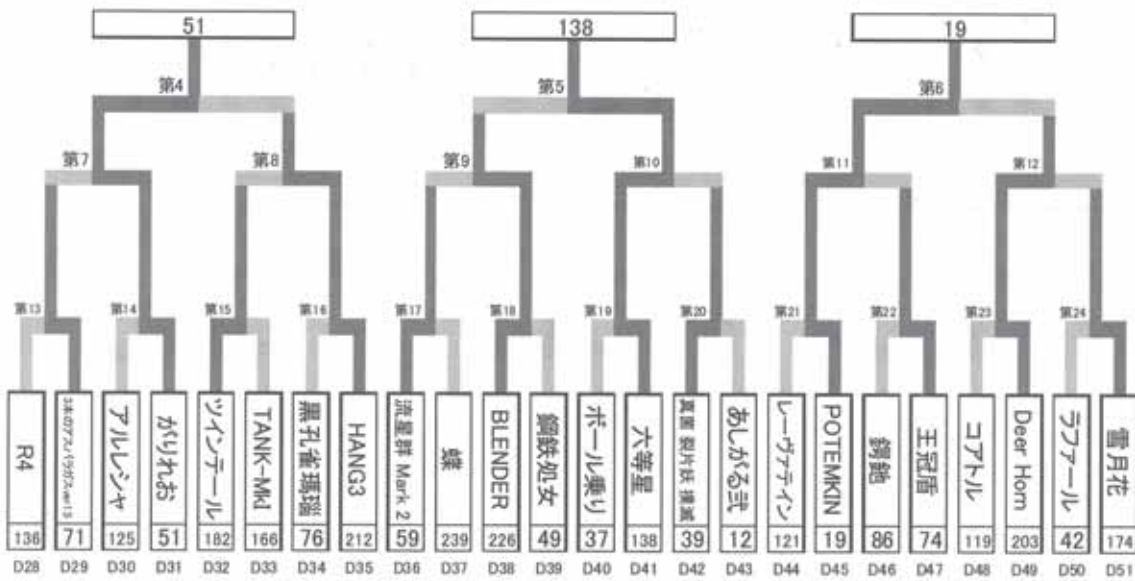
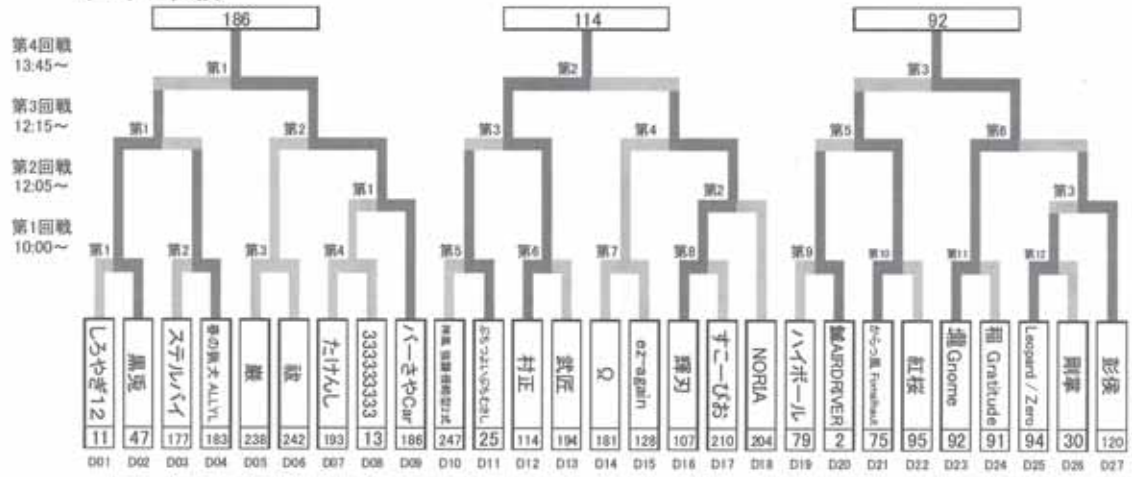


(2) 敗者復活戦



エ. Dリング

(1) 本戦









## 4 バトルロボット部門

### 決勝トーナメント

平成 24 年 8 月 26 日 (日)





## IV 決勝トーナメント

### 1. スケジュール

時間	内容
9:00	実行委員会（実行委員会＋協賛企業）
9:30	規則説明等
	・協賛企業（審査員）の紹介
	・試合規則の説明と注意事項：藤野審判部長
10:00	試合開始
	A・Bリング1回戦 24 試合
12:05	ロボット審査（実行委員会・協賛企業）
	休憩
13:00	試合開始
	A・Bリング2回戦 12 試合、3回戦 6 試合
14:35	Jr. ロボット部門順位決定戦
15:15	特別戦
15:55	各ブロック決定戦A・Bリング計 3 試合
16:15	順位決定戦（1位～3位）A・Bリング使用
17:00	休憩（表彰式準備）
17:10	表彰式
	1. 挨拶：阿部市長
	2. Jr. ロボット部門各賞の授与
	3. バトルロボット部門各賞の授与
17:40	①市長賞授与・副賞授与
	②実行委員長賞の授与
	③企業賞の授与
	④各賞の授与
	⑤敢闘賞の授与
	⑥特別戦出場チーム賞の授与
	4. 大会の総括：実行委員長
18:40	終了

## 2. 出場ロボット

NO	種別	市内	ロボット名	ロボットのメイ	キャプテン名	所属(チーム名)
1	社会人		MENGO SirLion	マンゴ-サーライオン	廣瀬 貴世	あゝ真夜中の機動技術研究部
4	社会人		FUN	フン	清藤 英樹	RRST OB(立命館大学ロボット技術研究会 OB)
16	社会人		Phar Lap	ファラップ	小松原 洋平	安曇野機械工業
19	学生		POTEMKIN	ポテムキン	栗山 智成	茨城大学
25	社会人		ぶちつよいぶちむさし	ブチツヨイブチムサシ	松葉 一孝	★Mろーず★(大工大OBち〜む)
27	社会人		びりびり☆びかちゅSS	ビリビリ☆ビカチゅSS	井上 弘基	★Mろーず★(大工大OBち〜む)
31	学生		20BAK	トウエンティバク	井口 直登	大阪工業大学機械工学研究部
42	学生		ラファール	ラファール	山口 将	神奈川工科大学 ロボット工学研究部
45	学生	○	まだ出来てないの、	マダデキナイノ、	中嶋 有介	神奈川工科大学 ロボット工学研究部
48	学生		金蓮花	キンレンカ	中島 慧	神奈川工科大学 ロボット工学研究部
51	学生		がりれお	ガリレオ	安達 大介	神奈川工科大学 ロボット工学研究部
53	学生		Fox 2	フォックスフヴァイ	北島 尚	神奈川工科大学 ロボット工学研究部
61	社会人		2012	ニゼンジュウニ	奥田 眞士	株式会社HME 電子事業部 開発部
65	学生	○	Shadow Knight	シャドウナイト	清原 靖久	川崎総合科学高等学校
67	社会人		スパイク F type-R	スパイクファイブアール	井田 雅巳	カンの職人団(近大ロボ研OB)
69	学生		めめろーず	メメローズ	大森 遼平	近畿大学 理工会学生部会 ロボット研究会
72	学生		Rk-52	アールケゴジジュウニ	大谷 直輝	近畿大学 理工会学生部会 ロボット研究会
75	学生		からっ風 Fomalhaut	カラッペ フォーマルハット	新井 智博	群馬高専ロボット研究会 OB
79	社会人		ハイボール	ハイボール	戸塚 修平	KHK 歯車工房
88	社会人		機動戦艦やまだーん	キョウドウセンカンヤマダーン	山田 大介	魁!やまだーん塾
92	学生		壘 Gnome	ウエ ノーム	香西 健太	さくら荘 (RRSTOB)
94	社会人		Leopard / Zero	レパードゼロ	西村 進一	鯨洲レーシング
106	学生		チョコラーテ	チョコラーテ	野松 大駿	芝浦工業大学 ロボット遊交部からくり
108	社会人		ダークリバルサー	ダークリバルサー	三島 諒	芝浦工業大学 SRDC
113	学生		12th-Wジコシ	ジュウニシ	福永 達	芝浦工業大学 SRDC
114	社会人		村正	ムラサキ	芹ヶ野 貴裕	芝浦工業大学 SRDC
117	学生		Graffias	グラフィアス	本藤 啓	芝浦工業大学 SRDC
118	社会人		ヒノカゲヲ	ヒノカゲヲ	佐伯 政之	芝浦工業大学 SRDC
124	社会人		LineLive	ラインライブ	五味 秀敏	諏訪東京理科大 OB
127	社会人		神無月	カンナヅキ	永島 章太郎	セントラル技研工業株式会社
132	学生		Bander Snatch	バンダースナッチ	西嶋 駿	大同大学ロボット研究部
134	社会人		K314 24式	ケー 314 フタジュウヨンシキ	大西 謙治	Team K-314
135	社会人		K314 22式 Vier	ケイサンイフジュン 22 シキ フォーア	小栢 大介	Team K314
138	学生		六等星	ロクトウセイ	清水 祐麿	Chiba. Robot. Studio
142	学生		セントカネ	セントカネ	平野 龍一	中央大学精密機械工学研究部

NO	種別	市内	ロボット名	ロボットメイ	キャプテン名	所属(チーム名)
163	学生		ウィンターブレザー	ウィンターブレザー	山崎 慎平	東京工科大学ロボット研究部
169	学生		紅璃夢存覇死喪斗轟	クリムゾンバレットコウ	橋本 竜一	東京電機大学自動制御研究部
171	学生		allegro	アレグロ	豊田 晋伍	東京電機大学自動制御研究部
175	学生		M5A2 Delta	スマファイブ エラーテ	角田 修一	東京電機大学自動制御研究部
186	学生		パーサーや Car	パーサー	福地 翼	東京電機大学自動制御研究部
203	学生		Deer Horn	ディアホーン	岡田 貴賢	東洋大学ロボット研究会
215	学生		PMKM	ピーエムケム	田中 秀明	都立産技高専品川キャンパスロボット研究部
217	学生		Rampage	ランページ	齊藤 峻弥	都立産技高専品川キャンパスロボット研究部
218	学生		Scarlet	スカーレット	佐々木 克哉	都立産技高専品川キャンパスロボット研究部
224	学生		トライスター-V	トライスターファイブ	大港 千寛	新潟職業能力開発短期大学校
236	社会人		雪猫神楽	ユキネコカウラ	頼 悠太	みわっち FARM
243	学生		蝮	コト	藤原 加奈子	立命館大学ロボット技術研究会
244	学生		鎧	シノギ	岩政 恒史	立命館大学ロボット技術研究会



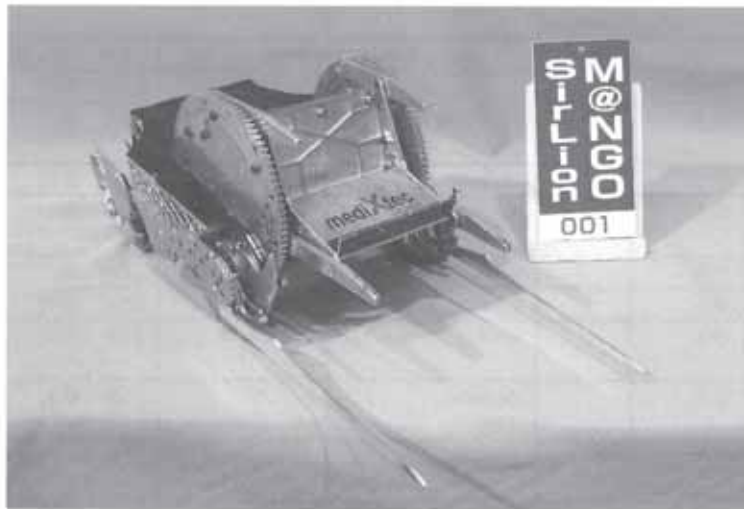
No. 1

<ロボット名>

M@NGO SirLion

<特徴>

いつもニコニコあなたの側に這いよる混沌をイメージしてください。



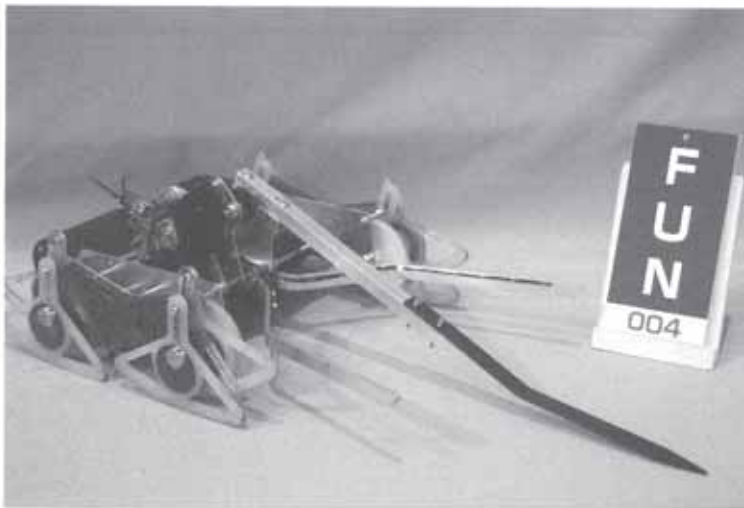
No. 4

<ロボット名>

FUN

<特徴>

☆ミドルレンジロッドアームでシンプルな構成のロボットです☆



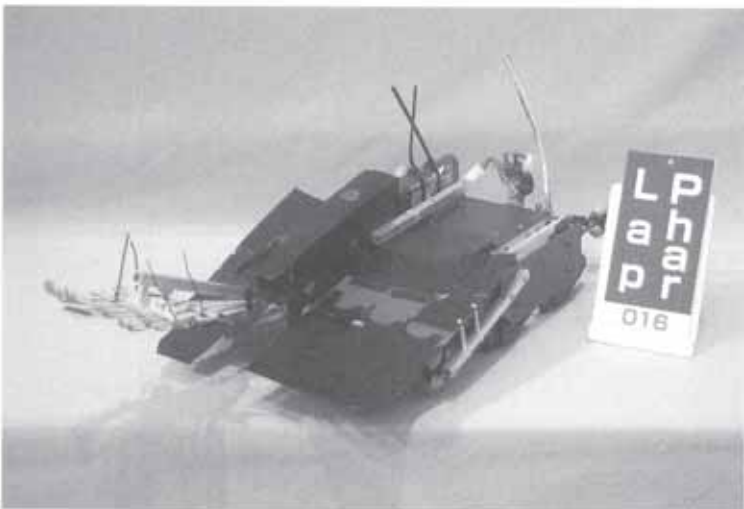
No. 16

<ロボット名>

Phar Lap

<特徴>

壊れにくい事だけが取り得。





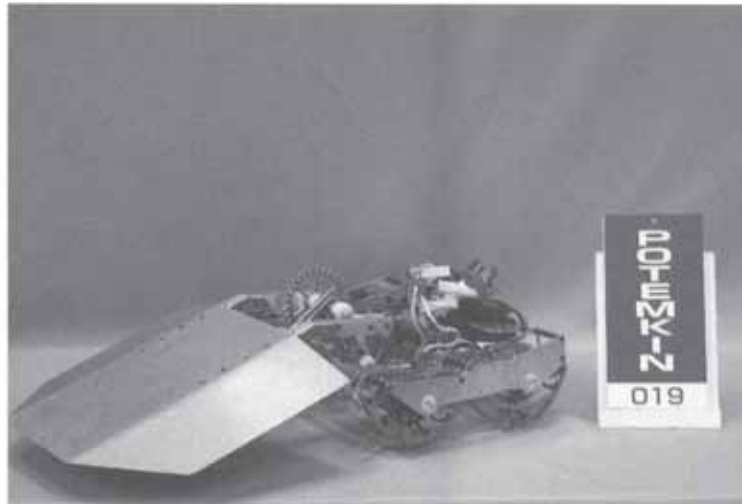
No. 19

<ロボット名>

POTEMKIN

<特徴>

シールドを利用し、どんなタイプの機体に対しても安定して立ち回ります。



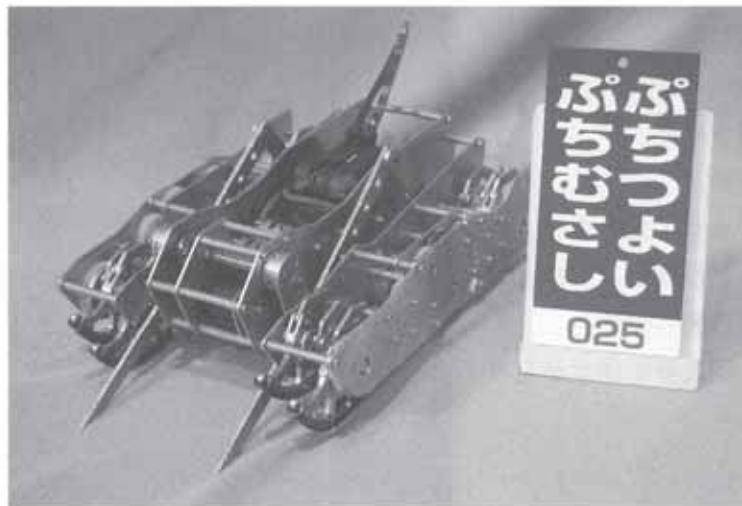
No. 25

<ロボット名>

ぶちつよいぶちむさし

<特徴>

ぶちつよい、ぶちむさしです。



No. 27

<ロボット名>

びりびり☆ぴかちゅ SS

<特徴>

長いアームが特徴です!!



No. 31

<ロボット名>

20BAK

<特徴>

ともかくでかい！！ロッドの長さが963mm



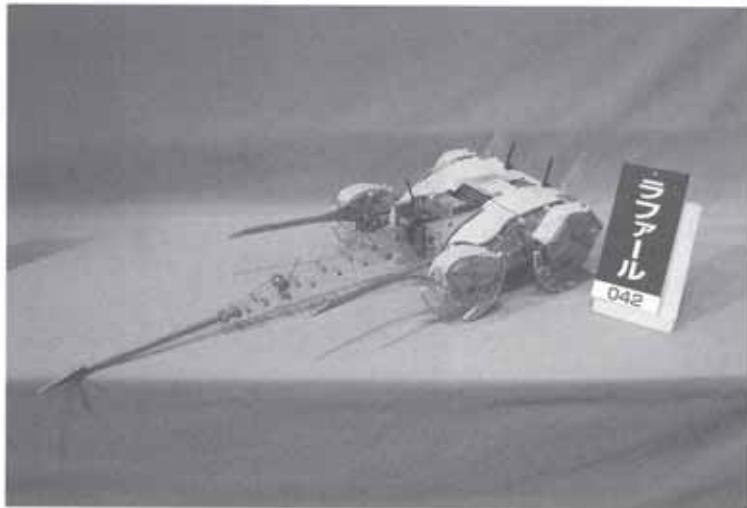
No. 42

<ロボット名>

ラファール

<特徴>

このロボに足りないものは、それは情熱思想理念頭脳気品優雅さ勤勉さ！そして何よりも速さが足りない！！



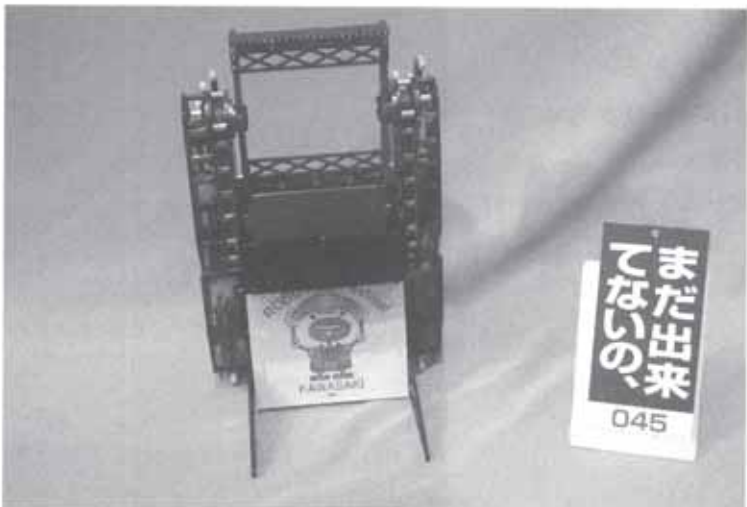
No. 45

<ロボット名>

まだ出来てないの、

<特徴>

特徴が多すぎて50文字ではとても収まりません。決して製作者の文才が無いわけではないはずです…。



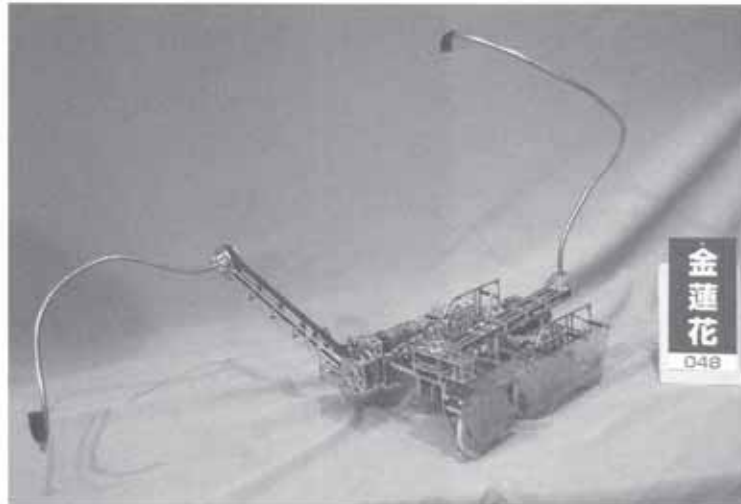
No. 48

<ロボット名>

金蓮花

<特徴>

グネグネとした蔓のようなアームでどんな機体でも巻き込みます!!花言葉は勝利です!!



