

5月4日(金)必着

ロボットの構造概略図

再提出

ロボットの製作意図や魅力を企画としてわかりやすく、実行委員・協賛企業が理解可能な形でまとめてください。

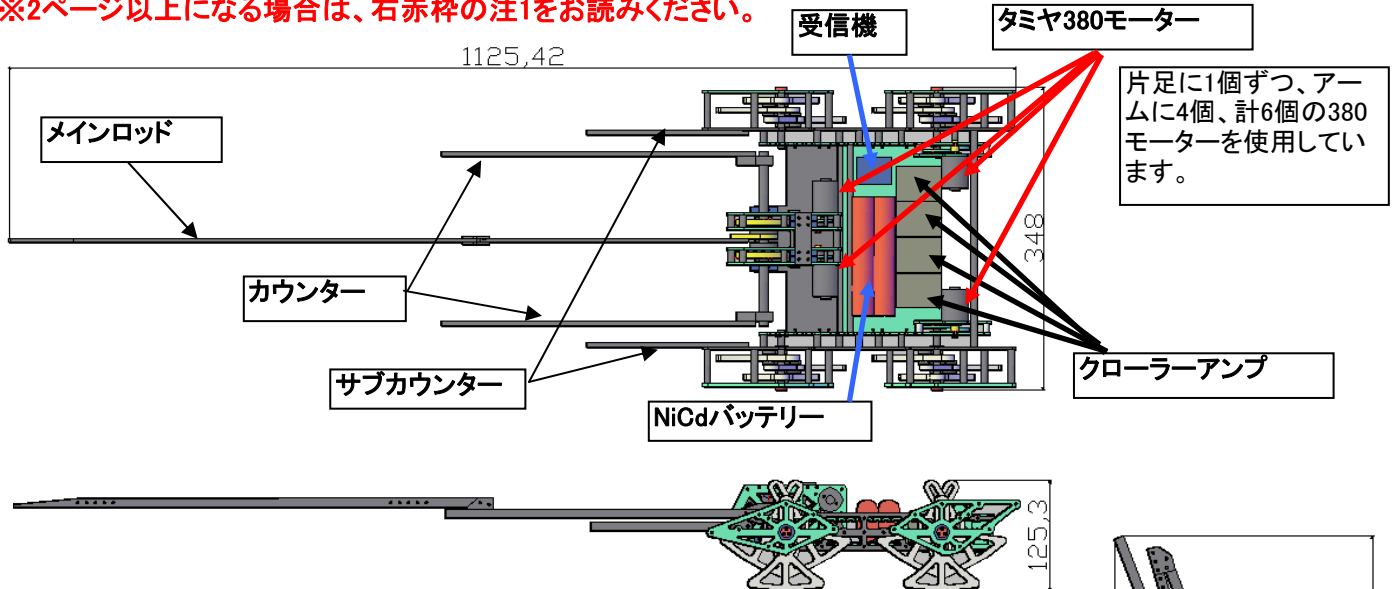
Ver1.0

ロボット名(フリガナ)15文字以内 (フリガナ) ガリレオ ロボット名 がりれお	キャプテンが所属する会社or学校orチームの名称(フリガナ) (フリガナ) カナガワコウカダイカク ロボットコウカクケンキュウ 神奈川工科大学 ロボット工学研究部
--	---

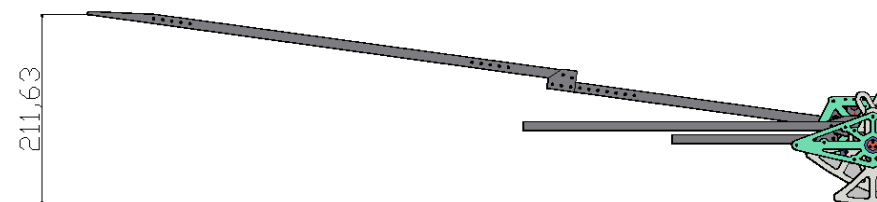
電源に「リチウム系電池」を用いるのは禁止です。ご注意ください。

貼り付け画像の背面が黒色ですと、印刷をした際に見えにくくなる可能性があります。図面・画像を貼り付ける場合は、黒色の背面はなるべく避けてください。

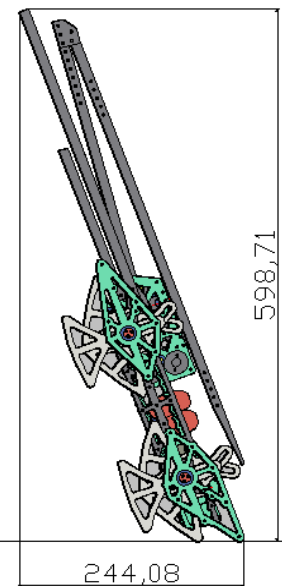
※このページには必ず構造概略図を記入してください。
※2ページ以上になる場合は、右赤枠の注1をお読みください。



メインロッドとカウンターは連動していないのでカウンターで地面を叩かずにメインロッドを振り上げることができます。



スタート時はロッドを折りたたんで右図のようにスタンディング状態でスタートします。



スタート時

脚部には120°位相のスライダーリンクを使用しています。