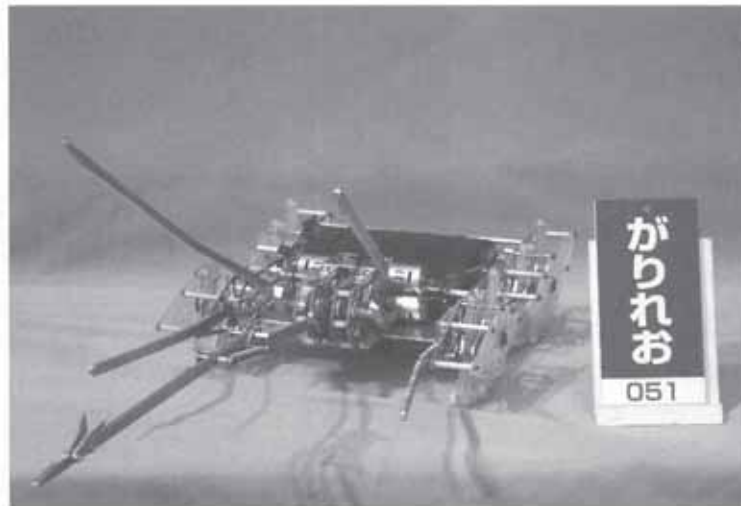
No. 51

<ロボット名>

がりれお

<特徴>

今年はロッドとカウンターが別々に動きます。



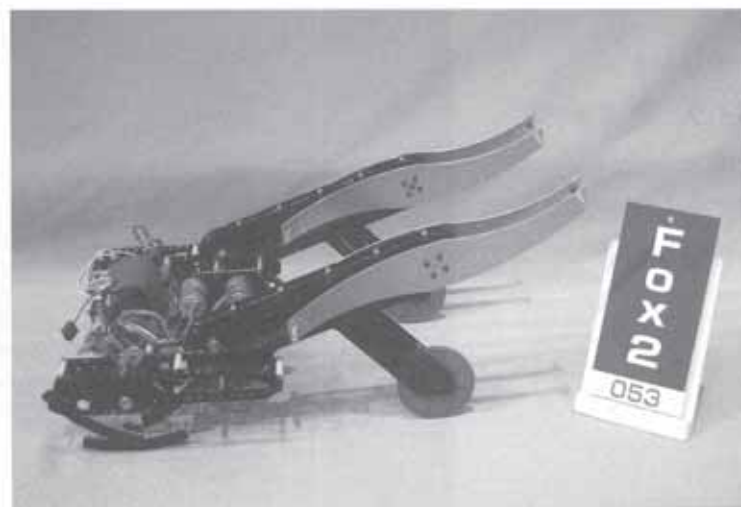
No. 53

<ロボット名>

Fox 2

<特徴>

ver2なので、見た目の性能もUPしてます。



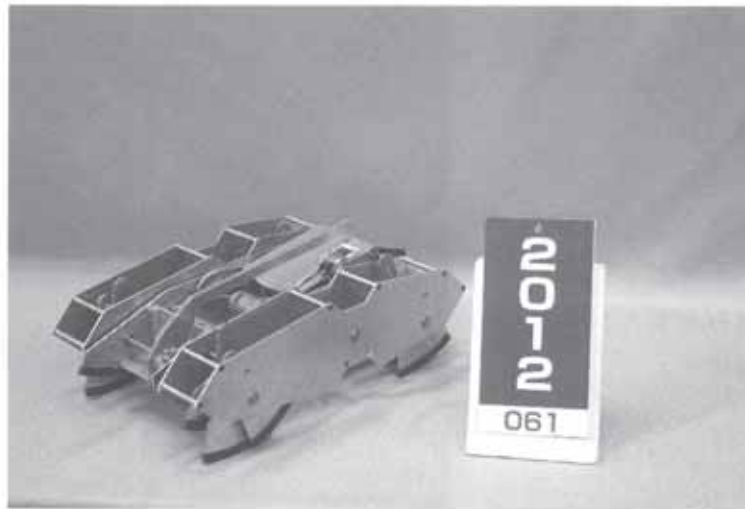
No. 61

<ロボット名>

2012

<特徴>

基本に則った構造の機体



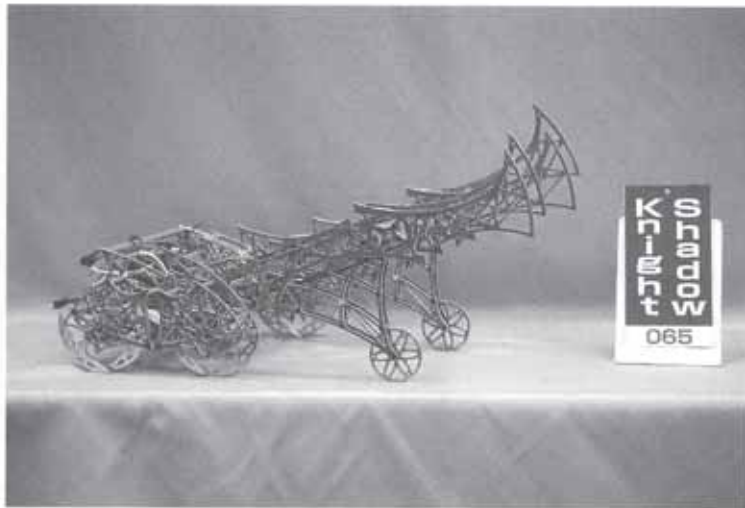
No. 65

<ロボット名>

Shadow Knight

<特徴>

“今年は去年にも増して  
より一層アームがでかくな  
りました。  
機動性もUPしました。(≧  
▽≦)”



No. 67

<ロボット名>

スパイク F type-R

<特徴>

高速アームに最速の足で  
上位を目指します。



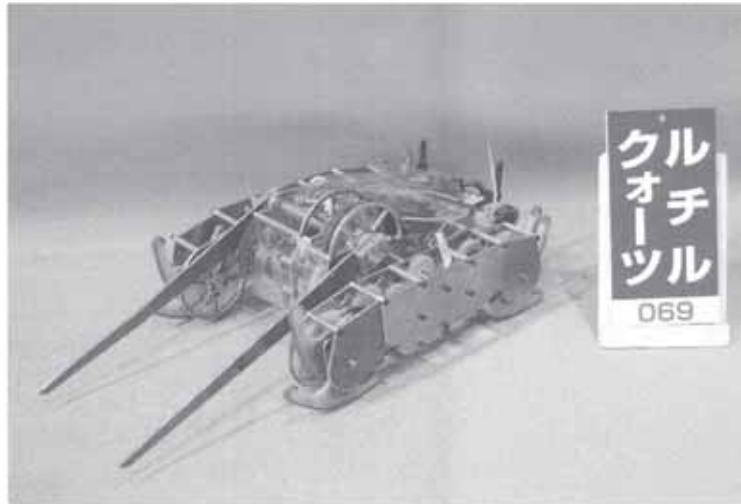
No. 69

<ロボット名>

ルチルツ

<特徴>

しっかりした機体を作ろうとしましたが…



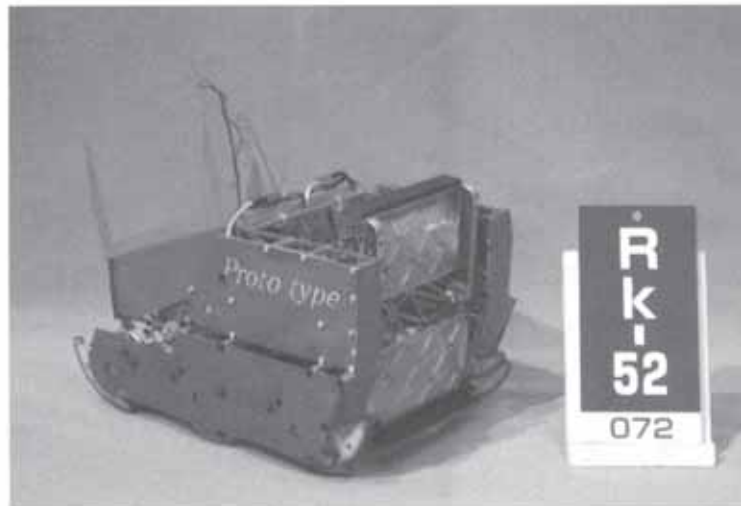
No. 72

<ロボット名>

Rk-52

<特徴>

回転シールドを採用し足の数を多くすることで、小型の機体で攻撃力と機動力を十分に確保しました。



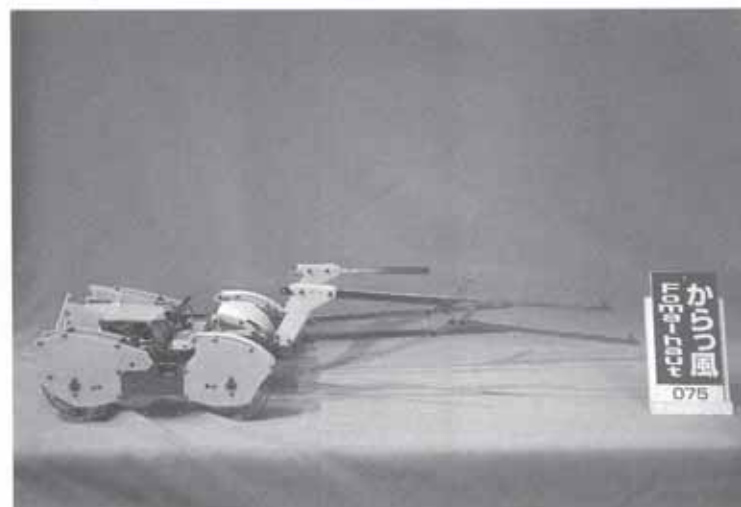
No. 75

<ロボット名>

からっ風 Fomalhaut

<特徴>

”其は恒温の最高速——改良したうしとら脚で最速の攻撃を目指します。”



No. 79

<ロボット名>

ハイボール

<特徴>

いつもの形にはもう飽きたので今年のテーマはコンパクト。



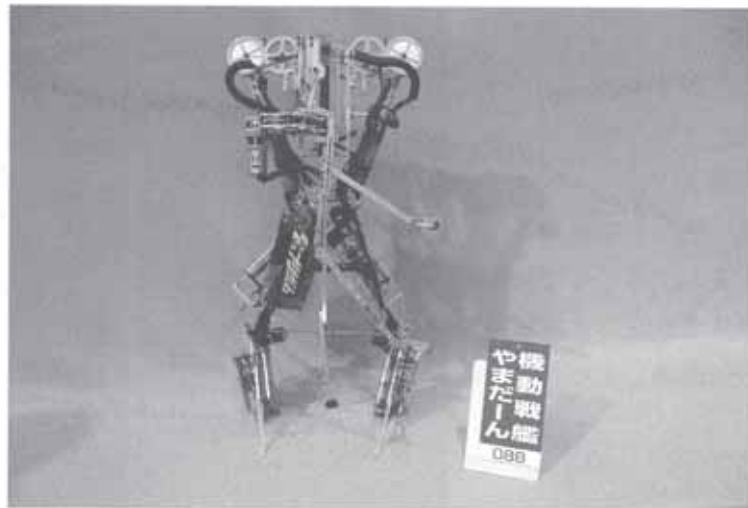
No. 88

<ロボット名>

機動戦艦やまだ一ん

<特徴>

変形機構によって機体が巨大化し、真ん中の大きな山を跨ぐことが出来る。



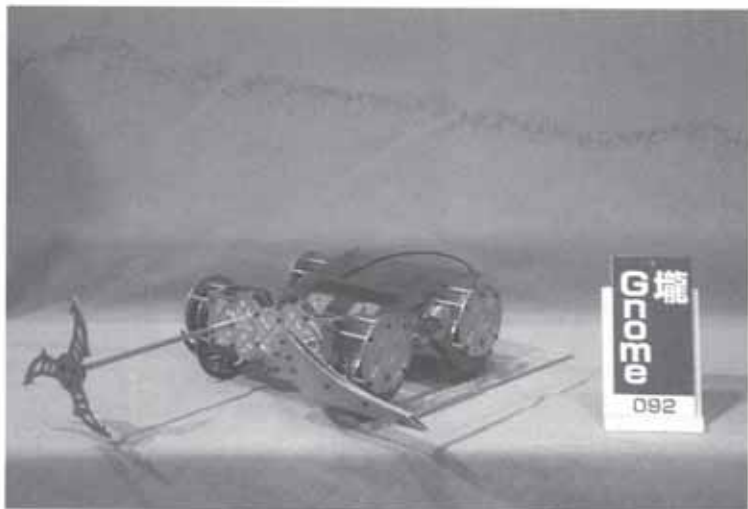
No. 92

<ロボット名>

壠 Gnome

<特徴>

(J・ω・)「うー! (/・ω・)/  
にやー! (J・ω・)「うー!  
(/・ω・)/にやー!





No. 94

<ロボット名>

Leopard / Zero

<特徴>

概ね去年と同じ



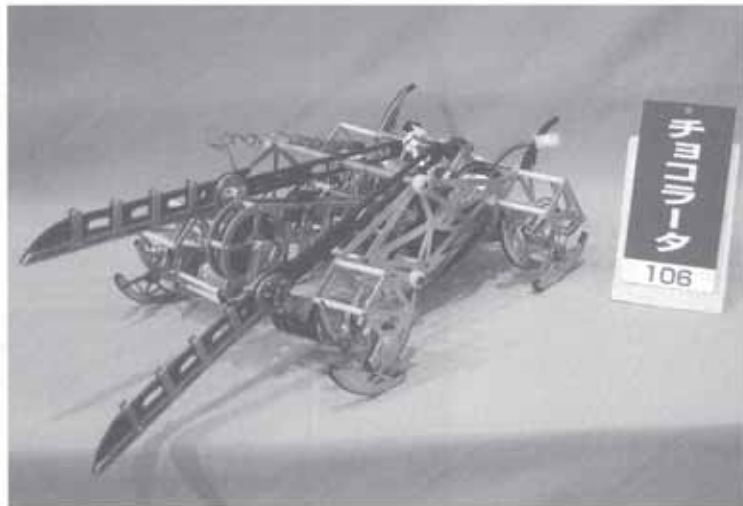
No. 106

<ロボット名>

チヨコラーダ

<特徴>

アームの形状です。



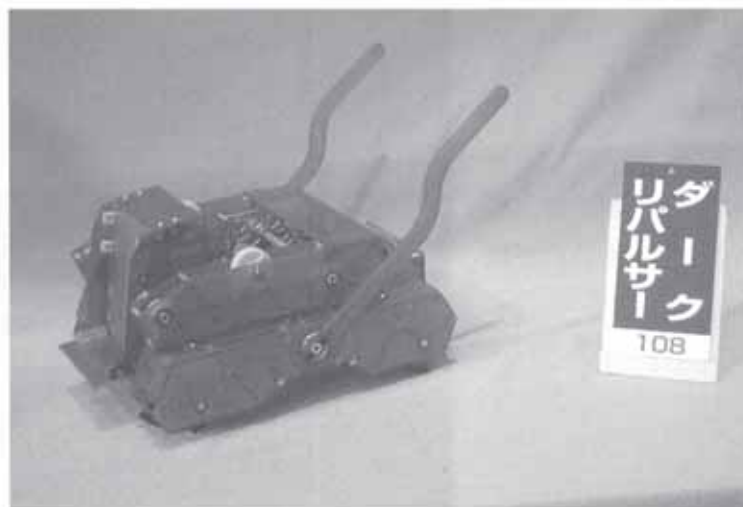
No. 108

<ロボット名>

ダークリパルサー

<特徴>

アームが超回る。さらに  
転倒復帰もできる！  
フフフフ、怖かろう。



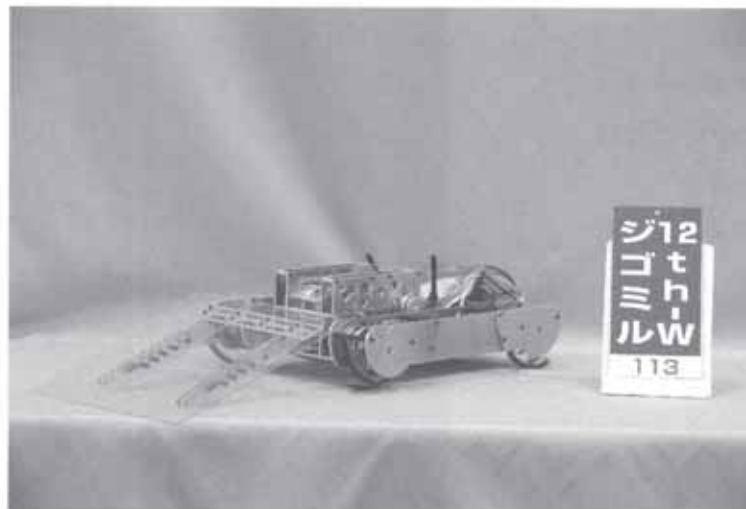
No. 113

<ロボット名>

12th-Wジゴミル

<特徴>

・ 気合を込めたシールドアーム



No. 114

<ロボット名>

村正

<特徴>

どんな相手と対戦しても、10d5 でぶった斬る。



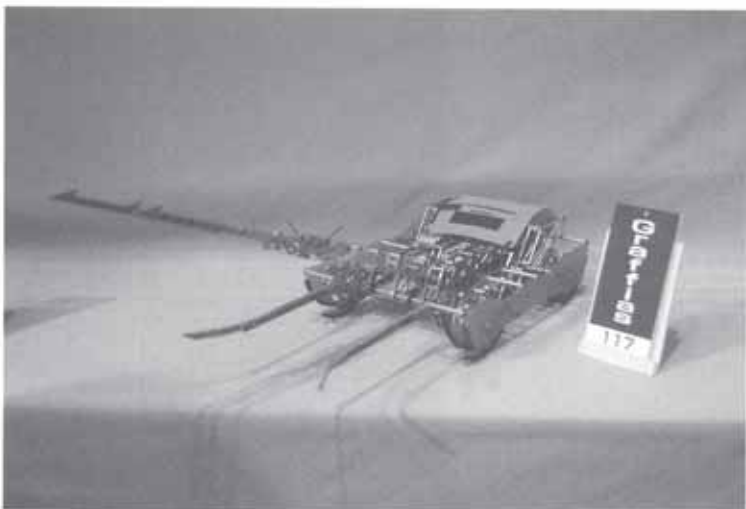
No. 117

<ロボット名>

Graffias

<特徴>

長いロッドを用いて、相手をひっくり返し行動不能にする。



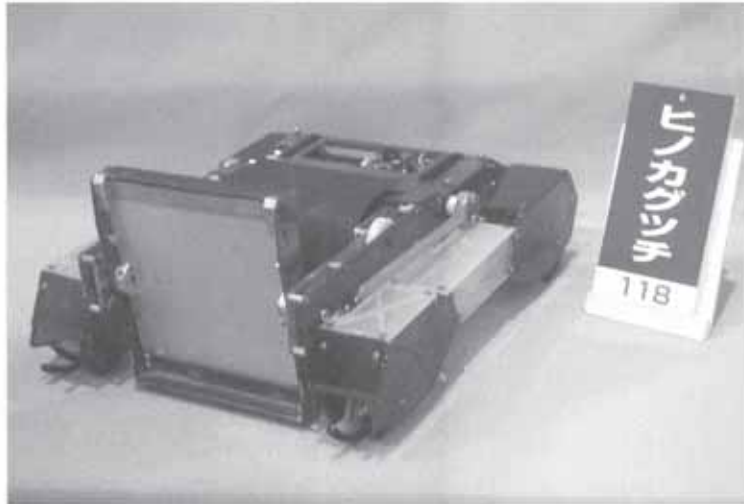
No. 118

<ロボット名>

ヒノカゲ

<特徴>

安定した動作と、力強い  
攻撃を行います。



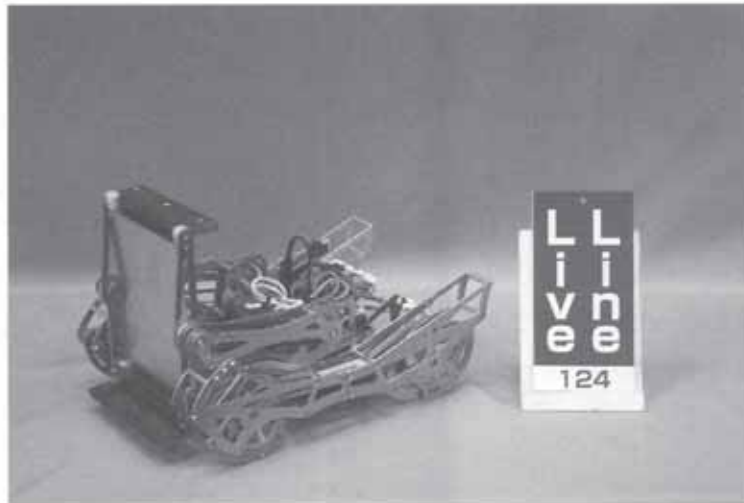
No. 124

<ロボット名>

LineLive

<特徴>

とにかく簡単につくれる  
ように設計しています。



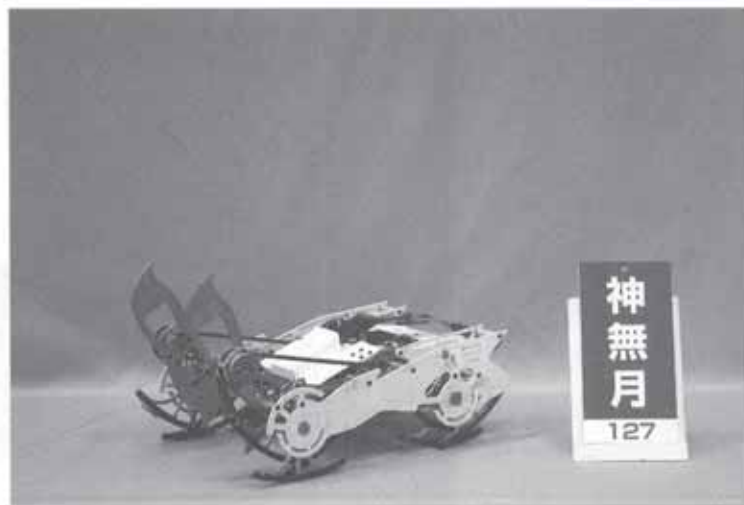
No. 127

<ロボット名>

神無月

<特徴>

縦回転ブレードかつ小型  
機故の取り回しの良さで、  
操作技術が勝敗に大きく影  
響を与える機体です。



No. 132

<ロボット名>

Bander Snatch

<特徴>

小さくシンプルで堅牢な機体となっております



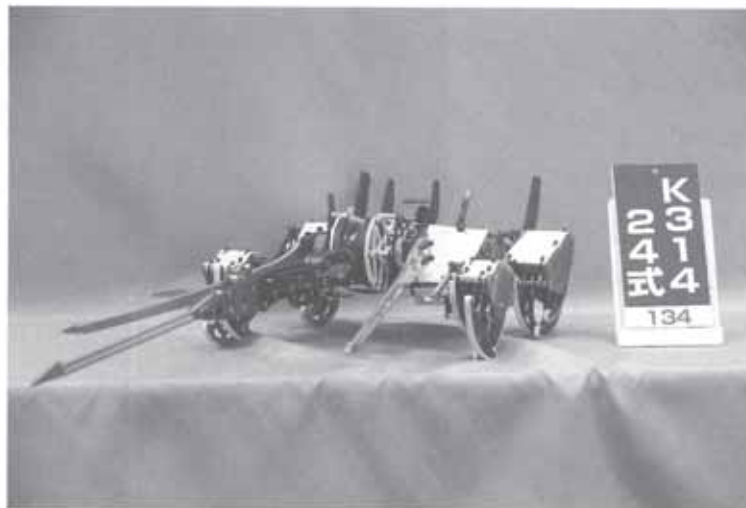
No. 134

<ロボット名>

K314 24 式

<特徴>

去年の機体を、今回のリングにある程度適応させる小改良を行ったマシンです。相変わらずの器用貧乏っぷり



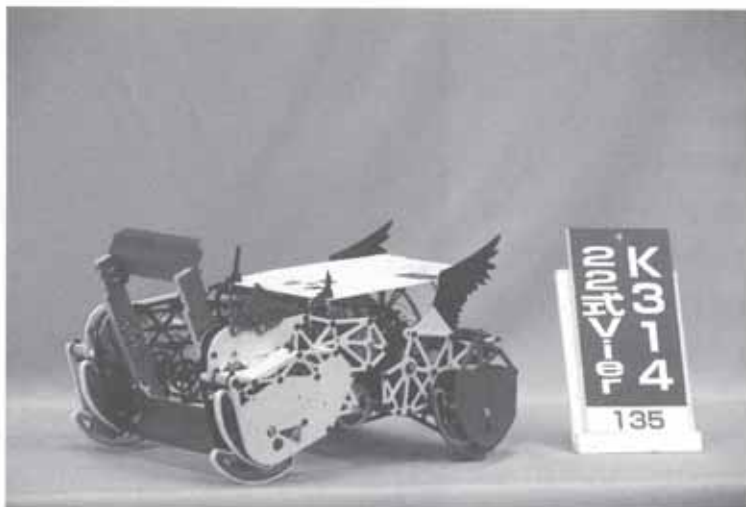
No. 135

<ロボット名>

K314 22 式 Vier

<特徴>

小型・高機動・高火力を体現する機体



No. 138

<ロボット名>

六等星

<特徴>

足機構のクランク部分が  
必要ない分、足がより厚く  
摩擦が大きいため押し負け  
にくい



No. 142

<ロボット名>

セントカルラ

<特徴>

やっぱり、きどうりょく



No. 163

<ロボット名>

ウィンター  
ブレイカー

<特徴>

ショートロッドアームを  
採用し、高い機動性から相  
手機体の懐に潜りこむこと  
をコンセプトにしました。



No. 169

<ロボット名>

紅璃夢存覇死喪斗轟

<特徴>

捻り合い宇宙。



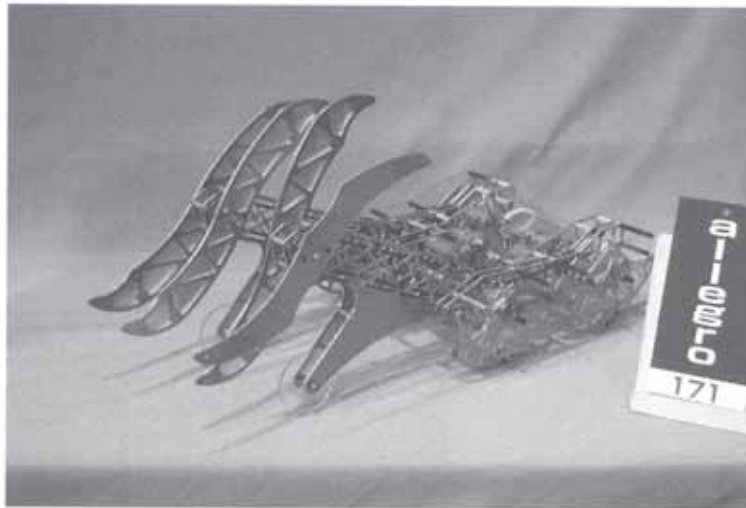
No. 171

<ロボット名>

allegro

<特徴>

ブレードで真ん中の十字スティックをたたいて自爆するのは仕様です。



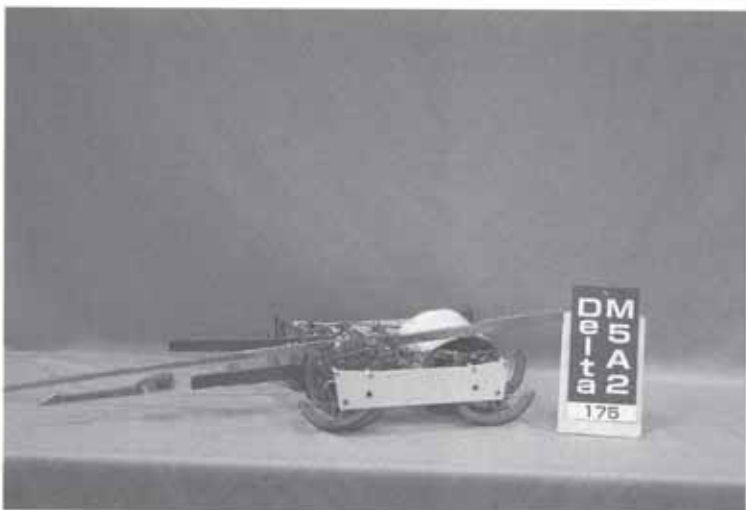
No. 175

<ロボット名>

M5A2 Delta

<特徴>

ポリカーボネート板がぺちぺち びったんびったん。





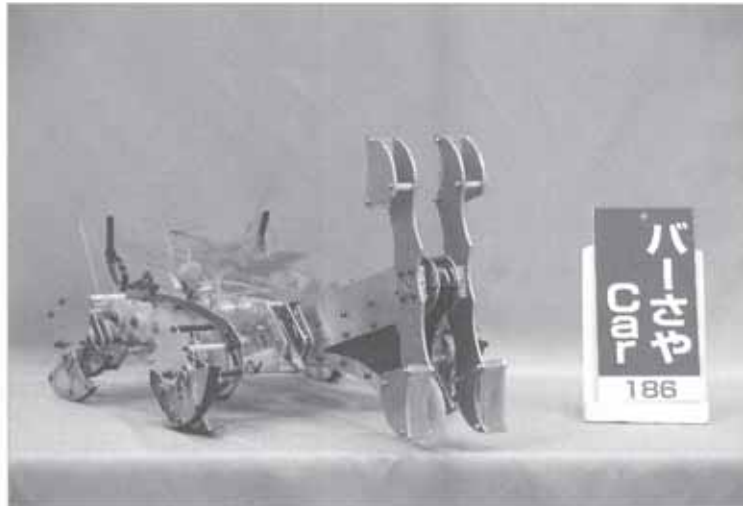
No. 186

<ロボット名>

パーさや Car

<特徴>

ダメージを受けすぎると暴走するとかしないとか



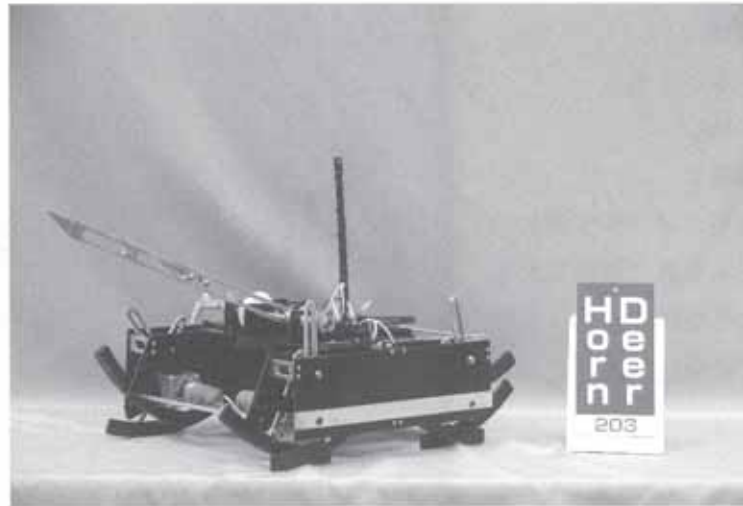
No. 203

<ロボット名>

Deer Horn

<特徴>

この機体に越えられない障害物は無い



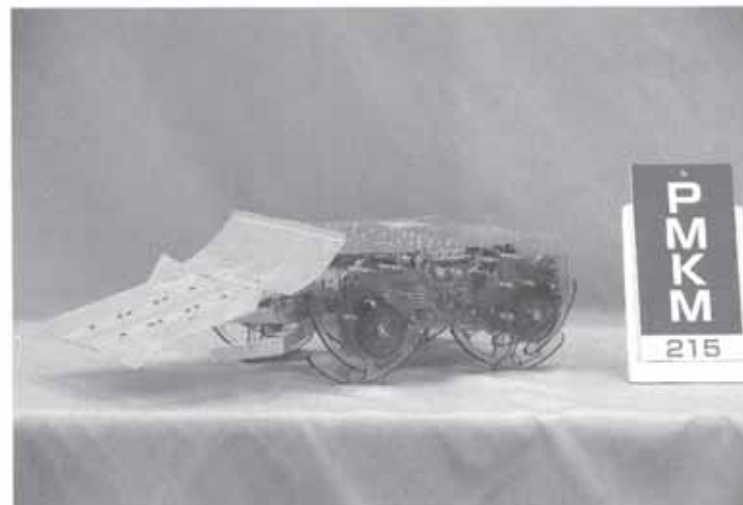
No. 215

<ロボット名>

PMKM

<特徴>

高い機動力、攻撃力、そして左右の装甲による防御力を併せ持つ万能マシン。かわいいはずである。



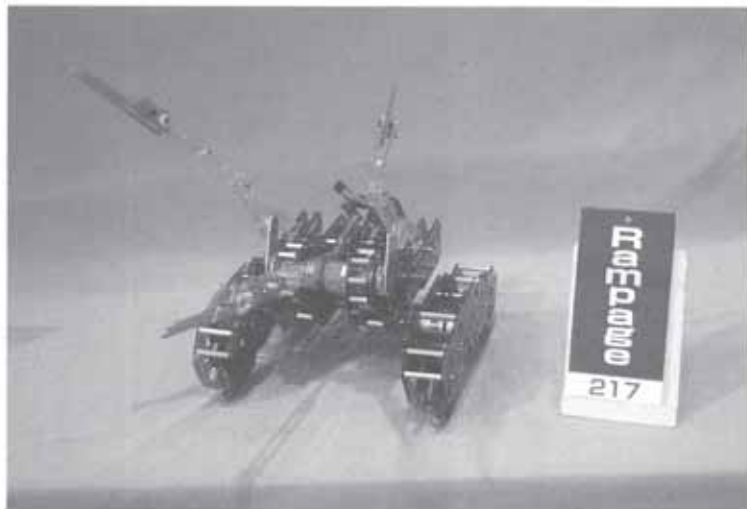
No. 217

<ロボット名>

Rampage

<特徴>

これが見えてるってことは決勝トーナメントに上がったってことだね！やったね俺！



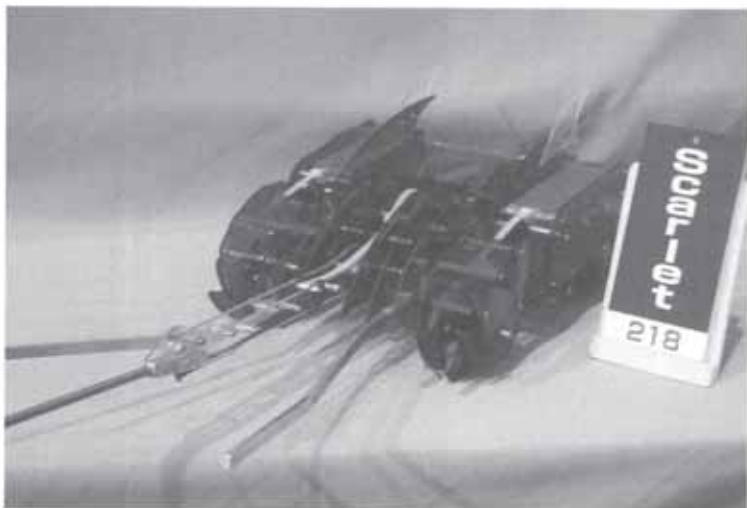
No. 218

<ロボット名>

Scarlet

<特徴>

外装がシンプルすぎたのでチーム全員で改良したらこんな外装になった。後悔はしていない



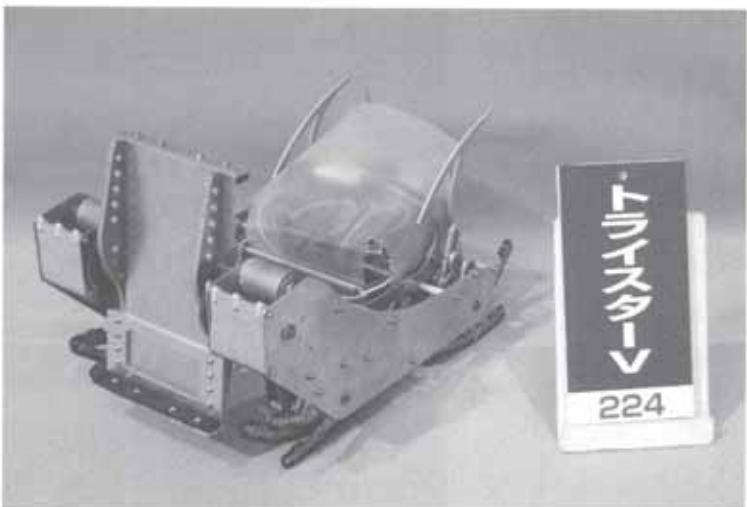
No. 224

<ロボット名>

トライスターV

<特徴>

回転シールドとスライダリンクを採用しています。回転シールドの駆動モータをマシン前方に配置しました。



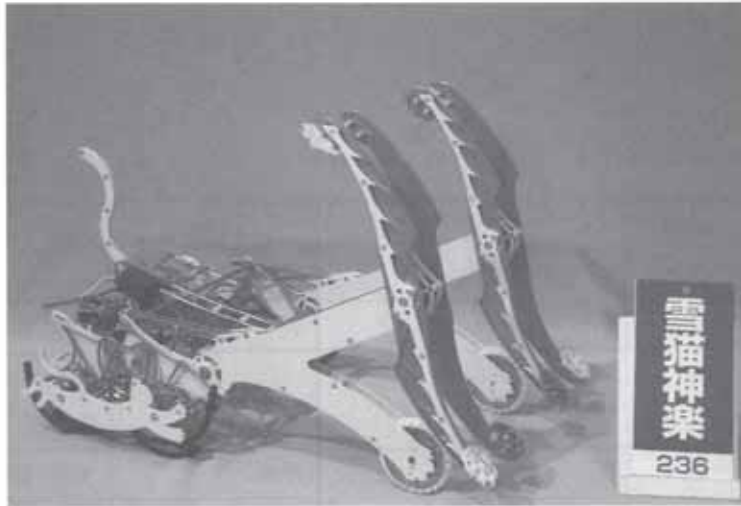
No. 236

<ロボット名>

雪猫神楽

<特徴>

ついに転倒復帰機構（しっぽ）を搭載しました。次は耳かも？  
似てるけど小悪魔じゃないです。”



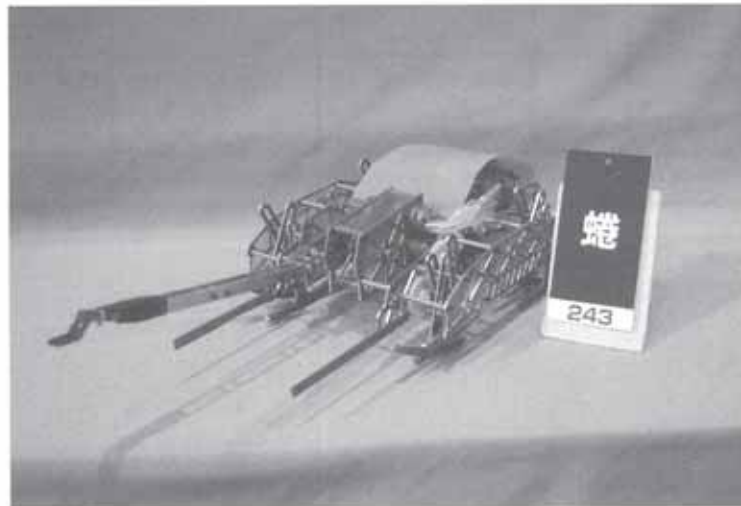
No. 243

<ロボット名>

蛭

<特徴>

この機体の半分はスライダクランクで、もう半分はやましさでできています



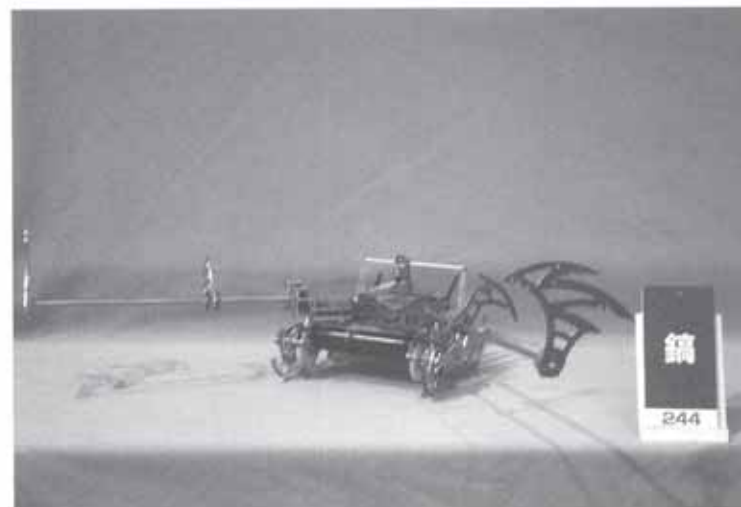
No. 244

<ロボット名>

鎬

<特徴>

鎬の再調整は難しいということがわかったわ。あまりにも完成されすぎている。でも、それでいい……



### 3. 特別戦出場ロボット

NO	種別	市内	ロボット名	ロボット名カナ	キャプテン名	所属(チーム名)
86	社会人	○	罇鉤	カケシ	野元 真孝	個人参加
116	学生		EDGE	エッジ	根岸 遼太郎	芝浦工業大学 SRDC
119	学生		コアトル	コアトル	青木 健吾	芝浦工業大学 SRDC
131	学生		BUG・BUSH!!!	バグ・バッシュ	今井 健人	大同大学ロボット研究部
143	学生		テロートヤンセン	テロトヤンセン	島野 諒	中央大学精密機械工学研究部
150	社会人		空音	ソラネ	杵淵 広海	Tマルチエンジニアリング
192	学生		絶対防御防人君	ゼッタイベウキョウマンキョウ	門倉 宏充	東京農工大学ロボット研究会 R.U.R
234	社会人		クシザシタロウ XVI	クシザシタロウXVI	植村 千尋	双葉電子工業株式会社

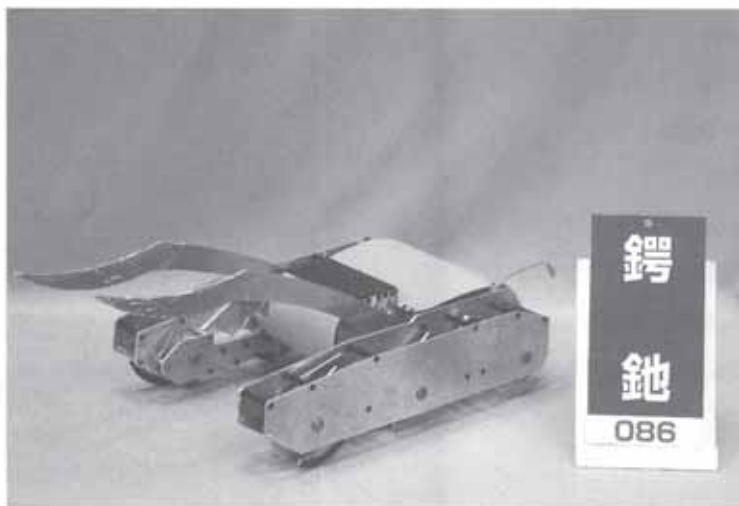
No. 86

<ロボット名>

鋸鉋

<特徴>

ショートロッドによる近  
接戦闘型



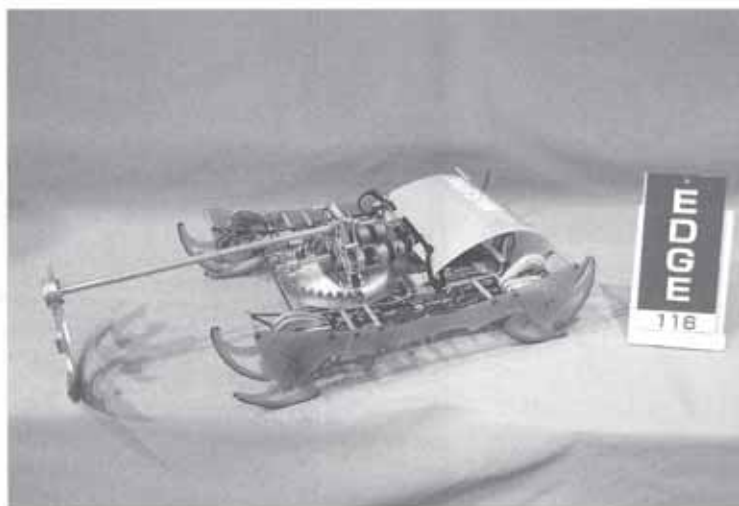
No. 116

<ロボット名>

EDGE

<特徴>

横回転アームが横回転す  
る!?



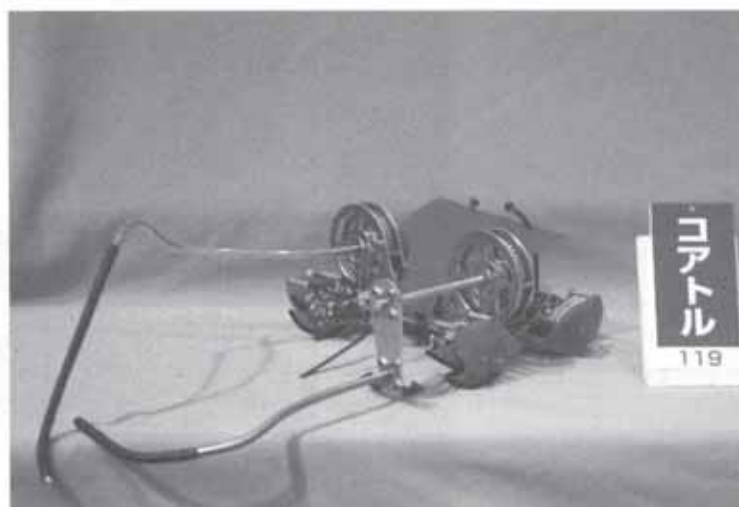
No. 119

<ロボット名>

コアトル

<特徴>

二本の横回転アームです  
くいあげます。



No. 131

<ロボット名>

BUG・BUSH!!!

<特徴>

関節があり胴体が曲がるムカデ脚ロボットです！移動方法は前進後進のみで左右の移動は首の位置で決まる。



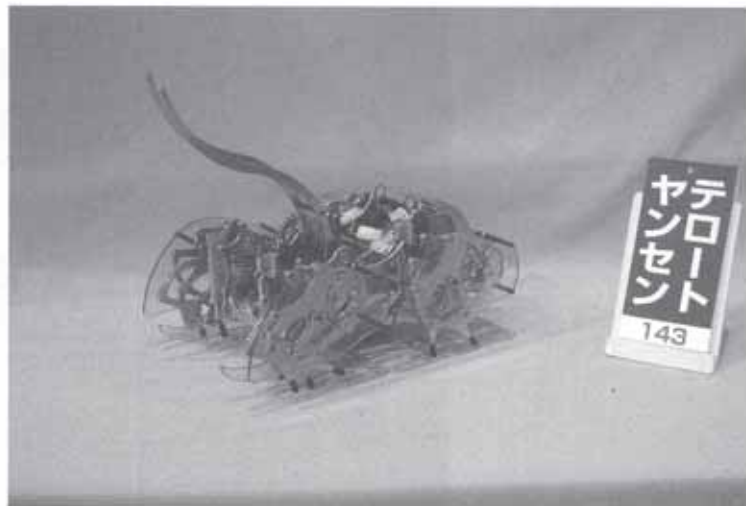
No. 143

<ロボット名>

テロートヤンセン

<特徴>

樹脂とアルミと電気で作る、ストランドピースの突然変異種です。



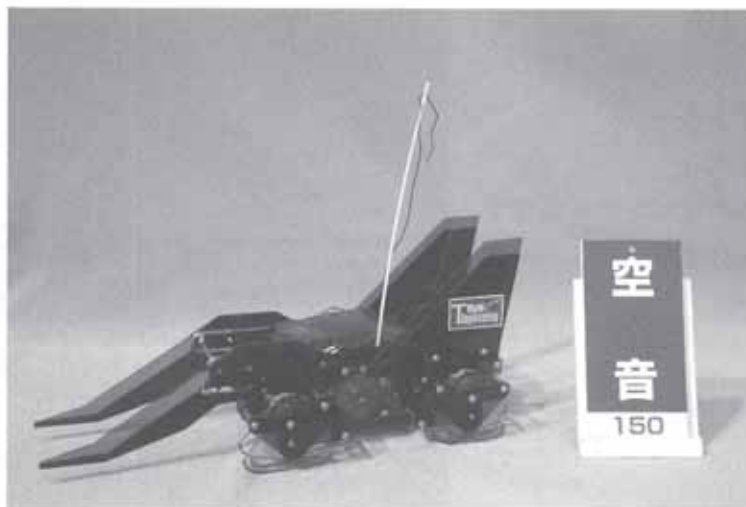
No. 150

<ロボット名>

空音

<特徴>

コンピュータが機体の姿勢を読み取り、操縦をサポートします。垂直尾翼が邪魔です・・・。





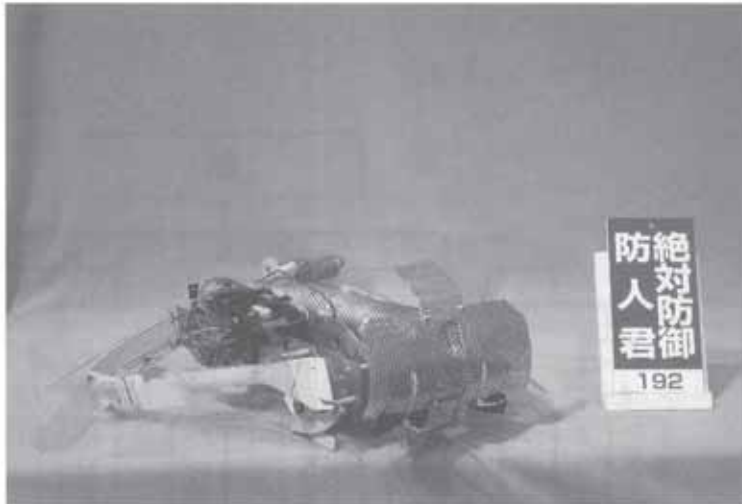
No. 192

<ロボット名>

絶対防御防人君

<特徴>

シールドを展開することによってマシンの転倒を防ぎます。攻撃にはスプリングを用います。



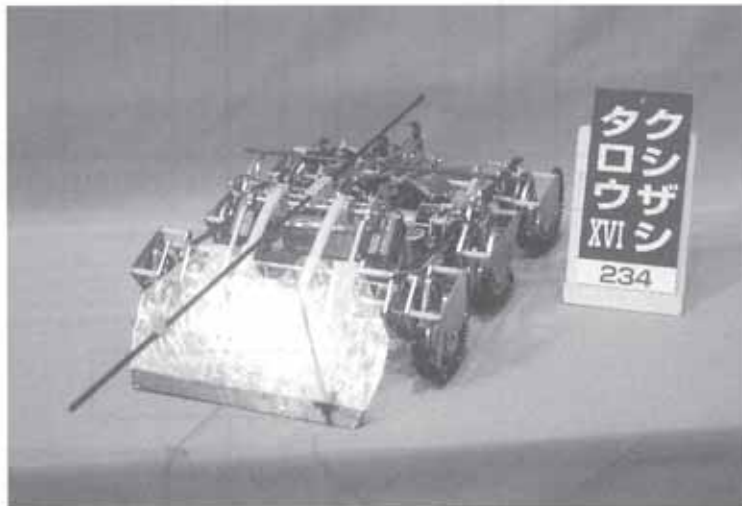
No. 234

<ロボット名>

クシザシタロウ XVI

<特徴>

凹凸に強いねじれる構造と、遠距離用ロッド+近距離用シールドの2段アーム。



4. トーナメント表

鎬															
決定戦 15:55															
14:00								14:05							
10:00	10:05	10:10	10:15	10:20	10:25	10:30	10:35	10:00	10:05	10:10	10:15	10:20	10:25	10:30	10:35
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16
からっ風 Fomaihaut	K314 24式	ウインターフ・レイカイ	Leopard / Zero	村正	ルチルクオーツ	トライスターV	12th-Wシ・コ・ミル	ハイポール	Deer Horn	PMMK	鎬	Shadow Knight	びりびり☆ぴかちゅSS	スパイク Ftype-R	Graffias
75	134	163	94	114	69	224	113	79	203	215	244	65	27	67	117

FUN																															
決定戦 16:00																															
14:10																14:15															
10:40	10:45	10:50	10:55	11:00	11:05	11:10	11:15	10:40	10:45	10:50	10:55	11:00	11:05	11:10	11:15																
17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30	31	32																
機動戦艦やまだーん	M@NGO SirLion	Rk-52	2012	PharLap	Fox2	チヨコライタ	がりれお	ヒノカク・ツチ	Scarlet	FUN	Rampage	バーさやCar	セントカルラ	ぶちつよいぶちむさし	金蓮花																
88	1	72	61	16	53	106	51	118	218	4	217	186	142	25	48																





Jr.ロボット部門







## V Jr. ロボット部門

### 1. 内容

市内の小中学生を対象にロボットの基礎知識から組み立てまでを一貫して行なうロボットづくり体験学習教室を川崎市産業振興会館にて、講師の指導を受け行った。また、組み上げた機体を使用し Jr. ロボット競技大会にて競技を行った。

### 2. 開催日

#### (ア) ロボット製作教室

- 平成24年6月23日・30日・7月21日・8月11日（計4回）

#### (イ) Jr. ロボット競技大会

- 平成24年8月17日（金）午後1時～午後4時まで【予選・敗者復活戦・決勝トーナメント】
- 平成24年8月26日（日）午後2時35分～午後3時15分まで【順位決定戦】

### 3. 競技内容

- 脚・腕構造を持つラジコン型ロボットによるバトル競技。ロボットを操作し1辺190センチメートルの正方形のリング上で、リング中央の円内で競技を行う。時間内に相手ロボットを倒すか、リング中央の円内から押し出すかで勝敗（1本）を決める。

### 4. 応募資格

- 川崎市内の小学3年生から中学生を含む2名以上4名以下の参加でロボットの操縦者は中学生までとする。

### 5. 参加費

- 1チーム3,000円（※オリジナル Jr. ロボットキット・送受信機の提供部品代を含む。）

### 6. 参加チーム数

- 参加 30チーム（前回26チーム）

## 7. 出場ロボット

登録番号	ロボット名	チーム名	氏名	年齢	学校名
Jr01	ピカごう5	ピカごう5	竹本 望海	10	川崎市立下平間小学校
Jr02	勇者V	チーム brothers	新井 葉月	13	川崎市立高津中学校
Jr03	スクナイロボット	チイサイチーム	趙思棋	8	横浜山手中華学校
Jr04	Zakinniku	びっぴII	鶴久森 創	11	川崎市立大谷戸小学校
Jr05	ハイパー	チーム ナカムラ	中村 涼	10	川崎市立片平小学校
Jr06	シャイン2号	シャイン	町田 晃崇	9	川崎市立井田小学校
Jr07	ファイティンボーイ	KYONG	加藤 京説	9	川崎市立宮前小学校
Jr08	ドリームスター TypeA	チーム・ドリスト	守屋 伊織	8	川崎市立幸町小学校
Jr09	ヒマワリ	川崎中①	劉 博文	14	川崎市立川崎中学校
Jr10	チューリップ	川崎中②	細谷 弘樹	14	川崎市立川崎中学校
Jr11	パンジー	川崎中③	金 護珍	13	川崎市立川崎中学校
Jr12	ストロンガードスフィンクス	タイガーマエストロ	前上 健匠	10	川崎市立麻生小学校
Jr13	ドラボロク	CHK-1	菊池 佑樹	13	川崎市立平間中学校
Jr14	ボルト	CHK-2	榊原 拓真	12	川崎市立平間中学校
Jr15	アウストロピテクス	CHK-3	中島 宏太	12	川崎市立平間中学校
Jr16	F2 ロボ	K&M	長谷川 雅人	9	川崎市立西丸子小学校
Jr17	ジャンガリアン	ハムスターズ	渡邊 悠久	9	川崎市立日吉小学校
Jr18	ブラック ナイフ	ブラック ナイフ	矢崎 尊	11	川崎市立南加瀬小学校
Jr19	HAYABUSA 龍馬王	チームYK	河瀬 孔太郎	8	和光鶴川小学校
Jr20	ファイヤードラゴン	ドラゴンズ	大久保 仁人	10	川崎市立下布田小学校
Jr21	T-90	東橋中A	阿部 誠信	14	川崎市立東橋中学校
Jr22	レオバルト2A6	東橋中B	福田 太一	14	川崎市立東橋中学校
Jr23	M1A1	東橋中C	春田 拓人	14	川崎市立東橋中学校
Jr24	戦機体1号	ロボファイターズ	福岡 美歩	10	川崎市立日吉小学校
Jr25	ドザエモン	東橋中D	井上 晃一	13	川崎市立東橋中学校
Jr26	一方通行	東橋中E	眞野 凌太	13	川崎市立東橋中学校
Jr27	妹子	東橋中F	新堀 航平	13	川崎市立東橋中学校
Jr28	X1 3号	ロボット1X	小野 製也	11	川崎市立大谷戸小学校
Jr29	Xprime	GRANDIS	小野 友幹	13	川崎市立西中原中学校
Jr30	リベンジ	チーム・オブ・ドラゴン改	鹿島 啓矢	11	川崎市立大戸小学校

No. Jr02

<ロボット名>

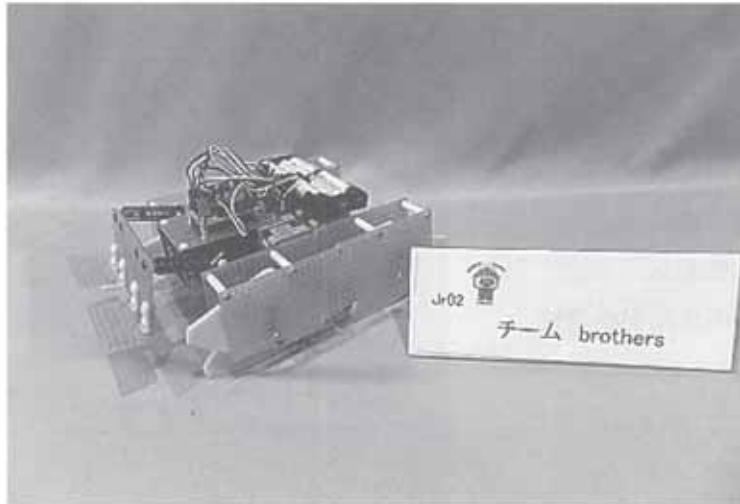
勇者 V

<操縦者名>

新井 葉月

<学校名>

川崎市立高津中学校



No. Jr03

<ロボット名>

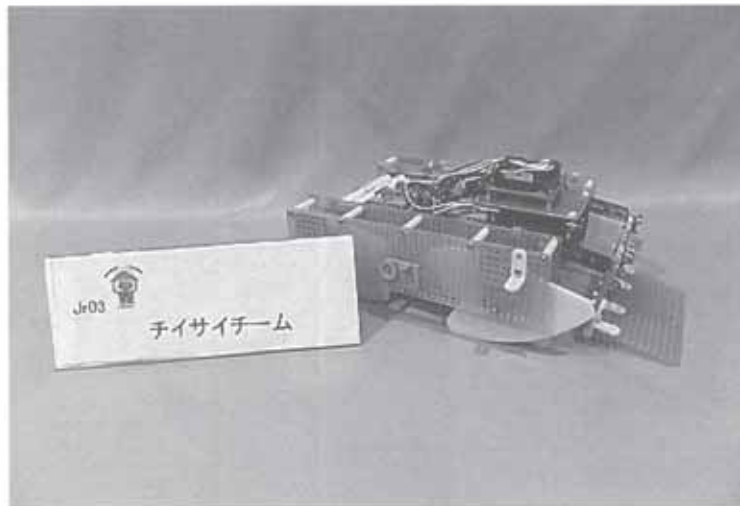
スクナイロボット

<操縦者名>

趙思棋

<学校名>

横浜山手中華学校



No. Jr04

<ロボット名>

Zakinniku

<操縦者名>

鶴久森 創

<学校名>

川崎市立大谷戸小学校



No. Jr05

<ロボット名>

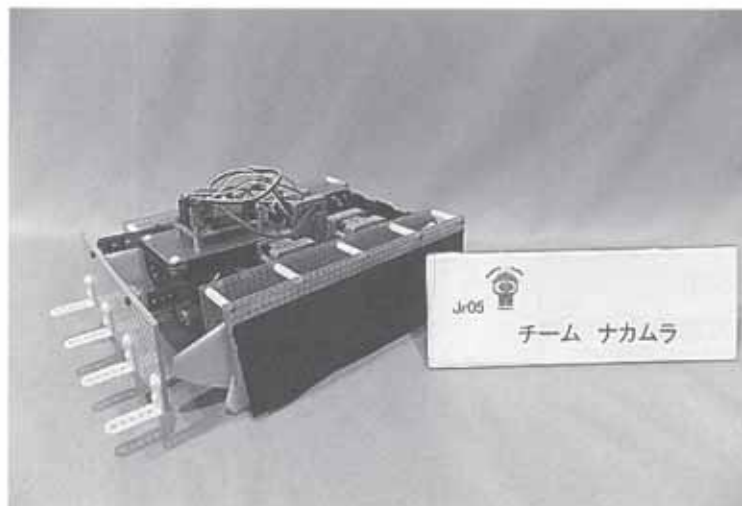
ハイパー

<操縦者名>

中村 涼

<学校名>

川崎市立片平小学校



No. Jr06

<ロボット名>

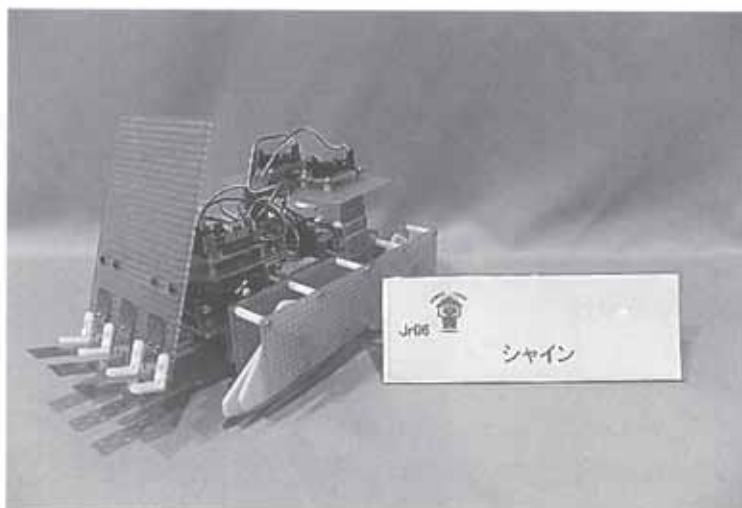
シャイン2号

<操縦者名>

町田 晃崇

<学校名>

川崎市立井田小学校



No. Jr08

<ロボット名>

ドリームスター TypeA

<操縦者名>

守屋 伊織

<学校名>

川崎市立幸町小学校



No. Jr09

<ロボット名>

ヒマワリ

<操縦者名>

劉 博文

<学校名>

川崎市立川崎中学校



No. Jr10

<ロボット名>

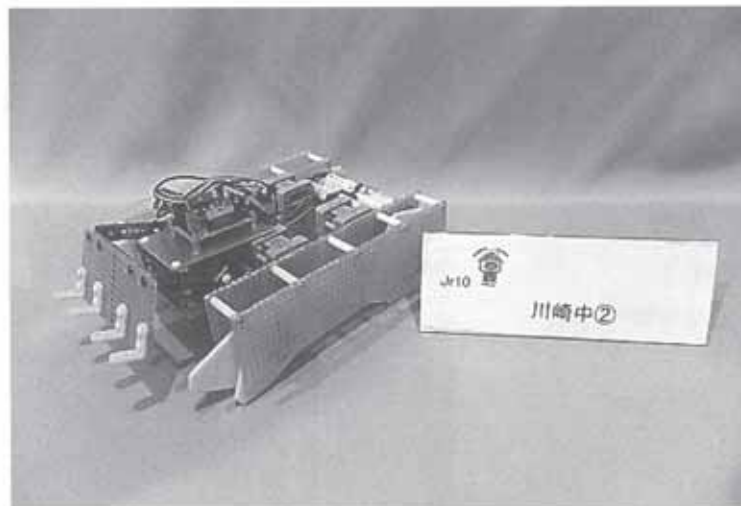
チューリップ

<操縦者名>

細谷 弘樹

<学校名>

川崎市立川崎中学校



No. Jr11

<ロボット名>

パンジー

<操縦者名>

金 護珍

<学校名>

川崎市立川崎中学校





No. Jr12

<ロボット名>

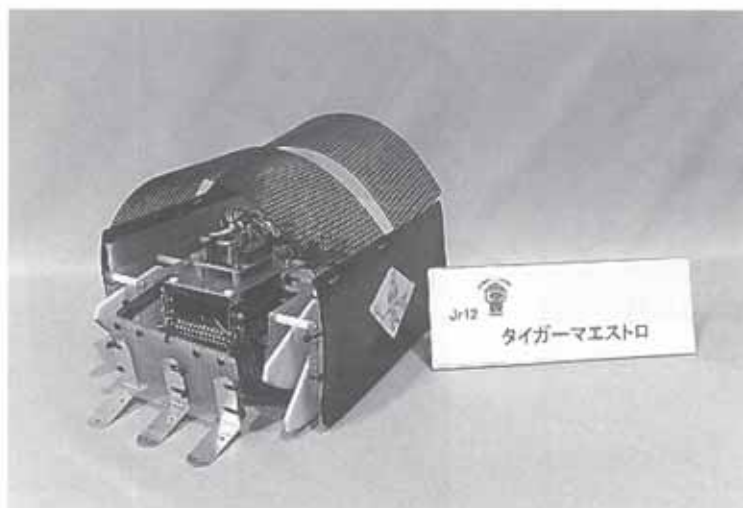
ストロンガードスフィン  
クス

<操縦者名>

前上 健匠

<学校名>

川崎市立麻生小学校



No. Jr13

<ロボット名>

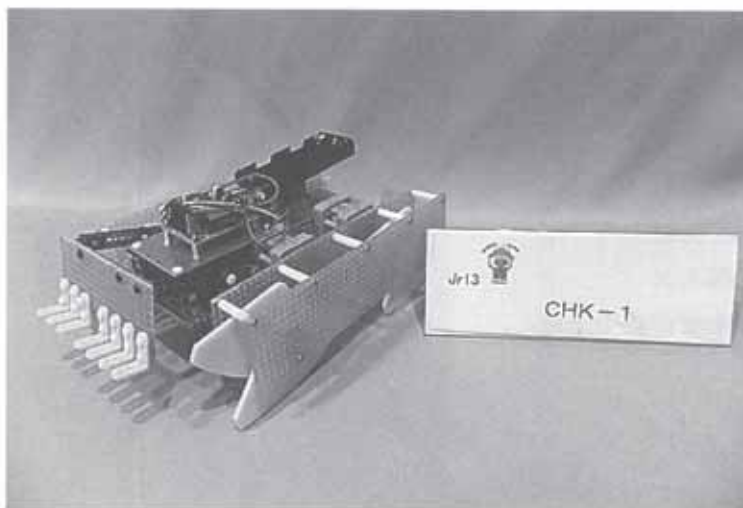
ドラボロク

<操縦者名>

菊池 佑樹

<学校名>

川崎市立平間中学校



No. Jr14

<ロボット名>

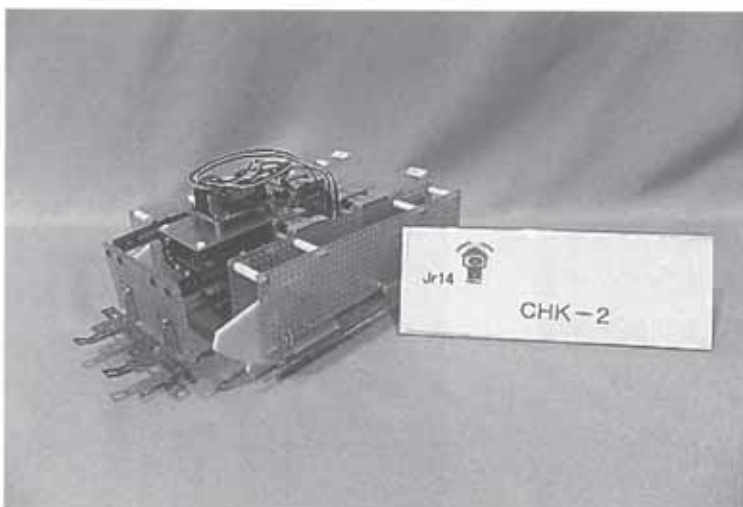
ボルト

<操縦者名>

榑原 拓真

<学校名>

川崎市立平間中学校





No. Jr15

<ロボット名>

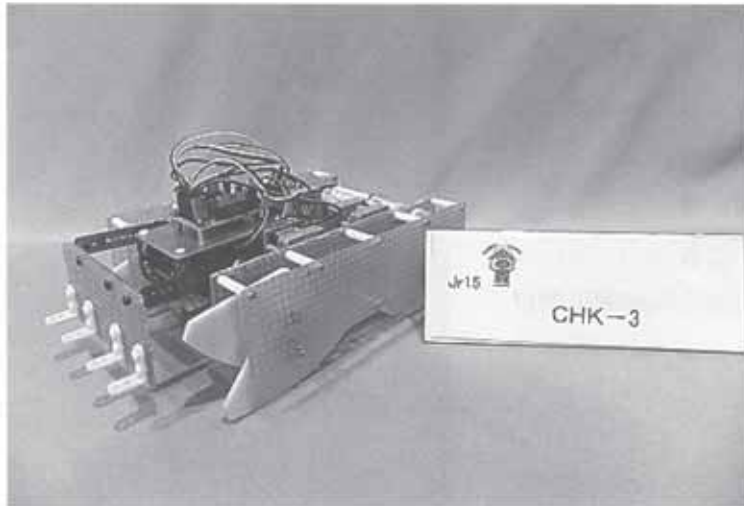
アウストロピテクス

<操縦者名>

中島 宏太

<学校名>

川崎市立平間中学校



No. Jr16

<ロボット名>

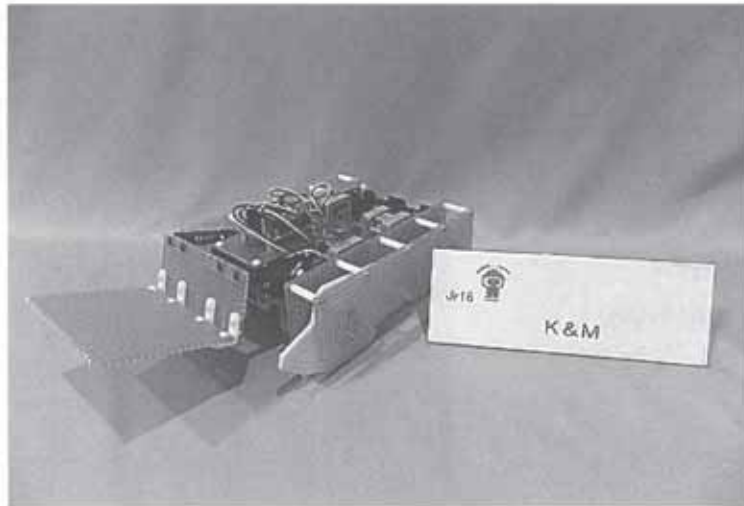
F2 ロボ

<操縦者名>

長谷川 雅人

<学校名>

川崎市立西丸子小学校



No. Jr17

<ロボット名>

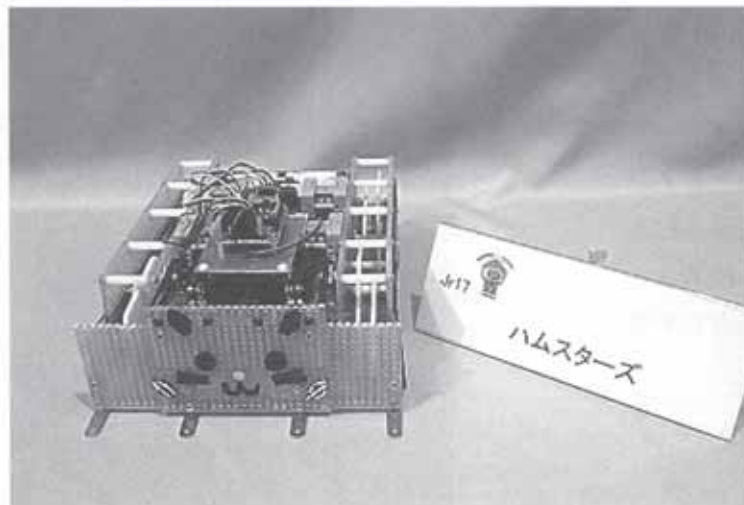
ジャンガリアン

<操縦者名>

渡邊 悠久

<学校名>

川崎市立日吉小学校



No. Jr18

<ロボット名>

ブラック ナイフ

<操縦者名>

矢崎 尊

<学校名>

川崎市立南加瀬小学校



No. Jr19

<ロボット名>

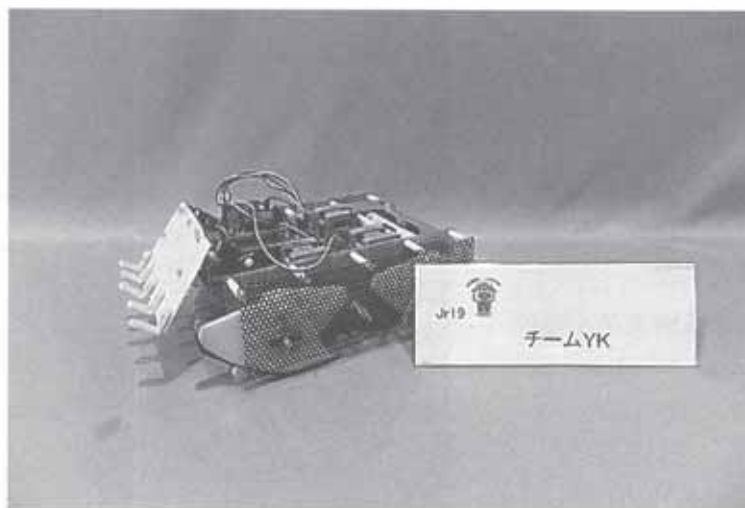
HAYABUSA 龍馬王

<操縦者名>

河瀬 孔太郎

<学校名>

和光鶴川小学校



No. Jr20

<ロボット名>

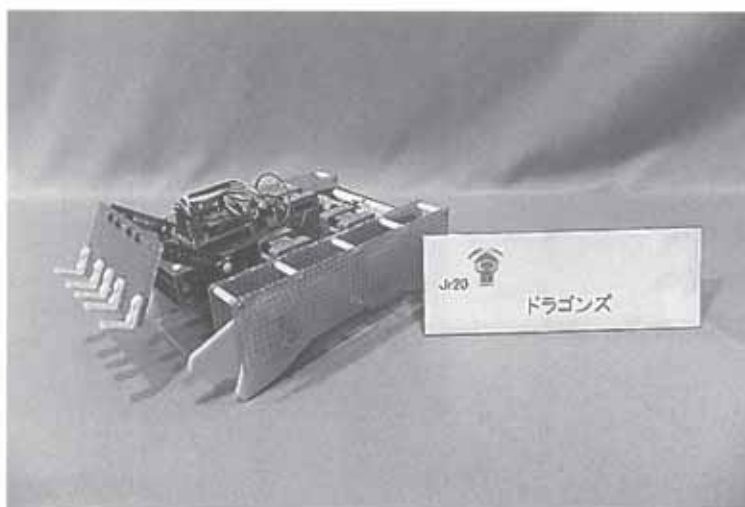
ファイヤードラゴン

<操縦者名>

大久保 仁人

<学校名>

川崎市立下布田小学校



No. Jr21

<ロボット名>

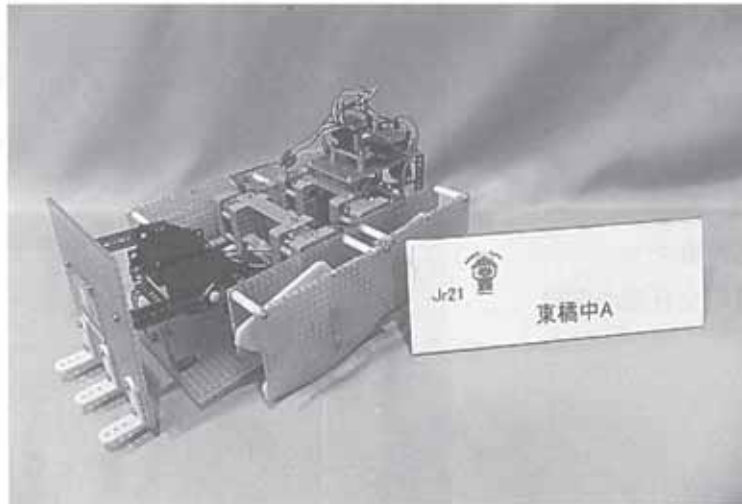
T-90

<操縦者名>

阿部 誠信

<学校名>

川崎市立東橋中学校



No. Jr22

<ロボット名>

レオパルト2A6

<操縦者名>

福田 太一

<学校名>

川崎市立東橋中学校



No. Jr23

<ロボット名>

M1A1

<操縦者名>

春田 拓人

<学校名>

川崎市立東橋中学校



No. Jr24

<ロボット名>

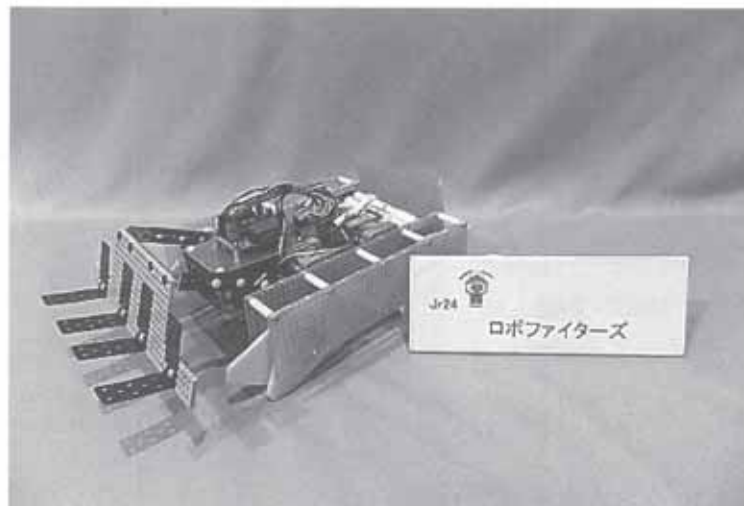
戦機体1号

<操縦者名>

福岡 美歩

<学校名>

川崎市立日吉小学校



No. Jr25

<ロボット名>

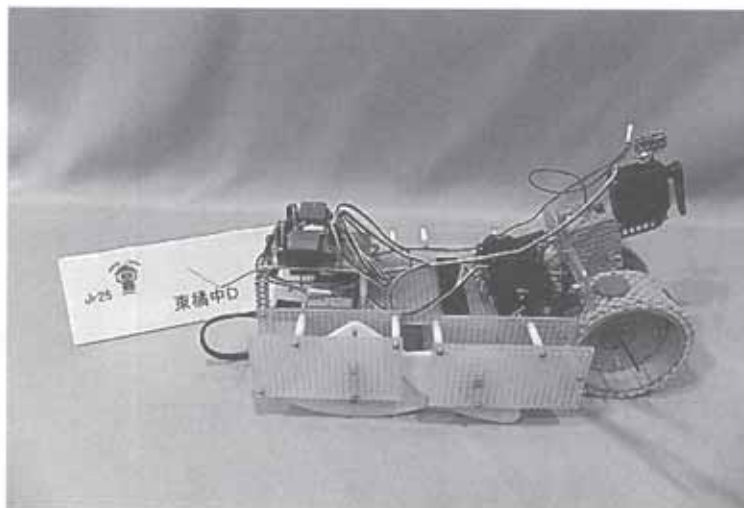
ドザエモン

<操縦者名>

井上 晃一

<学校名>

川崎市立東橋中学校



No. Jr26

<ロボット名>

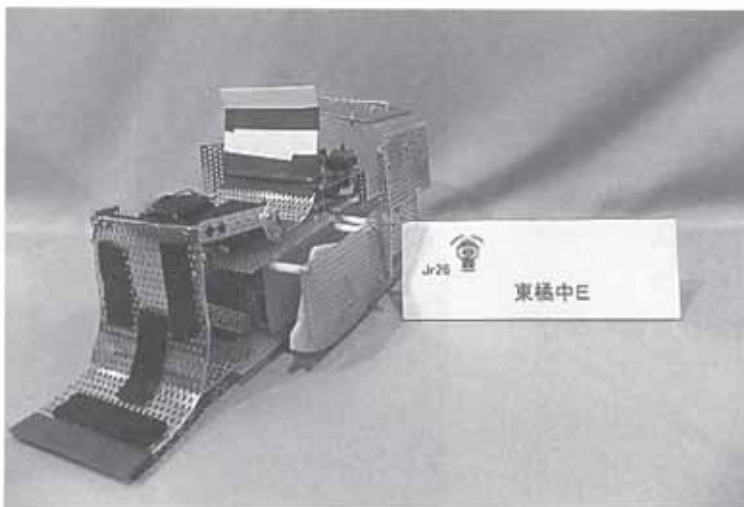
一方通行

<操縦者名>

眞野 凌太

<学校名>

川崎市立東橋中学校



No. Jr27

<ロボット名>

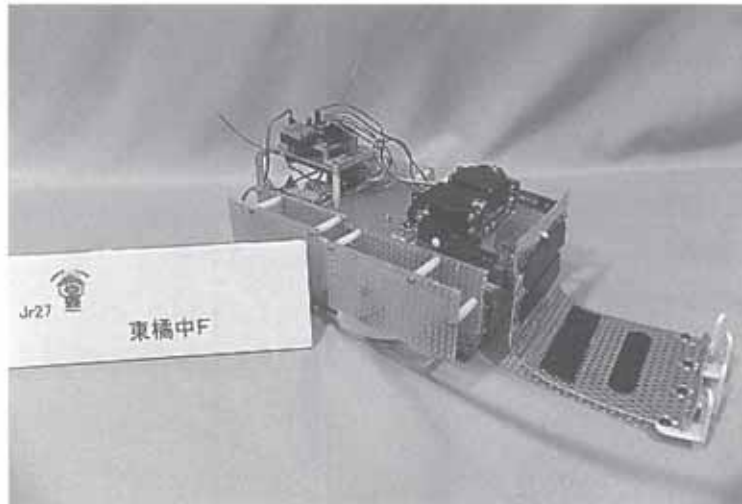
妹子

<操縦者名>

新堀 航平

<学校名>

川崎市立東橋中学校



No. Jr28

<ロボット名>

X1 3号

<操縦者名>

小野 製也

<学校名>

川崎市立大谷戸小学校



No. Jr29

<ロボット名>

Xprime

<操縦者名>

小野 友幹

<学校名>

川崎市立西中原中学校



No. Jr30

<ロボット名>

リベンジ

<操縦者名>

鹿島 啓矢

<学校名>

川崎市立大戸小学校

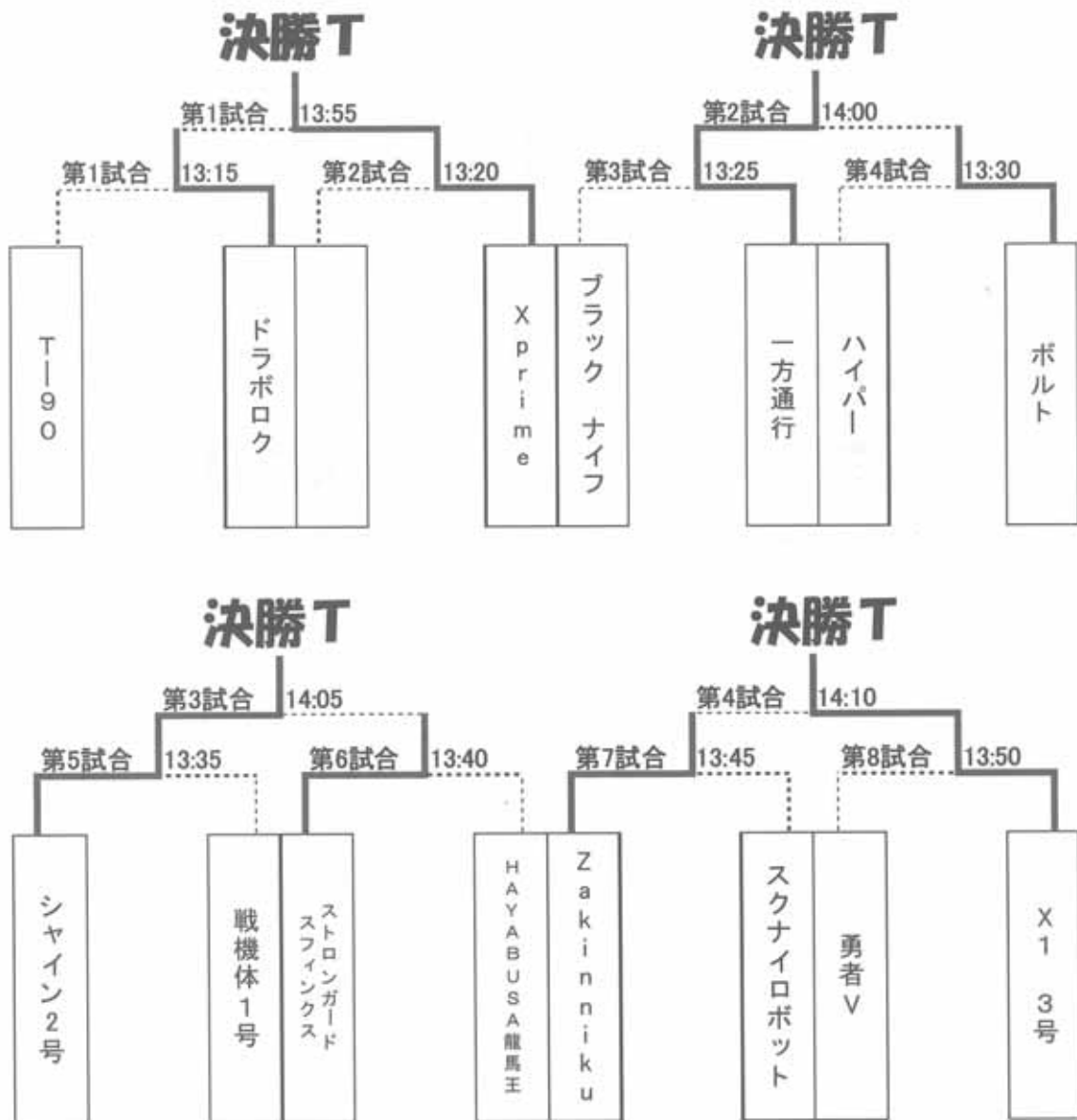




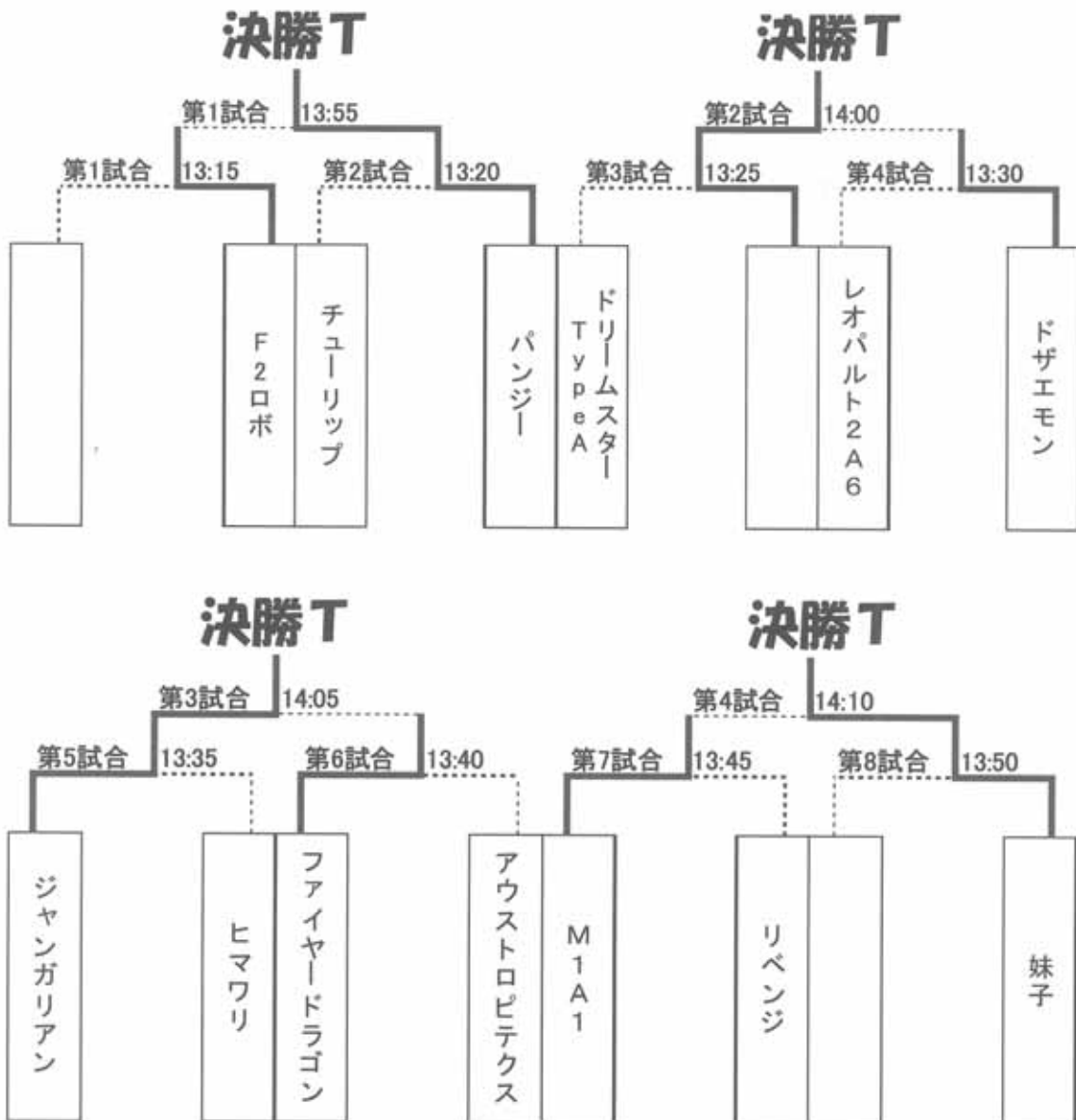
## 8. トーナメント表

### ア. 予選トーナメント

#### (1) Aリング

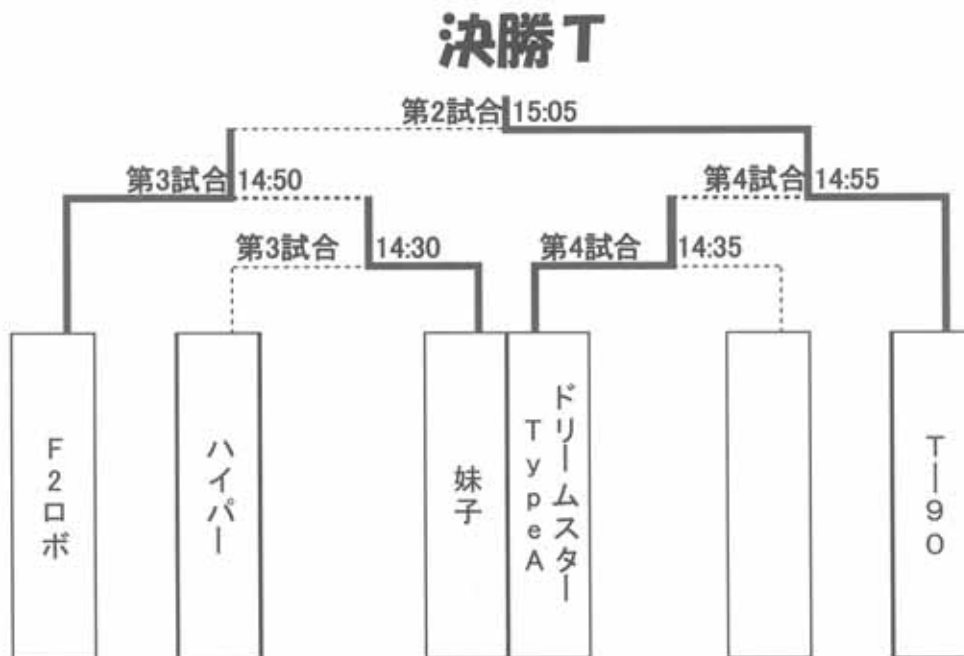


(2) Bリング



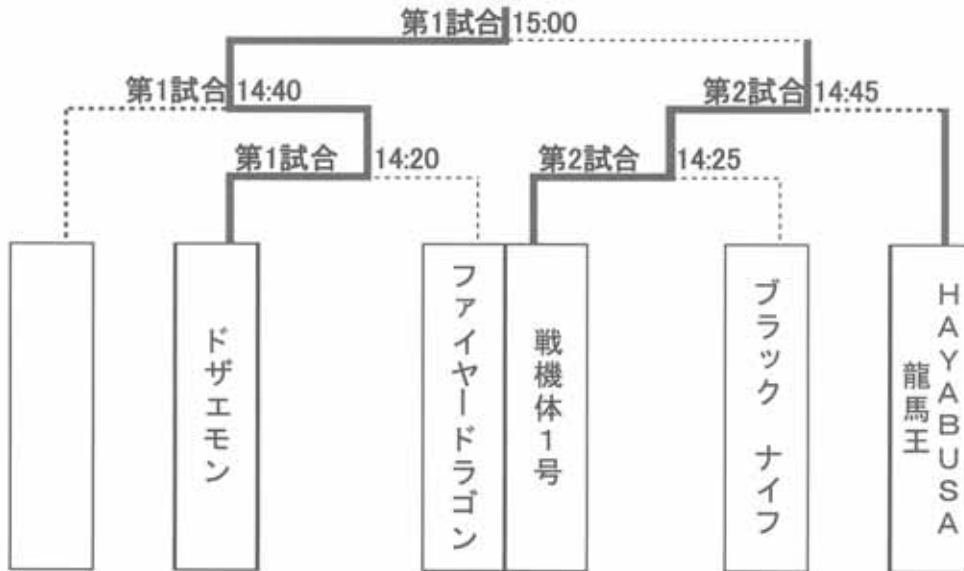
イ. 敗者復活戦

(1) Aリング

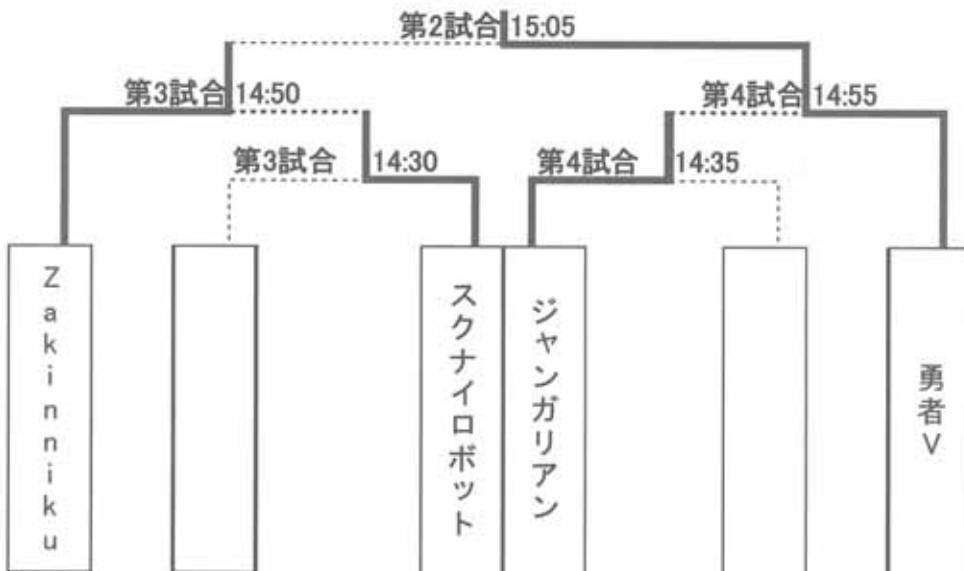


(2) Bリング

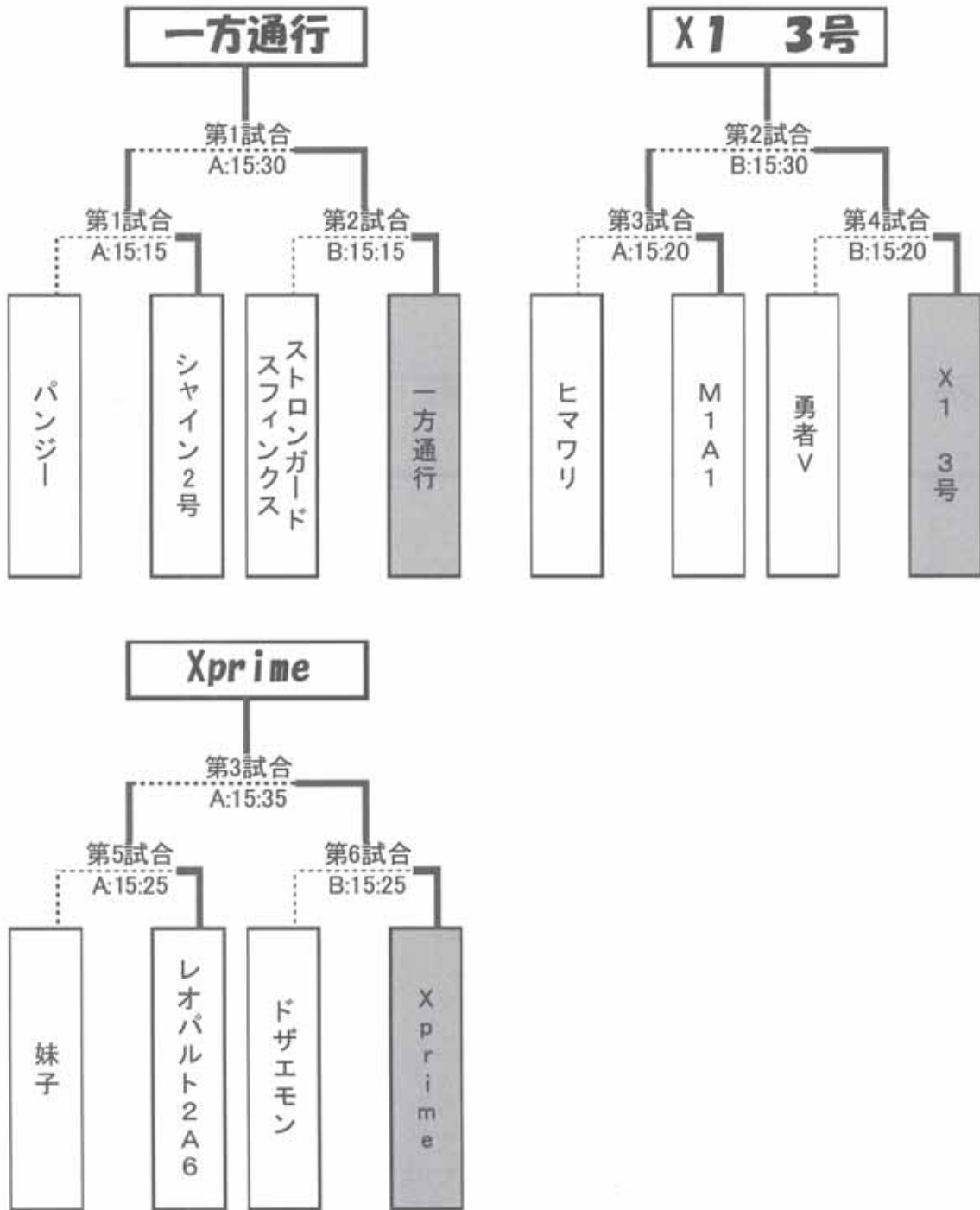
### 決勝T



### 決勝T



ウ. 決勝トーナメント



エ. 優勝決定戦

(1) 出場ロボット・試合結果

登録番号	チーム名	チーム名カナ	ロボット名	操縦者名	操縦者学校名	意気込み
Jr26	東橋中 E	ヒカ <sup>シ</sup> クチハ <sup>シ</sup> ナチュウ イー	一方通行	眞野 凌太	川崎市立東橋 中学校	絶対に勝ってチャンピ オンになる！
Jr29	GRANDIS	グ <sup>ラ</sup> ン デ <sup>ィ</sup> ス	Xprime	小野 友幹	川崎市立西中 原中学校	弟を倒すのはもちろん、 3勝0敗でダントツ1位 を目指します。
Jr28	ロボッ ト1X	ロボ <sup>ッ</sup> トワン エ ックス	X1 3号	小野 製也	川崎市立大谷 戸小学校	決勝戦でお兄ちゃんを 懲らしめたいです。



## VI 各賞の受賞者

## A. Jr. ロボット部門 優勝～第3位

	賞名称	NO	受賞者	賞状	賞品1	賞品2
1	優勝 (財団理事長賞)	Jr28	X1 3号	賞状	アルミ素材のマシニング技術を使った特製のメダル	松山工業王冠
2	準優勝 ( # )	Jr29	Xprime	#	#	
3	第3位 ( # )	Jr-26	一方通行	#	#	

## B. バトルロボット部門 優勝～第3位

	賞名称	NO	受賞者	賞状	賞品1	賞品2
1	優勝 (市長賞)	50	まだ出来てないの、	賞状	へらしぼりトロフィー	双葉電子工業製品
2	準優勝 ( # )	244	鱈	#	へらしぼりトロフィー	
3	第3位 ( # )	4	FUN	#	へらしぼりトロフィー	

## C. バトルロボット部門 企画賞

	賞名称	NO	受賞者	賞金
1	企画賞	48	金蓮花	50,000円

## D. バトルロボット部門 実行委員長賞

	賞名称	NO	受賞者	賞金
1	実行委員長賞	51	がられお	30,000円
2	実行委員長賞	134	K314 24式	30,000円
3	実行委員長賞	169	紅璃夢存覇死喪斗轟	30,000円

## E. バトルロボット部門 企業賞

	賞名称	NO	受賞者	賞品
1	MonotaRO 賞	25	ぶちつよいぶちむさし	150万点から選べる MonotaRO 社製品から5万円分
2	協育賞	224	トリスター-V	株式会社協育取扱商品5万円相当
3	オリジナルマインド賞	108	ダークリバルサー	ジュラルミン、POM板などの材料4万円分セット
4	オリエンタルモーター賞	218	Scarlet	オリエンタルモーター総合カタログから5万円分×1セット・ステッピングモーター学習キット他
5	セントラル技研工業賞	79	ハイボール	特製ジュラルミンランク2個
6	TMC システム賞	215	PMKM	デジタルマルチメーター4個
7	日の出製作所賞	48	金蓮花	デパート商品券10,000円4個
8	大西家具店賞	27	びりびり☆びかちゅSS	キャビネット W280×D210×H2874 個
9	川崎マリーナロータリークラブ賞	92	壘 Gnome	図書券10,000 4セット
10	川崎南工場振興会賞	203	Deer Horn	7000系ジュラルミン3t×500×500 3枚
11	川崎南法人会青年部会賞	65	Shadow Knight	お米
12	東芝賞	67	スパイク F type-R	空気清浄機 4個
13	廣杉計器賞	135	K314 22式 Vier	iPhoneで操縦可能な4翼ヘリコプターAR, Drone (エイアールドローン)
14	松山工業賞	243	鱈	競技ステージ用ゴム板2個

## F. バトルロボット部門 各賞

	賞名称	NO	受賞者	賞金
1	デザイン賞1	217	Rampage	30,000円
2	デザイン賞2	236	雪猫神楽	30,000円
3	ファイティング賞1	19	POTEMKIN	30,000円
4	ファイティング賞2	113	12th-Wシゴキル	30,000円
5	努力賞1	16	Phar Lap	30,000円
6	努力賞2	114	村正	30,000円
7	ユニーク賞1	88	機動戦艦やまだ 一ん	30,000円
8	ユニーク賞2	142	ヒトカマ	30,000円

## G. バトルロボット部門 敢闘賞

	賞名称	NO	受賞者	賞金
1	敢闘賞	1	MENGO SirLion	10,000円
2	敢闘賞	31	20BAK	10,000円
3	敢闘賞	42	ラファール	10,000円
4	敢闘賞	53	Fox 2	10,000円
5	敢闘賞	61	2012	10,000円
6	敢闘賞	69	姉妹オーブ	10,000円
7	敢闘賞	72	Rk-52	10,000円
8	敢闘賞	75	からっ風 Fomalhaut	10,000円
9	敢闘賞	94	Leopard / Zero	10,000円
10	敢闘賞	106	チョコラタ	10,000円
11	敢闘賞	117	Graffias	10,000円
12	敢闘賞	118	ヒノカゲ	10,000円
13	敢闘賞	124	LineLive	10,000円
14	敢闘賞	127	神無月	10,000円
15	敢闘賞	132	Bander Snatch	10,000円
16	敢闘賞	138	六等星	10,000円
17	敢闘賞	163	ウィンターブレイク	10,000円
18	敢闘賞	171	allegro	10,000円
19	敢闘賞	175	M5A2 Delta	10,000円
20	敢闘賞	186	バーさやCar	10,000円

## H. バトルロボット部門 特別戦出場チーム賞

	賞名称	NO	受賞者	賞金
1	特別戦出場チーム賞	86	鏝鎚	10,000円
2	特別戦出場チーム賞	116	EDGE	10,000円
3	特別戦出場チーム賞	119	コアトル	10,000円
4	特別戦出場チーム賞	131	BUG・BUSH!!!	10,000円
5	特別戦出場チーム賞	143	テロートヤンセン	10,000円
6	特別戦出場チーム賞	150	空音	10,000円
7	特別戦出場チーム賞	192	絶対防衛防人君	10,000円
8	特別戦出場チーム賞	234	クシザシタロウ XVI	10,000円

## VII ロボットミニ見本市

企業名	業種	展示品	説明
沖電線株式会社	機器用電線、放電加工機用電極線、通信ケーブル、光製品、フレキシブルプリント基板、ワイヤーハーネス、統合配線システム等の製造、販売	FPC (フレキシブルプリント基板)、FAケーブル (産業ロボット用ケーブル)	<p>・FPCについては、産業機器・医療・情報端末・宇宙開発分野等を中心に、納入実績を持ち、特に長尺(10m以上)のFPC製造は他社に見ないものです。その他、極薄FPC等独自のノウハウを生かした製品で、お客様の要望にお答えしています。また、昨今では、人型ロボット・アーム型ロボット等の関節部や狭小部位への採用事例が増えており、今後、ロボット分野への応用が期待されます。</p> <p>・FAケーブルについては、国内の大手ロボットメーカー・工作機メーカーへの納入実績を持ち、長年培った豊富なノウハウを生かし、多関節・多軸装置に必要な高屈曲性、高捻回性、高撓動性を保有したカスタム品・汎用品を製造しております。</p>
株式会社オリジナルマインド	小型 CNC フライスなどのオリジナル製品の開発、販売。新品、中古のメカトロボ品の販売。	KitMill シリーズ、加工サンプル	<p>新発売した KitMill シリーズを展示します。</p> <p>KitMill シリーズは、2003 年に誕生した mini-CNC シリーズを受け継ぐ新たな卓上 CNC フライス組み立てキットです。mini-CNC シリーズを通じて培った知識と技術をもとに、お客様のご要望にお応えするべく、押出材や鋳物などの新たな技術を導入しました。</p> <p>mini-CNC シリーズから性能が大幅に強化されており、ロボット製作の強い味方になります。ぜひお越しください。</p>
かわさき・神奈川ロボットビジネス協議会	サービスロボットの実用化、産業化に向け神奈川県、川崎市、県内企業などの様々な情報や取組みを集積、発信しています。	サービスロボットの情報発信に欠かさない映像、3DCG アニメ、ホームページ制作の紹介	<p>短い映像で対象物の魅力を最大化するプロモーション映像やプレゼンに効果のある 3DCG アニメーション、また、10 万円のできるブログ付きホームページなどをご紹介します。</p>
株式会社スリー・ディー・エス	株式会社スリー・ディー・エスでは、低価格でありながら、充実した機能と使いやすい操作環境を装備した、コストパフォーマンスの高い 3D デジタルツールを提供しています。	AlibreDesign ArtecScanner FreeForm	<p>AlibreDesign は、3D 環境構築を強力に推進するデスクトップ型の 3 次元ソリッド CAD モデリングツールです。今すぐ、誰でも、どこでも使える新しい環境を提供します。</p> <p>当日は Alibre のトライアル版を配布します。</p> <p>「Artec-MH 3D Scanner (アーテック)」はビデオカメラと同じような感覚であらゆる物体を簡単に 3 次元スキャンすることができる小型・軽量のポータブル 3D スキャナです。とても簡単に 3D デジタルモデルを創り出すことができるリアルタイム 3D カメラです。</p> <p>FREEFORM (フリーフォーム) は実際に触ってみるとよく分かるのですが、モニターに映し出された物体に「触れる」ことができる新しいデザイン CAD です。デバイスのペンツールが物体にあたると本当に当たっている触感が伝わってきます。まるで粘土を造形するかのよう、物体を削ったり、伸ばしたりすることができます。</p>
セントラル技研工業株式会社	<p>・製品の受託開発・製造 (試作から量産まで) (例: 油・空圧機器、自動制御機器、省力化機器、精密機器、ロボットシステム)</p> <p>・部品成形加工</p> <p>・アプリケーション開発</p> <p>・DLC (ダイヤモンド・ライク・カーボン) 受託コーティング</p> <p>・小型 DLC 成膜装置設計製作</p>	第 19 回かわさきロボット競技大会仕様リング関連品の展示と販売	<p>今回は、今年仕様のリング障害物や <i>TRAVELING</i> を中心に展示致します。</p> <p>展示ブースにて展示した製品は大会当日にご注文して頂きますと、会場注文特典として割引価格にて承ります。</p> <p>他にも、アルマイト受託や塗装の受託、焼入れ処理の受託なども承っておりますので、是非ご相談ください。</p>

企業名	業種	展示品	説明
株式会社日 の出製作所	かわロボ仕様ロボキットの 設計・製造。難切削材加工、 機械設計。 ボールネジ、医療関連部品 の製造、試作研究開発、 ゴルフパター、コンクリート 劣化測定器製造・販売等	かわロボ仕様ロボ キットの紹介。ゴ ルフパター（かわ さきものづくりブ ランド）の紹介。 当社製品の紹介。	・かわロボ仕様のロボキットの製作、販売。初心者向けの スターターキットです。中国瀋陽でのロボコンでも使用 されているキットです。また、各種かわロボ部品加工 にも対応しています。かわロボに関する加工相談なら、 当社まで。 ・精密加工の技術を生かし製作された削り出しゴルフパ ター。「たのしいものづくり」から生まれた商品です。 ・チタン、Ni 合金（インコネル）、SUS、アルミ等、当社 加工品の紹介。
株式会社廣 杉計器	製造業（スぺーサーの総合 メーカー）	スぺーサーや各種 留具（ネジ等）の 展示及び即売会	定番の黄銅から軽量のアルミまで、豊富な材種のスぺー サーを取り揃える廣杉計器。今回の見本市では商品の展 示・販売を行います。また 35,000 品番掲載の総合カタ ログ 2012 年版の配布も行いますので、ぜひ弊社ブース にお立ち寄りください。
双葉電子工 業株式会社	ラジコン機器	6 J 送信機、受信機 の展示	双葉ブースではプロボの展示、ロボットカタログの配布 を致します。 来てくれた方。今年もいいことがあります。
松山工業 株式会社	電子・電気部品の製造・販 売 シリコン原材料 ゴム加工品 スポンジ加工品 電磁波対策品 印刷加工品 など	・取扱製品の紹介 （電磁波対策品の サンプル提供）	今回は電磁波対策品を中心に製品の見本などの展示を 実施し、カタログ等を配布する予定です。 また、印刷加工品の一例として、「かわさきロボット競 技大会」のステッカーを製作し、競技者に提供させてい たきます。
株式会社ミ スミ	FA(ファクトリーオートメ ーション)用機械部品など の 企画、販売を行っています。 世界の製造業を裏方として 支えています。	FA 用メカニカル標 準部品のご紹介	FA(ファクトリーオートメーション)に使用されている 精密機械部品を身近に感じてもらえるような展示を 企画しました。アンケートにお答えいただいた方に、 抽選で光る USB メモリなどの景品をプレゼント！ (なくなり次第終了となります。ご了承ください。) ぜひ、お立ち寄りください。



## VIII アンケート

アンケート配布数：204 回答数 131（回答率 64%）

### 1. この大会に参加した動機などについてお聞きします。

ア. 参加した動機は、次のどれですか。（複数回答可）

- 面白そうな大会だから・・・82
- 賞金・賞品が魅力的だから・・・23
- ロボット製作が好きだから・・・95
- ロボット製作のきっかけとして・・・34
- 技術力の向上になるから・・・51
- 参加しやすい大会だから・・・27
- 知人の紹介で・・・8
- 有名な大会だから・・・12
- 社員（学校）教育の一環として・・・15
- その他・・・12

イ. 参加形態は、次のどれですか。

- 個人参加・・・41
- 会社単位で参加・・・6
- 学校単位で参加・・・90

ウ. 参加に際して、会社・学校からの協力（人的・資金的・設備等）はありましたか。

- あった・・・113（設備×53 人的×4 資金×26 材料×8）
- なかった・・・35

エ. 会社・学校でロボット関連の活動を行っている部署はありますか。

- ある・・・84
- ない・・・54

オ. かわさきロボット競技大会以外のロボット競技会に参加（予定）しますか

- する・・・64・（KHK 杯×13・NHK ロボコン×7・ロボワン×6・各文化祭×6・BRAVE×5・相撲ロボット×4etc）
- しない・・・74

### 2. 大会参加を通しての感想などについてお聞きします。

ア. 出場した他のロボットのうち、注目するロボットがありましたら記入してください。

- 機動戦艦やまだーん・・・34（コンセプト、変形能力、山を超えた×4、重量に収まっ

たのがすごい！、名前 etc)

- まだ出来てないの、・・・12 (2年連続の優勝機だから、破壊力、回転アームの減速比 etc)
- 雪猫神楽・・・11 (作りが綺麗、遊びが豊富でありながら強い、鳴き声、小悪魔神楽ではない初めて見る白くてきれいな機体だったから etc)
- BUG・BUSH!!!・・・9 (ユニバーサルジョイントを利用した脚構造、動きと構造が良かった、虫の再現、関節、ワイヤー駆動、今まで見たことのないおもしろい形 etc)
- テロートヤンセン・・・8 (脚が独特、構造の割に良い動きをしていた、去年より脚の技術が格段に上がっていてテオヤンセン機構だと思えないほどの機動力があったから etc)
- からっ風 Fomalhaut・・・7 (変形を目の前で見せてもらえて興奮した、変形機構が気になった、同じうしとら足の派生足を使っていた、動きが滑らか)
- K31424 式・・・6 (操縦の安定感が抜群、デカイ、ロッドの操縦技術、かっこいい、強い etc)
- セトカワ・・・5 (各足にサーボを使っている踏破力がすごい、ステアリングがかっこいい etc)
- あるていめっと☆きーくん・・・4 (機体が大きいのかわロボ大会でも異様な形状をしているのでどんな戦いをするのか (結局実機審査会で落ちたけど etc)
- その他 (桜-sakuya-夜、双発双胴 T プレイカー、金蓮花、魂魅裂片妖、絶対防御防人君、もののふ etc)

イ. 今回出場したロボットの製作にあたり、部品調達や機体の加工を発注した企業がありますか。

- ある・・・59 (・MonotaR0×19・小原歯車工業×18・ミスミ×10・オリジナルマインド×10・廣杉計器×8・日の出製作所×1・松山工業×1etc)
- ない・・・67

ウ. 今回出場したロボットの製作にあたり、部品などを購入した店舗名を教えてください。

- MonotaR0×31・オリジナルマインド×13・西川電子×11・フタバ産業×10・廣杉計器×10・ミスミ×8・各ホームセンター×5etc

エ. 今回出場したロボットの製作費・製作日数はどのくらいですか

- 製作費用 (30 万円以上～50 万円未満×1・20 万円以上～30 円万未満×3・10 万円以上～20 万円未満×2・8 万円以上～10 万円未満×7・5 万円以上～8 万円未満×35・1 万円以上～5 万円未満×35・1 万円未満×2・不明×7)
- 製作日数 (12 ヶ月以上×2・10 ヶ月以上～12 ヶ月未満×5・7 ヶ月以上～10 ヶ月未満×6・5 ヶ月以上～7 ヶ月未満×20・3 ヶ月以上～5 ヶ月未満×38・1 ヶ月以上～3 ヶ月未満×33・1 ヶ月未満×5・不明×2)

オ. 大会出場を通して何か成果はありましたか。(複数回答可)

- 他のチームの人と人的・技術的な交流がはかれた・・・51
- 自分の能力向上に役に立った・・・76
- 自分の仕事や研究に役に立った・・・20
- 会社・学校内でロボットに関連した活動を行う契機となった・・・10



- 研修・授業・クラブ活動等の一環として取り上げ、効果があった・・・34
- 今後、関連した分野に進学・就職しようと思う・・・19
- 過去この大会に参加された知人や関連部署の方で、現在ロボットの開発や研究に携わっている（進路に進まれた）方がいればお知らせください・・・13
- その他・・・3

### 3. かわさきロボット競技大会全般についてお聞きします。

#### ア. かわさきロボット競技大会のイメージは（複数回答可）

- 参加しやすい大会・・・77 参加しにくい大会・・・13
- 技術的に高いレベルの大会・・・58 技術的に低レベルの大会・・・1
- 全国的に有名な大会・・・16 知名度の低い大会・・・21
- 学生向けの大会・・・30 社会人向けの大会・・・13
- ロボットづくりの登竜門的な大会・・・37 その他・・・1

#### イ. 今大会から参加者マニュアル配布について

- 賛成・・・128
- 反対・・・0
- その他記載して欲しいもの（過去の優勝機体・大会直前の修正は避けて欲しい・送受信機の規定の詳細・サーボモータに関する規定・電装系のアドバイス・安全対策・更新が検討されている大会規則・書類審査に落ちる例の一覧書類作成のFAQにも載せてほしい・verUPによる変更点の明記・エントリーの手順をはっきりとお願いします。引率した学生がエントリー不完全（写真撮影後まで行ったがゼッケンを受け取らなかった）で失格しました。

#### ウ. 来年もかわさきロボット競技大会に参加をしたいと思えますか

- 来年も必ず参加する・・・43
- 参加する予定（参加したい）・・・54
- 参加するつもりはない・・・1
- 分からない・・・21

#### エ. 今年度末にロボット技術交流会を予定していますが、講演を聞きたい講師やテーマがあればご記入ください。（大会出場者の方でも結構です）

- 自作回路へのアドバイス・見世物としての技術・「打倒回転シールド」の講演をして欲しい
- 中嶋有介さん（アーム機構について）・マスコットキャラクターについて・Rockyの柴田さん
- ロボットの脚部に使える・見えそうな構造について・電装系関係・電子機器について
- かわさきロボットに使用可能な、金属・樹脂材料とその加工方法について
- 鍼 AIRDRIVER さんの電子制御やセンシング（自動アーム）について
- 自作 CNC 器機について・3DCAD の使い方・脚回りの設計に関して
- 一般では購入できない材料や部品、道具の入手方法やアルマイトや業者による塗装の紹介や相談など
- サロンの自動加工機の使用条件など
- 原発対応ロボット：しろやぎは全身防塵可能な脚型ロボットとして9月のロボット学

会の原発対応ロボットセッションで発表しました。かわさきの非車輪足回りは、しろやぎ同様に全身防塵可能と思われます。東北大の田所論先生などはいかがでしょう  
か。

#### オ. 過去参加機体をお持ちですか

- 持っている…77
- 持っていない…54

### 4. 今後のかわさきロボット競技大会の競技内容をより発展・充実させていくために取り入れたら良いと思われる競技部門・規則の見直し、開催方法等があればお知らせください（例：レベル別大会・地方予選会等）

#### ア. 競技部門

- 2VS2 等の複数バトル・団体戦・関西での練習会・関西、関東で地方大会として予選を行う
- レスキュー部門・地方大会・学生大会・機体サイズ別大会・自動制御部門・自律部門
- 学生のみや今まで通り社会人と学生の混同などのように出場クラスを複数設けてみる。
- 小型機の部門・実力差別大会

#### イ. 規制・規制の見直し

- 制限を 5Kg くらいにして欲しい・電池：リフェの解禁・脚に丸輪を付け加える
- バッテリーの電圧制限（高出力過ぎで危険）・バッテリーの見直し（Nlcd は入手が困難です）
- ロボットの部品が飛んだ状態での競技続行はとても危険だと思いました。規則の見直しとして、部品の破損等も負けとして判定し、試合を続けられないほうが良いと考えます。
- 入手困難になってきた Ni-Cd、Ni-MH の代わりに Li-fe を使用可能にして欲しい・リチウム系バッテリーの導入  
モーターの規制をなくす・バッテリーはリチウムポリマー可
- そろそろ ni-hm バッテリーの購入ルートも限られて来たので出来るだけ早い段階でリチウム系バッテリーの使用を許可して欲しい
- NiCd、NiMH 以外のバッテリー（LiFe 等）を使用可能か検討して頂きたいです。
- NiCd、NiMH はラジコン市場で減ってきているため、探すのが大変です。
- NiCd、NiMH バッテリーの入手が困難です。ラジコンショップ等で販売されているリチウム系バッテリーを使用できるようにしてもらえると入手が楽になります。
- アルミのぶつかる音が痛いので、アルミ素材の使用を禁止。
- ポイント制の導入（ダウン回数による減点など）・モーター数に制限・台引きをなし
- 4人での参加は社会人ではまず無理・安全対策の徹底、あるいは出力制限
- モータ数、バッテリーの電圧の制限（安全性の確保、出力競争からアイデア重視へすべきでは？）

## 5. 最後にその他この大会に対するご意見や、今後よりよい大会としていくためのアドバイス等がございましたらご記入してください。

### ア. 会場関係・リング関係

- フィールドに穴を開ける・フィールドを大きくする・控え室をもっと広げる・練習場所をもっと多くする。
- 実際のコートで練習したい・山が大きすぎてロットや大型機では参加し難い。
- 障害物が大きいと、大型機体はかなり有利になっている、もう少し中型機を目安にした障害物にして欲しい。
- 冷房が効きすぎです・控え室の座席を団体ごとにまとめて欲しい・もう少し広い会場で行いたいです。
- 次の試合に出場する選手が出場しやすくするためにも、次の試合の出場選手専用の待機場所もあって欲しかったです。
- 回転アームは非常に危険である。中には「単に振り回すのは禁止。相手のロボットを破壊するのもは禁止」に反しているように思えるものも多い（質量体を振り回す、高回転等）。「ものづくりの登竜門」とうたいながら、明らかに安全性の意識が欠如しているように感じました。
- 大会当日の試験走行に実際のフィールドを使用したい。
- 4階の控え室がさむい。
- 予選で2回負けると終了なので、誰でも好きなように戦えるフィールドを解放して欲しい（交流も兼ねて）。
- 真ん中の山がリングに対して大きすぎる為、リングをもう少し大きくして欲しい  
・透明な柵は来年もお願いします。・試合の進行状況がどこにいても誰にでもわかるようにして欲しい。
- ・スタート台撤去の人が集まりません。撤去の必要のないルールに見直してほしい。
- ・試合開始時刻が待合室でリアルタイムに把握できたほうが良い。4階から1階へ何度も移動する必要があり大変。
- スタート台から出られない機体が棄権となってしまったため、敗者復活戦のトーナメント表がスカスカで少し寂しかったです。
- ・フィールド中央の障害物が大きすぎるため、待ち戦法の試合が多く見られた。「頑張れば乗り越えられる」くらいの大きさのものにしてほしい。
- 機体の高速化や巨大化が進んでいるため、リングのサイズを大きくした方が観客からしても動きのある試合内容が見られ、面白いのではないのでしょうか？
- 予選のようなリング周辺のアクリル保護板を、本戦でも少なくとも観客席側に設けるべきかと思えます。
- 観客席に部品が飛んでこないような何かしらの対策をして欲しい。

### イ. 大会運営・審判等

- メガネをつけると気分が悪くなるので自己責任の選択式にして欲しい。通常、裸眼なので違和感がある。
- もっと審判を育てて下さい・メガネオンザメガネは辞めて欲しい・審判と参加者の安全対策も急務。
- 保護メガネをメガネ用の人用にしてください。メガネがぐらぐらして困りました。
- 判定をもっと早くして欲しい・リングの仕様変更を大会の閉会式等早い段階で参加者に通知して欲しい。



- 今後も競技会を続けるために安全性の追求・故障試合ばかりでつまらない。
- 控室の管理をやっている人間がうるさい。全員とは言いませんが、ピリピリとした空気を読まず、ダラダラと大声でしゃべっている人間がいます非常に不快ですしゃべるなどはいませんが、喋る事に夢中になっているのは問題ではないでしょうか。
- 以前に比べ面白い機構やギミックが激減した。最低限の試合するためにも以前に比べ相当の強度が必要で、特に個人での新規参入者を阻害しているのでは。
- 審判の判定を統一してほしい。
- 部品を場外へ飛ばすと試合中断→強度の問題もあるので負けには出来ないが、中断の可能性があれば攻撃側への抑止効果になるとともに、さらなる部品飛散の防止になる。
- 場外でのアーム動作禁止→人体に害を及ぼすアームでもリング上で動作するだけなら全く問題はないが、転倒後復帰する為にむやみにアームを動かすと審判や操縦者に危害を及ぼす可能性がある。「動作させると負け」だと負け覚悟で転倒復帰するため意味がないので失格が適切。実際に適用は難しいが、ルールに一文追加するだけで効果あり。

## ウ. 要望




- アンケート用にボールペンをつけて欲しい
- HP の機体の写真を大きくして欲しい (PC の壁紙にしたいから)。
- 書類再提出の必要性を明確にして欲しい。大丈夫だと思ったが、受付時の審査で注意を受けた (構造、攻撃方法は変更していないが、転倒復帰できるようにしていた)。
- スタッフ全員が猫耳を装備する！・マニュアルに受付開始時刻を記載して欲しい。
- 実機審査の見直し：機体資料作成についての講義を行った後、実機審査 (走行可能か否か) を通過したチームでくじ引き等の方が次の年につながると思う。※現在のタイムトライアルはかわさきロボットの審査としてはふさわしくないと思う。
- 他団体、地方自治体との姉妹大会 (出場ロボットの規格を同じとして)。地方大会での出場ロボがかわさき大会でも出場できれば面白いのではないのでしょうか。
- 年2回とかのほうがイベントとして盛り上がりそう・バトルの日程・空き時間。
- 機体ごとのスペックを独自で判断したものを作って欲しい・実機審査会の審査方法をバトルにしてほしい。
- 実機審査の箱を倒すというのは、扇風機のような回転アームにはむずかしいと思われる。ふっ飛ばし (はじきとばし) てしまったり。アームに不利、有利のない足によって実機審査を決めて欲しい。
- 実機審査を行うくらいなら、金曜も普通の予選をして欲しい。
- 賞金増加してほしい・アンケートの項目が多い・年に数回開いて欲しい。
- 夏・冬の年二回開催 (レギュレーションは細部の修正や安全対策を除き同一とする)
- 8ch 以上のプロボを使えるようにしてほしい。
- 同じ仕様のロボットで連続して参加できるようなレギュレーションを望みます。環境等で毎回新型を作れない場合がある。
- 神奈川県川崎市発祥なだけあって、関東圏では知名度があり、参加者も多いが、その他地域の参加者が少ないと思う。川崎市のみならず、その他地域でも対外試合や技術交流会を開いてほしい。
- モータ質量あたりの出力が 380 モータを下回るモータをいくつか指定するなどして、小さなモータを使えるようにしてほしい。

## エ. 激励・その他

- 昨年より、審判が育っていて驚きました。

- 来年もよろしくおねがいします。
- この大会のために、わざわざハンガリーから帰国しました。それくらいかわロボが大好きです。
- 楽しかったです・今回のポリカ壁はよかったと思う・アクリルの壁がよかった
- 足が思うように動かず負けてしまったが、マシンを組立て出場することができて良かった。次はもっと大会を楽しめるロボットを作りたい。
- おつかれさまです。楽しかったです。
- とても良い経験になりました。本日はありがとうございました。
- 今年は良かったと思う。
- 今回の大会が一番良かったと思う。
- 非常に楽しくやらせて頂きました。今後も参加したいと思います。
- 来年も続けて下さい。面白すぎてやめられません
- 学生の教育に大変効果のある大会だと感じています。来年も続けて下さい。今年のマシンは企画倒れにならず、動作してよかった。
- 来年の20回大会も頑張ってください。
- いつも運営ありがとうございます。今回、予選トーナメントAリングの横のドアが開いていたためスムーズに移動できました。
- 初日のフェンスは人の流れを整理する役目も果たしていたようでとても良かったと思います。また、個人的には失格（機構変更、書類不備）という形で運営の方々にご迷惑をおかけすることになり、大変申し訳ありませんでした。
- 今年リングは、中央の障害物を挟んだかけひきが可能となり、良かったと思います。
- 今年で二回目の参加となりますが、この大会はロボットのことも、ロボットのことでないことも学ぶことのできる場であると思います。こういう風な大会を通してロボットの輪が広がっていくのはとてもいいなと思います。

## IX デモンストレーション

<p>第8回かわさき楽大師昭和まつり                  期間                  平成24年4月14日(土)・15日(日)                  場所                  大師公園</p>	
<p>日中ロボット競技会                  期間                  平成24年8月30日(木)～9月6日(木)                  場所                  中国瀋陽市 第11回中国国際装備製造業博覧会会場</p>	
<p>連連つなごう川崎                  期間                  平成24年10月20日(土)・21日(日)                  場所                  川崎市役所前 駐車場広場</p>	



# 資 料





# 第19回 かわさきロボット競技大会



本大会は、ものづくり都市「川崎」に蓄積された技術や人材をさらに発展・継承させるため、「若者のものづくり登壇」として、総合技術的なロボットの製作を通じ、ものづくりを体験する場の提供と、次世代産業を担う技術者の育成、技術力の向上を図ります。

- ◆日 時
  - ・バトルロボット部門 平成24年8月25日(土)・26日(日)
  - ・Jr.ロボット部門 平成24年8月17日(金)・26日(日)
- ◆会 場 川崎市産業振興会館(川崎市幸区堀川町66番地20)
- ◆募集期間 平成24年4月2日(月)～5月4日(金)

- ◆内 容
  - バトルロボット部門
    - ・競技内容 脚・腕構造を持つラジコン型ロボットによる異種格闘技戦
    - ・競技方式 トーナメント方式  
(予選：1本勝負、敗者復活戦あり・決勝：3本勝負)
    - ・募集数 204チーム 応募多数の場合別途審査会を行います。
    - ・参加費 社会人10,000円 学生8,000円



かわさきロボット競技大会参加ロボット「つば九郎」

- ※詳細はホームページをご覧ください。
- Jr.ロボット部門
  - ・市内の小中学生を対象に脚・腕構造を持つロボットキットを提供しロボットの基礎知識から、組立作業に至るまでの一連の製作を、講師の指導を受けながら行います。また、組上げた機体の製作発表として競技大会を行います。
  - ・製作教室 平成24年6月23日(土)・30日(土)・7月21日(土)・8月11日(土)(計4回)
  - ・募集数 24チーム
  - ・参加費 3,000円(8月17日(金)・26日(日)の競技大会参加費込み)
- ※詳細はホームページをご覧ください。

- ◆共 催 川崎市・公益財団法人川崎市産業振興財団
- 【申し込み・問い合わせ先】
  - かわさきロボット競技大会事務局
  - 公益財団法人川崎市産業振興財団事業推進課
  - ☎044-548-4117 (平日9時～17時)
  - E-mail kawarobo@kawasaki-net.ne.jp
  - URL <http://www.kawasaki-net.ne.jp/robo>

市 政 だ よ り

# かわさき

サンキューサンキュー

市政に関する相談・ご意見 お問い合わせは **サンキューコールかわさき** ☎044-200-3939 午前8時～午後9時(年中無休)

2012年(平成24年) No.1046

## 8/1

143万7520人  
前年同期比6,977人増

67万1941世帯  
(24.71世帯)

【ホームページ】  
<http://www.city.kawasaki.jp/>

【モバイルかわさき】  
<http://www.city.kawasaki.jp/k/>

再生紙を使用しています

□かわさきロボット競技大会

①8月17日(金)13時～17時…ジュニアロボット予選トーナメント。②8月25日(土)、26日(日)、9時半～18時…25日はバトルロボット予選トーナメント、26日はジュニア・バトル両方の決勝トーナメント。いずれも産業振興会館。ロボットの格闘技戦を観戦できます。ジュニアは市内の小・中学生が講師の指導を受け、オリジナルロボットキットで作製したロボット。バトルは脚・腕構造を持つラジコン型ロボット。☎産業振興財団☎548-4117、☎548-4151。



産業情報

# かわさき 2012年 8月号

8月1日発行 (通算288号)

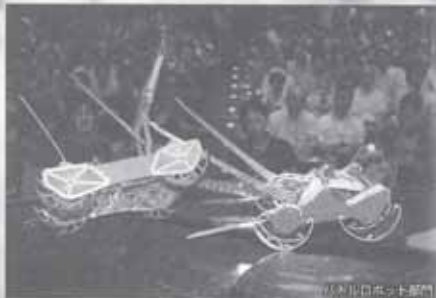
<http://www.kawasaki-net.ne.jp>

公益財団法人 川崎市産業振興財団  
〒212-0013  
川崎市幸区堀川町88-20  
☎044-548-4117 044-543-4110



## 第19回 ものづくり登竜門

# かわさきロボット競技大会



バトルロボット部門



ジュニアロボット部門

2012年 **8/17** 日 日 13:00~17:00  
ジュニアロボット部門予選

**25** 日 9:30~18:00  
バトルロボット部門予選

**26** 日 9:30~18:00  
バトルロボット部門・ジュニアロボット部門順位決定戦

**会場** 川崎市産業振興会館(1階ホール)

**開催内容** バトルロボット部門、ジュニアロボット部門、ロボットミニ見本市

**共 催** 川崎市・公益財団法人川崎市産業振興財団  
**監 査** 第19回かわさきロボット競技大会実行委員会  
**後 援** NHK横浜放送局/社団法人日本ロボット工業会/独立行政法人新エネルギー・産業技術総合開発機構/関東経済産業局/神奈川県/川崎市教育委員会/かわさき・神奈川ロボットビジネス協議会  
**協 賛** 株式会社MonoteRO/協賛産業界株式会社/日本工学院専門学校・日本工学院八王子専門学校/沖電研株式会社/株式会社 オリジナルマインド/創発サービス株式会社/株式会社 山崎製作所/オリエントルモーター 株式会社/川崎信用金庫/株式会社グリーンテクノ/株式会社 サンライオートメーション/セントラル技術工業 株式会社/セントラル電子制御株式会社/TMCシステム株式会社/東海技研株式会社/株式会社日の出製作所/双葉電子工業 株式会社/東通JAPAN 有限会社/株式会社大西興業/川崎マリンロータリークラブ/川崎商工振興会/社団法人 川崎商工会 青年協会/株式会社東芝/株式会社 調剤設計/船山工業株式会社

# ROBOT Festival

川崎でロボットが生まれる!人が育つ!

URL <http://www.kawasaki-net.ne.jp/robo/>

### 表紙解説

## 第19回 かわさきロボット競技大会

メカニクス、エレクトロニクス、コンピュータ技術等を融合する総合技術的なロボットの製作を通して、具体的なものづくりを体験する場の提供と次世代産業を担う技術者の育成、技術力の向上を図ることを目的にかわさきロボット競技大会を開催します。バトルロボット部門の他、Jr.ロボット部門もユニークなロボットが集まり注目です。

**見学自由**

また、大会期間中、ロボット製作に関連する技術を持った企業の出展やロボット展示を行う「ロボットミニ見本市」も併せて開催します。皆様のご来場をお待ちしております。

### 参加者からのメッセージ

Mr-1 (大阪工業大学 機械工学研究部OB8-17)  
井上弘基さん(16回~18回参加)

「かわさきロボット競技大会」に出場したきっかけは大学のサークルでした。力を合わせて1つのロボットを作る。簡単なようで難しく、試行錯誤の連続でしたが、製作に行き詰まれば先輩・友人の助けがありました。そうする事で自然と技術・仲間の輪が広がっていくのを感じました。完成まで苦労はしますが、完成した自分のロボットが動く時は感動ものです。出場する方々はもちろん、観客の方々がフィールドから目が離せなくなるような、熱いバトルが繰り広げられるのが「かわさきロボット競技大会」です!!今年も「全力全開」!!がんばります!!

中央大学精密機械工学研究部 島野 聡さん(17回~18回参加)  
かわさきロボット競技大会に設けられたルールはほんの僅かです。その為、実に様々な設計のロボットが存在します。しかし、どの様な設計のロボットにも長所と短所があり、必ず勝てる最適解は存在しません。一般的なロボットならば「通れば良い」等の、わかりやすい法則が存在すると思いますが、かわさきにはそれが無いのです。そして、相手の短所を突くことができれば誰にでも勝利のチャンスがあります。その短所を突くための奇抜な発想を受け入れる懐の深さ。かわさきは持っているのです。実際、奇想天外なロボットが大会上位に食い込むこともありました。私はこのかわさきの懐の深さ、自由度の高さのおかげでとても楽しく大会に取り組むことができました。皆さんも是非、この自由奔放なかわさきを体験してみてください。

【問い合わせ先】

かわさきロボット競技大会事務局 ☎044-548-4117 E-mail [robo19@kawasaki-net.ne.jp](mailto:robo19@kawasaki-net.ne.jp) URL <http://www.kawasaki-net.ne.jp/robo/>

私と家族のハッピーライフ

# ぱど

8月25日(土)、26日(日) 幸区

## 第19回かわさき ロボット競技大会

1台たりとも同じロボットがない!今年も「若者のものづくり登竜門」でアイデア満載の手作りロボットが、白熱した戦いを繰り広げます。エントリーした254チームの頂点はどんなロボットか期待が膨らみます。

川崎市産業振興会館  
9:30~18:00 無料  
川崎市幸区堀川町66-20  
JR川崎駅より徒歩8分  
044-548-4117  
<http://www.kawasaki-net.ne.jp/robo/>



小学3年生から中学生までのジュニア部門での、大人観覧の観覧も必要!

みんなの **広場**

川崎市シティセールス・広報室  
毎週金曜日掲載

## 観戦しませんか

ロボットの熱い戦いを

「かわさきロボットか。競技大会」開催のお知らせ

8月25日(土)、26日(日)に川崎市産業振興会館で、ロボット競技大会が開催されます。

脚・腕構造を持つフット型ロボットによる異種格闘技戦です。対戦相手不倒すか、リング場の外へ押し出せば勝ちとなるルールで行われます。

会場には、ものづくりの担い手たちが作った創造性に富んだロボットたちがずらり。

白熱した戦いを観戦し、足を運んでみませんか。

8月25日(土)、26日(日)に川崎市産業振興会館(川崎駅から徒歩8分)で開催。

内容: 予選トーナメント: 8月25日  
決勝トーナメント: 8月26日

※26日午後2時35分〜3時15分

会場: 川崎市産業振興会館(川崎駅から徒歩8分)

問い合わせ: 川崎市産業振興財団 044-548-4117、ファクス 044-548-4151

には、市内小・中学生を対象に行われるジュニアロボット競技大会の順位決定戦も



手に汗握る試合が



# 手作りロボット最強争い



自作ロボットを巧みに操る参加者（25日、川崎市幸区で）

手作りロボットを対戦させる「かわさきロボット競技大会」の予選が25日、川崎市幸区の市産業振興会館で行われた。  
 若手技術者を育成するため、市と市産業振興財団が共催するイベントで、参加者からは「かわさきロボ」の略称で親しまれている。  
 今回は全国から高校生や社会人など204チームが参加。約2層四方のリングで戦い、相手のロボットをリング外に押し出したり、ひっくり返したりすれば勝ち。会場は熱気に包まれ、拍手や歓声が上がっていた。26日午前10時から決勝トーナメントが行われる。  
 決勝トーナメントに進んだ中央大学4年の平野龍一さん(22)は「設計や対戦だけでなく、参加者同士の情報交換も楽しみで参加している」と話していた。

## 8. ホームページから シニア応援ロボット 2012年8月26日

シニア自身が選んだおすすめイベント情報や取材レポートなどの情報を提供します。 文字サイズ **中** **大**

**かわさき シニア応援サイト** シニアリポーターによる  
おすすめイベント & 取材レポート

トップページ	おすすめイベント情報	取材レポート一覧	シニアリポーターとは
--------	------------	----------	------------

シニアリポーターの **取材レポート** ~リポーターが取材したイベントをご紹介します!~

### かわさきに ロボットが来た

■ 取材日 2012年08月26日(日)  
 ■ イベント名 第19回 かわさきロボット競技大会  
 ■ リポーター 宮島 賢治



火花を散らす準優勝の番号(右)



競技会に参加した只一の女子チーム

かわさきにも毎年ロボットたちが集まる。それは、バトルロボットの競技大会で、今年で19回を数える。神奈川・東京を中心に全国から254チームの強豪が集まって二日間戦う。市と財団が総合技術的なロボット製作技術を通じ、若手技術者の育成につなげようと毎年夏休みの終わりの時期に開催している。

会場は、高校生、大学生、学生08や会社のメンバーで色めき立っていた。使用できるロボットは自作で、使われるモーターやラジコンには公平を規するための機種制限があり、たて70cm、よこ25cm、奥行き35cm、重量3.5kgを車検と称して毎回測定される。まさにボクシングの試合前の計量だ。

無線操縦のクリスタルチップを受取ってから試合に挑む。一日目は予選で、一本勝負で三回戦まで、それに負けたチームは敗者復活戦を行い、48チームに絞られた。予選トーナメント戦に勝ち残ったチームが翌日3本勝負で三回戦まで戦う。そこはものすごいロボットの戦いの場であり、まさに真剣ガチンコ勝負。スタートからつまずく者、地団駄を踏んで動けなくなるもの、見掛け倒しで自分から落ちてゆくもの、背後から廻って相手をひっくり返す者、何回ひっくり返っても起き上がるもの、けむりで退場するもの、様々である。



残った三チームの総当り戦で今年の最強ロボットが決まる。決勝は、今年から変更したリングの山高を意識してか、横から攻めるザリガニ状のアームを持つ「鎧（しのぎ）号」と、強固、堅牢で鋭い回転板を持つ「まだ出来てない号」の壮烈な戦いで、相手のはらわたをえぐるが如く伝送部をもぎ取った「まだ出来てない号」が勝った。それはすごい戦だった。これで彼らの夏が終わった。

競技後、協賛企業のミニ見本市が関連する技術・商品の展示を見た。市場価格より安価とあって、ロボット作成マニアが部品などを買い求めていた。

◎次回のかわさきロボット競技大会（第20回）

開催・共催；川崎市・川崎市産業振興財団

開催日；平成25年8月24日25日 川崎市産業振興会館  
川崎市幸区堀川町66-20

交通；JR川崎駅から徒歩約8分 京急川崎駅から徒歩約7分



優勝した堅牢の「まだ出来てない号」



声援でにぎ合う会場風景



販あう協賛企業のミニ見本市

 シニアリポーターの感想

約30年後、シニアの仲間入りする若者のものづくり基盤技術を支える創造性の富んだ若者の祭典のかわさきロボット大会、ずっと陰ながら声援して行こうと思いました。

# 自慢のロボット熱戦

## かわさき 力作ぞろい到大歓声 競技大会



工夫を凝らしたロボットがリング上でぶつかり合うたびに、会場からは歓声が上がっていた  
—川崎市幸区の市産業振興会館

大会は、若い人にもづくりへの関心を深めてもらうべく、市と市産業振興財団の共催で今年で19回目。毎年全国各地から技術者を指す大学生や社会人などが参加し、「ものづくりの登竜門」として定着している。ロボットは脚と腕を持つ形状で、サイズは幅25センチ、奥行き35センチ、高さ70センチ以内、重量は3・5キロ以内が条件。リング上には障害物が設けられ、無敵のロボットを操縦して相手を場外に出すか、転倒させ10秒間押さえ込めば勝ちとなる。長い角で相手をひっくり返すなど、ロボットは参加者が工夫を凝らした力作ぞろい。激しくぶつかり合うたびに、会場からは大きな歓声が高きこえた。6年連続出場という大阪工業大学OBチームの松葉

川崎 横浜



# 地域ワイド

報道部 ☎045(227)0140  
コミュニケーション局 ☎045(227)0080  
川崎総局 ☎044(222)4455

1・9位四方のリング上でロボットを激しくぶつけ合って戦わせる「かわさきロボット競技大会」の決勝トーナメントが26日、川崎市幸区の川崎市産業振興会館で開かれた。全国254チームから予選を勝ち抜いた48チームが、自慢のロボットを手に熱戦を繰り広げた。

(山下 徹)

10. ウニニ 成年月日  
1 タンユス平 24 8 31 号

### 自作ロボットが激突

## 観客からは大きな歓声

ロボット同士の異種格闘技戦「かわさきロボット競技大会」の決勝トーナメントが26日、幸区堀川町の川崎市産業振興会館で行われ、前日の予選を勝ち抜いた48チームが熱いバトルを繰り広げた。

出場ロボットは、幅25センチ、奥行き35センチ、高さ70センチ以内のサイズで、重量は3・5キロ以内、腕と脚を持つ形状で、無敵で動くのが条件。障害物のおかれている1・9メートル四方のリングで、相手と

外に出すか倒れている相手を10秒間押さええるかで勝敗が決まる。投げ技や体当りなどでロボット同士が激しくぶつかり、観客からは大きな歓声があがっていた。

同大会は、市と市産業振興財団が若い世代に、ものづくりの楽しさや関心を深めてもらうことを目的に毎年開催している。今回で19回目。出場ロボットに手足の装着を義務付ける大会としては国内最大級の規模を誇る同大会。メカトロニクス、エレクトロニクス、コンピュータ技術を融合してロボットを製作することから「ものづくりの登竜門」としても知られている。今大会には全国各地から204チームが参加した。

小中学生以下を対象とした「ジュニアロボット部門」も行われ、32チームが大人に負けないほどの熱戦を繰り広げた。

結果は次のとおり

「バトルロボット部門」▽優勝 神奈川県立川崎工業大学ロボット学研究会・中嶋有介さん

(ロボット名「まだ出来てないの」)▽準優勝 立命館大学ロボット技術研究会・岩政恒史さん(ロボット名「

鶴」)▽3位 R.R.S.T.O.B (立命館大学ロボット技術研究会OB) 清水英樹さん(ロボット名「FUN」)ジュニアロボット部門▽優勝 川崎市立大谷戸小学校

・小野製也君(ロボット名「X1」)3号)▽準優勝 川崎市立西中原中学校・小野友幹君(ロボット名「X

Prime」)▽3位 川崎市立東橋中学校・眞野凌太君(ロボット名「一方通行

緊迫した熱戦が繰り広げられた





迫力のロボット競技大会

10月20日(土)・21日(日)に実施  
**ステージで「笑顔」つなげる**  
**連連連・つなごうかわさき**

10月20日(土)・21日(日)は子どもたちによるチアリーディングや吹奏楽、川崎のご当地アイドルグループ「川崎純情小町」のステージなどが繰り広げられるほか、「かわさきロボット競技大会」による迫力満点のバトルロボットトーナメントを実施。明治大学の学生らが開発したスライムも販売します。

20日(土)は、川崎で活躍する8組のアーティストがステージを披露。収益金の一部を東日本大震災の被災地に寄付するほか、人とのつながり、出会いなどをテーマにした楽曲「EN(えん)」を出演者全員で歌います。

日時 10月20日(土)午後5時。21日は午後4時まで

場所 川崎市役所本庁舎正面駐車場

問い合わせ 連連連・つなごうかわさき実行委員会 ☎044(211)4114 (川崎商工会議所内)



ROBOCON

# 第19回 かわさきロボット競技大会



写真1 三連覇達成の中嶋有介氏「まだ出来てないの。」

**同タイプ増殖の包囲網のなか、  
圧倒的な存在感を示して、  
中嶋有介さんが3連覇を達成!**

「まだ出来てないの。」を擁する中嶋有介さん(神奈川県川工科大学ロボット工学研究部)が、ついに3連覇を果たした。

今大会では、リングが大きく様変わりした。中央の大きな山が直進を妨げ、どのような試合展開になるか予想しにくかったが、中嶋有介さんの「まだ出来てないの。」は正面突破の戦い方を貫いた。前大会を上回るその破壊力は、対戦相手に大きな傷跡を残すとともに、自身も無事に済まないほどだった。

「ロボマガ」記者・城井田 勝仁

今大会で中央に設けられた高さ150mmの十字丘は越え難く、迂回ルートからの限られたスペースで、大半のロボットは慎重に戦わざるを得なかった

リング機構の脚で歩行しながら相手に近づき、強力な腕機構による打撃を加え、リング外へと落とすなど(写真6)、対戦相手を戦闘不能にする格闘戦が「かわさきロボット競技大会」、いわゆる「かわロボ」だ。その戦いの激しさには定評があり、ロボットの部品はもちろんのこと、ロボット自身が宙を舞うことも珍しくない(写真7)。試合中にはロボットの修理時間も設定されているが、時間内に修理を終えられなかったり、交換する部品がなかったりすれば、そのまま試合を続行せざるを得ない(写真8)。当然ながら、そんな不完全な状態で勝てるほど甘い相手はかわロボには存在しない。

戦いの舞台は「リング」と呼ばれる、一辺190cmの台上だ。リングに配置される障害物は不定形で、昨年の大会までは高さ100mm以内のものが5個以上配置されることになっていた。今大会では、配置個数は同じものの、障害物の高さ制限が

撤廃され、新たな障害物が登場することとなった。それがリング中央にそびえる、高さ150mmの通称「十字丘」だ。

この十字丘は、従来のロボットの足回りでは越えることができない。耳にしたところでは、十字丘を越えたロボットは2台しか見られなかったらしい。そのうちの1台が、決勝トーナメントまで勝ち上がった山田大介さんの「機動戦艦やまだーん」である(写真3)。十字丘を越えて一気に攻撃してくるという予想外の戦法は、予選会において対戦相手を戦々恐々とさせた。ただ、翌日の決勝トーナメントまでにはその戦い方は十分に知られることとなり、「予想外」は「想定内」へと変わり、対戦相手の冷静な対応で敗退した。

かわロボでは、「機動戦艦やまだーん」ほどではないものの、大きなロボットは珍しくない。ロボットの大きさは幅25×奥行き35×高さ70cmまで、重さは3,500gまでと定められているが、試合開始後の変形が許されており、また縦置きでスタンバイする方法を採ることで(写真2)、高さ制限ぎりぎりの全長を持つロボットなどが存在する。一般的に、大きなロボットほどパワーに長けており、小さな

ロボットはスピードで対抗する。激しくぶつかり合う格闘戦であることから、一見すると大型機のほうが有利に思えるが、一概にはどちらとも言えない。

特に、今大会のリング中央にそびえる十字丘は、大半のロボットに慎重な戦い方を余儀なくさせた。十字丘を越えられないことから、戦闘空間がその周囲の狭い領域に限定されてしまったからだ。リーチに長けたロボットは鼻先をそこに伸ばして牽制し、機動力にまさる小型ロボットはそれをかいくぐるのが難しかった。リーチのある者同士、また機動力にまさる者同士であっても同様で、にらみ合いと牽制がどのリングでも繰り広げられることになったのだ(写真4)。このため、これまでの大会ではあまり見られなかった、制限時間いっぱいを使っての勝負が多くなった。もちろん、火蓋が切られれば、息もつかせぬ激しい展開となるころは、これまでのかわロボと何ら変わらない(写真5)。

こうした過去に例のないリングへの対応を考えたのか、優勝機体にならったのか、今大会ではいわゆる「シールド回転」仕様のロボットが半分近くを占めた。あちらこちらでその激突が見られたのである。



写真2 スタンバイ状態からスタートする様子



写真3 「機動戦艦やまだーん」(山田大介氏)



写真4 ならみ合いのシーン



写真5 激しい攻防



写真6 リングアウトさせる瞬間



写真7 ロボットが宙に舞うことも



写真8 時間内に修理が終わらなかつたり、交換部品が不足した場合は不完全なまま試合を続行することになる

## 中学生以下は Jr. ロボット部門で 明日のための牙を研ぐ



Jr. ロボット部門で優勝した小野製也くん  
(川崎市大谷戸小学校5年)

かわロボには、高校生以上しか出場することができない。そのため、中学生以下のために「Jr. ロボット部門」が用意されている。以前は川崎市内の小中学生しか参加できなかったが、今は市外からでも出場を申し込むことができる。

今大会では、「深さ1cmくらいの穴が開いている」シートがリングに敷かれ、より「かわロボ」らしくなった。いわゆる「かわロボ」足も当たり前のように使われており、いまやロボット教室で配布されるキットの面影はまったくなくない。



決定戦で兄のロボットをひっくり返して、初優勝を決める。

そんな年々レベルの向上する「Jr. ロボット部門」を制したのは、小学5年の小野製也くん。昨年は兄の友幹くんに1回戦で敗れて涙をのんだが、「正直、負ける気もしたんですけど、練習では勝ってたんで、勝てると思ってました」と、兄を下してのうれしい初優勝となった。



# 「足は壊れるように作ってあります」

「まだ出来てないの。」中嶋有介(神奈川工科大学ロボット工学研究部)

中学生以下のための「Jr. ロボット部門」は、かわロボの登壇門でもある。実は、今大会で3連覇を成し遂げた中嶋有介さんは、「Jr. ロボット部門」出身である。中学校の部活の顧問の先生から「Jr. ロボット部門」への参加を促され、「たまたまそれで優勝」したことが、かわロボに染まるきっかけとなった。「表彰式に出るついでに、決勝トーナメントを何試合か見て、ああすごいな」と感じ、現在につながっているのである。そして、それは未来へもつながる。かわロボでの活躍が目止まり、大会の協賛企業への就職も決まったのだ。「ずっとかわロボしかやってなかったんですけど、意外とうまくいくもんです」と、不思議な縁に感慨深げで、「ぼくとしては死ぬまでやりたいですね」と、自身への意思表示のような言葉を口にした。

そんな中嶋さんが、今大会のリングは特に意識しなかったようだ。「ぼくの攻め

方はそんなに変わらない」と話し、ロボット自体も「各部のマイナーチェンジ」にとどまっていたようだ。しかし、「前大会はいかに相手の動きを封じるか」だったが、「(今回は)いかに自分が動くかがポイントになってくる」と、決勝トーナメント直前に話っていた。その言葉通りの積極的な戦いぶりで、文字通り対戦相手を蹴散らしながらの3連覇となった。

もっとも、危ないシーンがなかったわけではない。足回りを修理する様子がひんぱんに見られ(写真12)、前大会以上に激しいぶつかり合いだったことがわかる。

ただ、修理の回数が増えたことに関しては、「ポリカ(ポリカーボネート)の足は壊れるように作ってある」と、あとから明かしてくれた。意図的に壊れやすい部分を作っておくことで、他の箇所への致命的な破損を免れるように設計されているのである。これは、航空機や自動車などの安全設

計と同様の考え方だ。修理回数の増加は想定されているので、「対処できるようにたくさん足を持って来ている」というわけだ。

それほど用意周到な中嶋さんが、大会前から警戒する相手がいた。小椋大介さんの「K314 22式 Vier」である。同じシールド回転タイプで「アームの出力はほぼ一緒」と分析し、勝敗は「運、当たりどころとか」と、拮抗した勝負になることを予想した。順当に両者は勝ち上がり、ついに決勝トーナメントの3回戦で当たった。結果的には、中嶋さんの勝利に終わったが(写真13)、予選からずっとストレートで勝ち上がってきた「まだ出来てないの。」は、「K314 22式 Vier」にはじめて1本を奪われた(決勝トーナメントは3本勝負)。



写真9 「まだ出来てないの。」

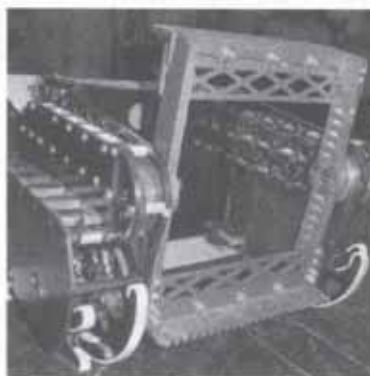


写真10 シールド回転タイプのアーム



写真11 足まわり



写真12 修理の回数も増えた



写真13 「K314 22式 Vier」との対戦



## 「いろいろなタイプのロボットを作っています」

「K314 22式 Vier」小栢大介 (Team K314)

3連覇を果たした「まだ出来てないの、」から、今大会はじめての一本を奪ったのが、小栢大介さんの「K314 22式 Vier」である。「研究しがいがある」と、小栢さんは昨年からシールド回転タイプでかわロボに参戦している。参考にしたのは「燐(おにび)」など、当時活躍していた小型機だ。4年くらい前から製作を始めていて、改良しながら「この形になったのは9台目か10台目」だと話す。

一昨年にはシールドタイプでも活躍した小栢さんだが、実は「横回転」や「ロッド」、「ブレード回転」など、さまざまなタイプを並行して作っている。実際に製作し、運用して、「相手はこうされると嫌なんだな」というような弱点や、「フィールドとの相

性もある」長所などを見極めるのである。いずれは革新的な機体を開発する心づもりようだ。

今大会の「K314 22式 Vier」には、そうした経験が生かされている。たとえば、破壊力抜群のシールド回転には、「ギアやシャフトを使わず、ネジで直ドメしている」ブレード回転と同様の機構を使っている。「最低限の機動力」を確保する丈夫な足回りもほかからの転用だ。

今大会では、「汎用的な機体だから、新しいフィールドの様子見」と考え、シールド回転タイプを投入した。来年の大会は、どのような機体で臨むのか。手駒の多い小栢さんだけに、ちょっと楽しみだ。



写真14 「K314 22式 Vier」

## 「フィールドに合わせた設計ではありません」

「鎬(しのぎ)」岩政恒史 (立命館大学ロボット技術研究会)

3連覇を果たした「まだ出来てないの、」は、大会を通じて二本しか落とさなかった。そのうちの一本を奪ったのが、岩政恒史さんの「鎬」である。

一見すると、今大会のフィールドを意識して設計されたように思える「鎬」だが、実は違うようだ。構想は「昨年からの」もので、ただし昨年は「自分の満足のいくものができる気がなくて、スタンダードな横回転に逃げてしまった」と明かす。その「去年あきらめたコンセプトを実現しよう」と頑張った結果が、今大会で堂々の2位となった「鎬」なのである。

この原動力となった要因は、ほかにもある。昨年の大会に「鎬(あらがね)」で出場したのは、代理出場した友達だったそうだ。岩政さん本人は「前日に気胸で入院」というアクシデントに見まわれ、やむなく初設計のロボットを友達に託したのだ。ところが、かわロボ素人であったはずの友達は、あれよあれよという間に決勝トーナメントまで勝ち上がり、その2回戦まで進んだのである。そのときの気持ちを「うれしいけど、複雑」と、岩政さんは振り

返る。そのため「ぼくは2回戦以上に進まない」という思いが強かったのだ。

そんな渾身の思いを込めて作りあげた「鎬」の最大の長所は、2本の横回転アームにある。もともと、横回転アームでは「1本だけだと、自身も回ってしまう」ことから、それを抑えるための「カウンター」と呼ばれるアームが必要となる。そのカウンターも横回転アームにして、「内側に入られても、もう一本で攻撃することができる」ようにしたことが「鎬」の今大会での進撃につながった。その設計がたまたま今大会の新フィールドにはまり、中央にそびえる十字丘のせいで、対戦相手は「鎬」のふところに飛び込むことすらできなくなったのである。

もっとも、正面突破を旨とする「まだ出来てないの、」に譲っては、そうした状況をまったく苦にすることなく、横回転アームを大きく跳ね上げ、ふところへと飛び込んでいった。

ただ、このとき「鎬」はすでに万全の状態になかったという。ブロック代表決定戦で「アームのポリカーボネート製の板バ

ネが割れてしまった」ことから、「弾かれたあとの2段攻撃がなかなかできず、1本のアームだけでは戦うのが難しかった」と、岩政さんは悔やむ。



写真15 昨年機の「鎬」



写真16 今年機の「鎬」



第19回かわさきロボット競技大会実行委員会事務局  
公益財団法人川崎市産業振興財団 事業推進課内

〒212-0013 川崎市幸区堀川町66番地20

TEL 044-548-4117 / FAX 044-548-4110

URL <http://kawasaki-net.ne.jp/robo/>

# ENZAN

株式会社 延山製作所 精密板金・機器組立

<http://www.enzan.co.jp>

# Oriental motor



## 川崎信用金庫

<http://www.kawashin.co.jp>

静電気のことなら (放電・帯電)  
株式会社 グリーンテクノ  
GREEN TECHNO



[www.greentechno.co.jp](http://www.greentechno.co.jp)

・・・まさかの時!! あなたの電話にすぐ通報・・・



防犯カメラ、防犯システム、  
ネットワークカメラ、回転灯、各種センサ等



株式会社 サンナイオートメーション

〒211-0043 川崎市中原区新城中町16-14 TEL:044-751-6361 FAX:044-777-0052  
担当: 市川・安立 URL:<http://www.sannai.co.jp>



想いをカタチに

# CENKEN

<http://www.cenken.co.jp>

セントラル技研工業株式会社

通信制御技術をコアに、画像技術・ソフトウェア技術・ネットワーク技術・衛星  
通信技術を有する総合システムメーカー。技術を通じて社会に貢献しています。



Human Interface

## セントラル電子制御株式会社

<http://www.sdsg.co.jp>

# tmc

精密試験機やロボットなどの  
開発・設計・製作

## TMCシステム株式会社

[www.tmcsystem.co.jp](http://www.tmcsystem.co.jp)

### 東海技研株式会社

東海技研は一貫体制。だから出来る。だから貴が行く。

不正利用を完全防止し、自転車とバイクそれぞれに合わせた  
確実な料金課金が可能です。人の力による移動のため、  
安全に通行することが出来る新しいゲートシステムです。



駐輪場管理ゲート「サイクルン」(特許取得済)

駐輪場管理システム/駐車場管理システム  
の販売、設置、メンテナンス

- 第4回「かわさき企業家賞」受賞
- 第1回「川崎ものづくりブランド」認定
- 第1回「川崎ものづくりブランド」認定
- 第3回「発明功労賞」受賞

<http://www.fokoigiken.co.jp/>

川崎市高津区千代541番地4号

TEL 044-754-0851

FAX 044-754-0853



株式会社  
日の出製作所  
Hinode Corporation

<http://www.hinode-ss.jp/>

# Futaba

<http://www.futaba.co.jp>

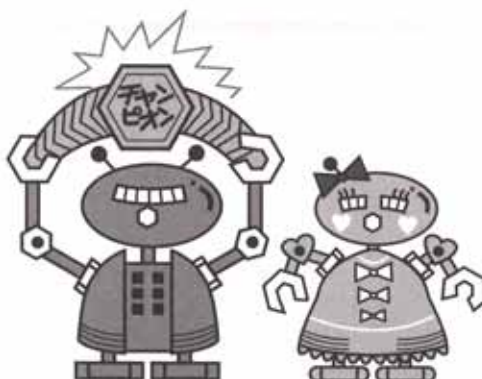


## 美遊JAPAN(有)

川崎市川崎区大川町9-2 大川町産業会館

URL: <http://www.miyu-japan.com>

身体に優しい香りのお茶をカジュアルに  
お楽しみいただけます







ロボット作りを通して  
企業が求めるスキルを習得

## ロボット・機械科

【ロボットコース】【機械制御コース】

機械・ロボット・メカトロを本格的に学べる  
本科では、ロボット製作を通して機械・電子・  
マイコン・制御など幅広い技術を身につけ  
た、就職に強いエンジニアを育てます。

電子・電気科	建築学科(4年制)
一般自動車整備科(4年制)	建築設計科
自動車整備科	土木・造園科
環境・バイオ科	CAD設計製図科
応用生物学科	テクノロジー研究科

ほか 放送・映画・声優・俳優・アニメ・マンガ・ゲーム・CG・  
グラフィック・イラスト・Web・インテリア・プロダクト・  
ミュージック・コンサート・レコーディング・ダンス・  
IT・ネットワーク・セキュリティ・ビジネス・鍼灸・柔道整復・  
臨床工学・診療情報管理・医療事務・トレーナー・インスト  
ラクター・スポーツビジネス・保育・サッカー・テニス 全39学科

TOPICS 2011年「全国専門学校ロボット競技会」2部門優勝ほか、「KONDO  
CUP」[マイコンカーラリー]など様々な大会で実力を発揮しています。

オープンキャンパス+体験入学 開催中!

資料請求はこちら



楽しく学んで、しっかり就職。

# 日本工学院

www.neec.ac.jp

日本工学院専門学校

東京都大田区西蒲田5-23-22 ☎0120-123-351

日本工学院八王子専門学校

東京都八王子市片倉町1404-1 ☎0120-444-700

クリエイターズカレッジ デザインカレッジ ミュージックカレッジ ITカレッジ テクノロジカレッジ 体育カレッジ スポーツカレッジ

姉妹校：東京工科大学・日本工学院北海道専門学校

# OKI 沖電線株式会社

〒211-8585 川崎市中原区下小田中2-12-8  
TEL044-754-4360 <http://www.okidensen.co.jp/jp>

OKIのロボットケーブル「ORPケーブル・シリーズ」



「ORPケーブル・シリーズ」はこちらでもお求めいただけます。



<http://www.okidensen-kan.com/>



## ORIGINALMIND.CO.JP

- 個人・法人どちらでもOK
- 手に入りにくい機械部品もインターネットですぐ注文可能

株式会社オリジナルマインド

<http://WWW.ORIGINALMIND.CO.JP>

✉ : org@originalmind.co.jp



# 京急サービス株式会社

「安全、快適、清潔な生活環境を創造する」総合ビルメンテナンス事業

〒233-0002 横浜市港南区上大岡西1-6-1  
TEL045-840-2600 <http://www.keikyu-service.co.jp>



コストを削減、手間も削減、ネットで注文。

# モノタロウ Monotaro

<http://www.monotaro.com/>

150万点の  
商品点数

詳しくは...

モノタロウ

検索

梱包・物流・清掃・  
オフィス用品類

工具・  
生産加工用品類

FA・  
メカニカル部品類

自動車・トラック・バイク・  
自転車用品類

工事用品類

科学研究・  
開発用品類

安全衛生保護用品・  
消耗品類



## KG 歯車教育キット



メーカー希望小売り価格  
157,500円(税込)

歯車の基礎(仕組み)が理解できます。  
歯車の機能をさわって確認できます。

### 【キット内容】

図面、解説書、総合カタログ、USB 電子ブック付  
サイズ 335×272×130 (W×D×H)  
重量 6.7kg



KG STOCK GEARS  
協育歯車工業株式会社

TEL 048-752-6238(歯車相談室)

FAX 048-754-1299

mail sales@kkgear.co.jp



### スマート動画について

「スマート動画」は、AR技術を使った動画再生システムです。かわロボ君の画像にスマートフォンをかざせば、動画が再生されます。

iPhoneならApp Store、AndroidならGoogle playから「スマート動画」を無料でダウンロードしてください。



スマート動画

## 第19回 かわさきロボット競技大会 実行委員会の構成

### 実行委員長

佐藤 晟 (NPO子どもモノづくり教育支援事業団 代表理事)

### 副委員長

梁取 弘明 (CLUB WAD代表)

大谷 悦夫 ((公財)川崎市産業振興財団 専務理事)

### 委員

谷風 公一 (財アダチ伝統木板図技術保存財団監事)

竹西 素子 (新オーム社 ロボコンマガジン編集長)

先川原正浩 (千葉工業大学  
未来ロボット技術研究センター室長)

五味洵弘毅 (スタジオマルゴ代表)

藤野 裕之 (新夢現工房 代表取締役)

市野 典明 (川崎市立川崎総合科学高等学校 校長)

中村 清一 (双葉電子工業㈱  
無線機器グループラジコン営業ユニット)

伊藤 和良 (川崎市経済労働局長)

### ●問い合わせ先

第19回  
かわさきロボット競技大会  
実行委員会事務局  
(公財)川崎市産業振興財団 内

〒212-0013 川崎市幸区堀川町66-20

TEL 044-548-4117

FAX 044-548-4110

E-mail: robo19@kawasaki-net.ne.jp

★かわさきロボット競技大会の情報は、ホームページ  
でもご覧いただけます。

URL: <http://www.kawasaki-net.ne.jp/robo/>